

OMNICOMM

Servidor de Conversión

Manual de Usuario
26.04.2021

Contenido

4	Entrada
5	Agregar Terminal
5	Configuración de Terminales
8	Parámetros Principales
8	Parámetros del Sistema
9	Indicador de Ignición
11	Disponibilidad de conexión GSM
12	Roaming
13	Estado de Fuente de Alimentación
13	Botón de Pánico
14	Manipulación del Dispositivo
15	Estado de Salida Discreta
17	Múltiples Parámetros Adicionales
17	Kilometraje
20	Velocidad del Motor
23	Voltaje de Fuente de Alimentación
24	Identificador iButton
25	Velocidad Obtenida del Sensor
26	Surtido de Combustible
27	Entradas Universales
30	Datos de Navegación
30	Latitud
30	Longitud
30	Velocidad

31	Dirección
31	Número de Satélites
32	Precisión de Datos GPS
33	Altitud
33	Sensores de Nivel de Combustible
37	Datos de Bus CAN
40	Visualización de Valores Actuales
43	Eliminación de Terminales del Servidor de Conversión
43	Copiar Ajustes de Terminal
44	Exportar Perfiles del Vehículo

Entrada

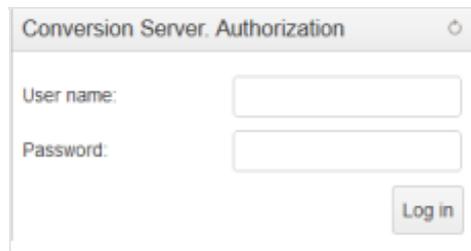
Servidor de Conversión

Este manual de usuario contiene recomendaciones sobre cómo configurar las terminales de otros fabricantes para funcionar en el software Omnicomm Online.

Entrada

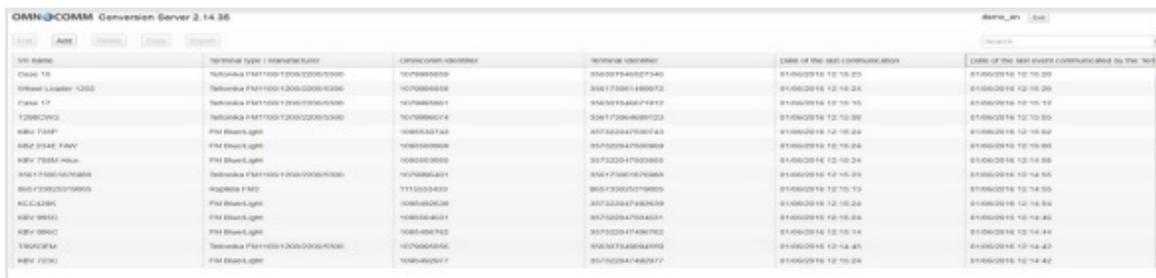
Para conectar el servidor de conversión, abra el navegador y pegue <http://convert.omnicomm.ru:8082/#enen> la barra de ubicación.

Aparecerá la pantalla de autenticación de usuario:



Introduzca el usuario del distribuidor de Omnicomm Online en el campo **“Nombre de usuario”**. Introduzca la contraseña del distribuidor de Omnicomm Online en el campo **“Contraseña”**.

La pantalla principal del servidor de conversión se mostrará:



ID	Name	Terminal type	Terminal ID	Terminal ID	Case of the last communication	Case of the last event communication by the user
0046_15	NetSonic FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	355039146027340	01/06/2016 12:10:23	01/06/2016 12:10:20
0046_Luanyu_1082	NetSonic FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	355173961480073	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:20
FM16_17	NetSonic FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	355191546019119	01/06/2016 12:10:15	01/06/2016 12:10:15
T200C702	NetSonic FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35617396489723	01/06/2016 12:10:35	01/06/2016 12:10:35
NRU_714P	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
NRU_714E_740Z	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
NRU_715M_760A	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
NRU_715M_760B	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
NRU_715M_760C	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
NRU_715M_760D	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
KCC420K	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
NRU_715M_760E	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
NRU_715M_760F	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:24
T8003FM	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	355191546019119	01/06/2016 12:10:45	01/06/2016 12:10:45
NRU_715M_760G	FM1100012000200015396	FM1100012000200015396	1070966959	35732327430745	01/06/2016 12:10:24	01/06/2016 12:10:42

Agregar Terminal

Agregar Terminal

Presione el botón **“Agregar”** en la pantalla principal del servidor de conversión. Aparecerá la siguiente pantalla:



Luego, introduzca el nombre y número de registro del vehículo junto a la etiqueta **“Nombre de vehículo”**.

El nombre de vehículo debe contener de 3 a 20 caracteres. Debe coincidir con el nombre de vehículo cargado en el software de Omnicomm.

Seleccione el tipo de equipo a bordo instalado en el vehículo junto a la etiqueta **“Tipo de terminal”**.

Introduzca el IMEI o el número de fábrica de la terminal junto a la etiqueta **“Identificador único”**.

El nombre de identificador debe contener de 3 a 20 caracteres. Se permiten caracteres latinos y digitos.

Para agregar una terminal y configurarla, presione el botón **“Guardar y proceder al menú de configuración”**.

Se abrirá la Pantalla de ajustes de conversión de datos para los vehículos agregados.

Para agregar la terminal y proceder a la pantalla principal del servidor de conversión, presione **“Guardar”**.

En caso de inexactitudes al agregar una terminal, comuníquese con el departamento de soporte técnico de Omnicomm por correo a support@omnicomm-online.com o a los números telefónicos en la pagina www.omnicomm-online.com.

Configuración de Terminales

¡Importante! Se debe configurar la terminal y enviar datos al servidor de conversión. Antes de seleccionar las opciones de “Método de cálculo”, proceda a la pestaña “Monitoreo”, y asegúrese que los datos del parámetro planeado del apartado “Método de cálculo” estén disponibles.

Seleccione la terminal a configurar en la pantalla principal del servidor de conversión y

Agregar Terminal

presione el botón **“Editar”**.

VH name	Terminal type / Manufacturer	OBD code identifier	Terminal identifier	Date of the last communication	Date of the last event communicated by the Test
1 818 9CB	Toshiba FM1100120022000300	107929610	356173064619013	01/01/2016 12:18:56	01/01/2016 02:00:00
01201900548020	Ruptela FM3	111555428	01201900548020	01/01/2016 02:00:00	01/01/2016 02:00:00
1329 Indian Ind	Toshiba FM1100120022000300	107952080	356173061532080	01/01/2016 02:00:00	01/01/2016 02:00:00
1360758	Avia PWD OBD GSM+	107480689	1360758	16/05/2016 13:16:10	16/05/2016 13:15:00
13777009196419	Ruptela FM3	111555428	13777009196419	01/01/2016 02:00:00	01/01/2016 02:00:00
1463	FM FlashLight	109040903	107029637461903	01/06/2016 12:11:44	01/06/2016 12:11:26
3002407	Avia PWD OBD GSM+	107480622	3002407	05/11/2016 08:39:44	05/11/2016 08:38:24
356173061190204	Toshiba FM1100120022000300	1079106204	356173061190204	24/03/2016 16:38:23	01/01/2016 02:00:00
356173061532189	Toshiba FM1100120022000300	1079068122	356173061532189	01/06/2016 12:19:55	01/06/2016 12:19:28
356173061627000	Toshiba FM1100120022000300	1079069000	356173061627000	17/11/2016 11:24:56	17/11/2016 11:24:53
356173061876988	Toshiba FM1100120022000300	1079068481	356173061876988	01/06/2016 12:18:39	01/06/2016 12:18:03
356173064619013	Toshiba FM1100120022000300	1079068413	356173064619013	01/01/2016 02:00:00	01/01/2016 02:00:00
3561730600000	Toshiba FM1100120022000300	1079068016	3561730600000	01/01/2016 02:00:00	01/01/2016 02:00:00

Aparecerá la siguiente pantalla

Data conversion settings for VH 356173064619013

Profile: basic

VH name	356173064619013
Terminal type	Toshiba FM1100120022000300
Unique ID	356173064619013
ID OMNICOMM	1079068413
Telephone number	
Data collection time, sec	30
Maximum speed limit, km/h	80
Engine critical RPM	2500
Engine idling RPM	1000

Por ejemplo. Perfil del vehículo, pestaña de “Varios parámetros”, sección de “Kilometraje” - lista de posible Método de cálculo (Figura 7). Método planeado - “Contador relativo 1”. Ir a la pestaña “Monitoreo”, el parámetro “Contador relativo 1” no tiene valor (Figura 8). Por consiguiente, los datos de medición relativa no están siendo proporcionados por lo cual no se recomienda seleccionar este método.

Data conversion settings for VH 356173061876988

Monitoring: Time of measuring the parameters in the last message: 01/06/2016 12:29:55 The last message received 01/06/2016 12:29:58

Parameter	Value	Measured	Received
Latitude, degree	17.8817416	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Longitude, degree	75.9617346	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Altitude according to GPS, m	504	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Direction according to GPS, degree	56	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Speed according to GPS, km/h	0	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
The number of satellites	14	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Discrete input 1	false	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Discrete input 2	false	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Discrete input 3		Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Discrete input 4		Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58
Analog input 1	9.884	Measured 01/06/2016 12:29:55	Received 01/06/2016 12:29:58

Método de cálculo planeado - “Kilometraje absoluto, m”, ir a la pestaña “Monitoreo”. Parámetro “Kilometraje absoluto” tiene el valor correcto. Por lo tanto, el método de cálculo “Kilometraje absoluto” es una selección adecuada.

Agregar Terminal

Mileage

Method of calculation:

Calculate by GPS in Omnicomm ▼

Calculate by GPS in Omnicomm SW

- Relative mileage
- Relative counter 1
- CAN parameter 0
- CAN parameter 01
- CAN parameter 02
- CAN parameter 03
- CAN parameter 04
- CAN parameter 05
- CAN parameter 06
- CAN parameter 07
- CAN parameter 08
- CAN parameter 09

data
LLS
CAN data
Monitoring

06/2016 12:45:25 The last message received 01/06/2016 12:45:29

5	Temperature sensor 3, degree		Measured:
9			Received:
5	Relative counter 1		Measured:
9			Received:
5	Relative mileage, m		Measured:
9			Received:
5	LLS1 Level		Measured:
9			Received:
5	LLS1 Status		Measured:
9			Received:
5	LLS1 Temperature, degree		Measured:
9			Received:
5	LLS2 Level		Measured:
9			Received:
5	LLS2 Status		Measured:
9			Received:

Parámetros Principales

En la sección “**Parámetros principales**”:

Nombre de vehículo — Nombre de vehículo indicado al agregar el vehículo en el servidor de control.

Tipo de terminal — tipo de terminal instalada en el vehículo.

Identificador único — IMEI o número de fábrica en la terminal indicado al agregar el vehículo en el servidor de control. Se permiten caracteres latinos y digitos.

Identificador Omnicomm — número de identificación de la terminal instalada en el vehículo. El número de identificación se forma de manera automática según el identificador de terminal único.

Número de teléfono— número de teléfono de la tarjeta SIM instalada en la terminal. Cronómetro de recolección de datos, seg. El parámetro es necesario para garantizar intervalos de tiempo regulares entre los eventos (datos) en el software Omnicomm Online. Valor recomendado - intervalo de recolección de datos de los sensores de nivel de combustible LLS instalados en la terminal.

Límite máximo de velocidad, kph- Introduzca el valor de velocidad del vehículo, que al ser excedido el software Omnicomm Online registrará el movimiento del vehículo como un exceso de velocidad.

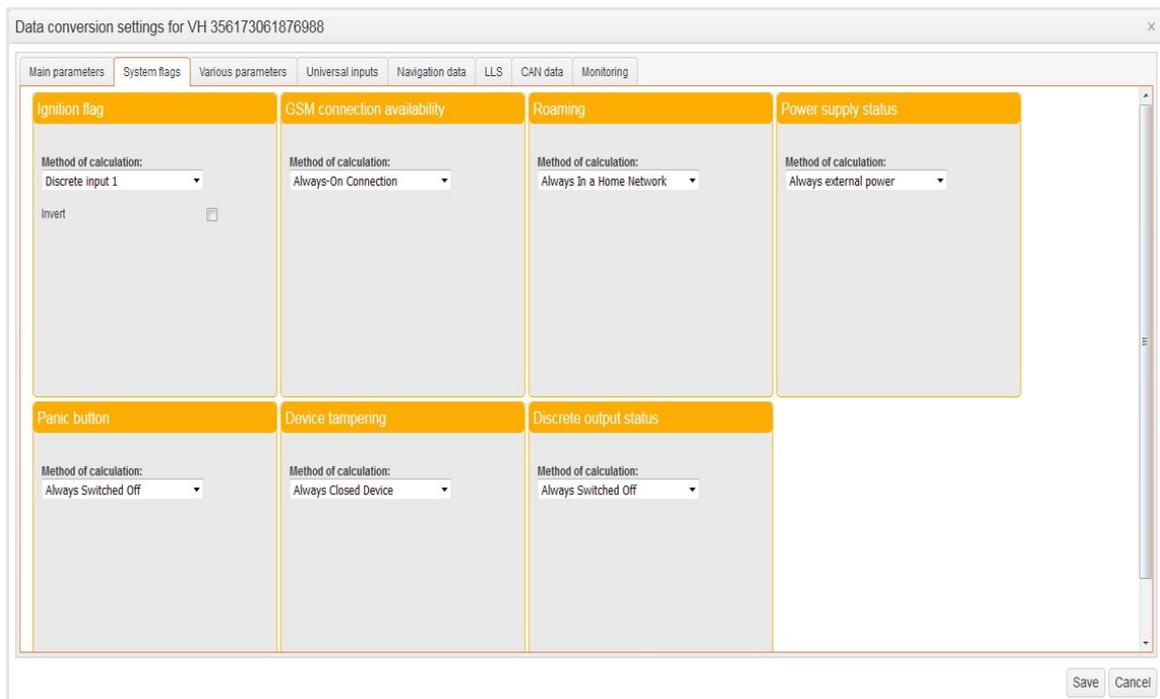
RPM cruciales del motor- introduzca el valor de velocidad del motor el cual al ser excedido el software Omnicomm Online registrará operaciones del vehículo bajo el límite de carga.

RPM del motor inactivo- Valor de velocidad del motor que al ser excedido, el software Omnicomm Online registrará el movimiento del vehículo.

Parámetros del Sistema

Abra la pestaña “**Banderas del sistema**”.

Agregar Terminal

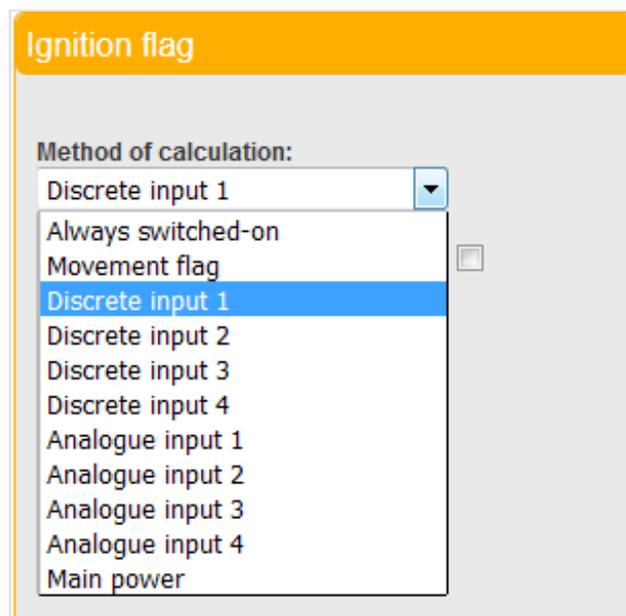


Esto muestra secciones de ajuste según el tipo de terminal que se está conectado.

¡Importante! El campo "Método de cálculo" sólo muestra los métodos de cálculo que son soportados por la terminal de otros fabricantes seleccionados.

Indicador de Ignición

La sección de **"Indicador de encendido"** contiene:



El campo de "Método de cálculo" que muestra sólo los Métodos de cálculo que son

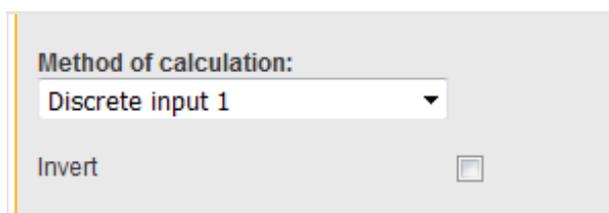
Agregar Terminal

soportados por la terminal de otro fabricante. Seleccione el parámetro sobre el cual Omnicomm Online registra el momento en que el vehículo se encienda y se apague.

Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **“Siempre encendidas”**. Este Método de cálculo es un valor predeterminado o está configurado si el control de encendido/apagado no es necesario. El software Omnicomm Online mostrará la ignición de manera permanente. Por lo tanto, los parámetros basados en los datos de encendido/apagado no serán calculados;
- **“Indicador de encendido”**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de terceros transmite datos de encendido/apagado según la posición de la llave de contacto;
- **“Fuente de alimentación principal”**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de terceros transmite datos sobre la disponibilidad de la fuente de alimentación principal y la batería de respaldo de energía. El software Online Omnicomm lo registrará como encendido si la terminal recibe alimentación desde una batería de reserva;
- **“Velocidad del motor”**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de terceros transmite los valores de velocidad del motor. El software Online Omnicomm lo registrará como encendido cuando los valores de la velocidad del motor están por encima de 0;
- **“Indicador de movimiento”**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de terceros transmite el evento como “en movimiento”. El software Online Omnicomm lo registrará como encendido si la terminal transmite el evento como “en movimiento”;
- **“Entrada discreta”**. Este Método de cálculo se configura si una entrada discreta de la terminal de terceros está conectada a la señal de la llave de contacto. El software Online Omnicomm lo registrará como encendido cuando reciba el evento de entrada discreta desde la terminal de terceros.

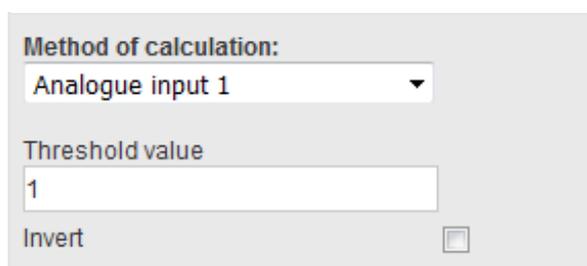
Si es necesario registrarlo como encendido cuando se reciba el evento de apagado de la entrada discreta, marque la casilla **“Invertir”**.



The screenshot shows a configuration window with a light gray background. At the top, the text "Method of calculation:" is displayed in a dark blue font. Below this text is a white dropdown menu with a downward-pointing arrow, currently showing "Discrete input 1". Underneath the dropdown, the word "Invert" is written in a dark gray font, followed by a small, empty square checkbox.

Agregar Terminal

- **Indicador de “Velocidad del motor CAN”**. Este Método de cálculo se configura si la terminal de terceros transmite los valores de velocidad del motor del bus CAN. El software Omnicomm Online lo registrará como encendido cuando se reciban los hechos con los datos de velocidad del motor del bus CAN desde la terminal de terceros.
- **“Entrada analógica”**. Este Método de cálculo se configura si una entrada analógica de la terminal de terceros está conectada a la señal de la llave de contacto. El software Omnicomm Online lo registrará como encendido cuando el voltaje de entrada analógica supera el “Valor límite, B”. Si es necesario registrarlo como encendido cuando el voltaje de entrada analógica es menor que el **“Valor límite”**, marque la casilla **“Invertir”**.

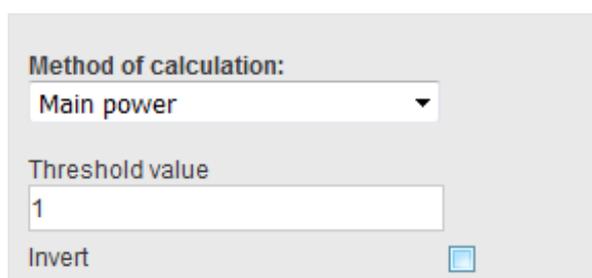


The screenshot shows a configuration window with the following elements:

- Method of calculation:** A dropdown menu with "Analogue input 1" selected.
- Threshold value:** A text input field containing the number "1".
- Invert:** A checkbox that is currently unchecked.

- **“Fuente de alimentación principal”**. Este Método de cálculo si configura si la terminal de terceros transmite datos sobre disponibilidad de fuente de alimentación principal. El software Omnicomm Online lo registrará como encendido cuando el voltaje de la red de alimentación de a bordo del vehículo supera el **“Valor límite”**

Si es necesario registrarlo como encendido cuando el voltaje de la red de alimentación de a bordo del vehículo sea menor al **“Valor límite”**, marque la casilla **“Invertir”**.



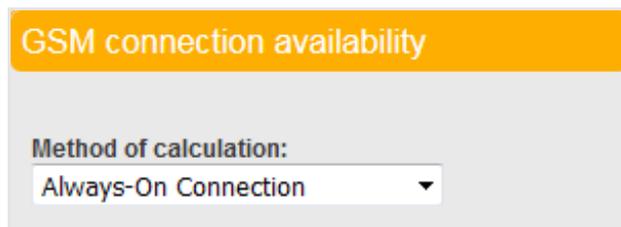
The screenshot shows a configuration window with the following elements:

- Method of calculation:** A dropdown menu with "Main power" selected.
- Threshold value:** A text input field containing the number "1".
- Invert:** A checkbox that is currently checked.

Disponibilidad de conexión GSM

En la sección **“Disponibilidad de conexión GSM”**:

Agregar Terminal



En el campo "Método de cálculo", seleccione el parámetro según el software Omnicomm Online que registrará la disponibilidad de conexión GSM.

¡Importante! Las opciones del método de cálculo se da en orden descendente de prioridad, a fin de que la primera opción sea la máxima prioridad.

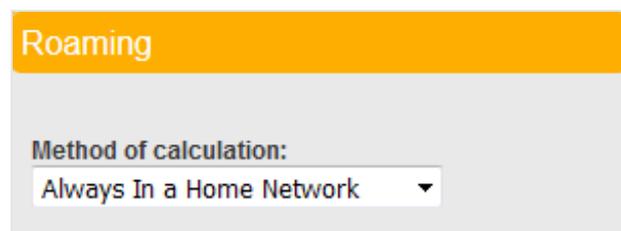
Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **“Conexión siempre conectada”**. Este Método de cálculo es un valor predeterminado, o se configura si no es necesario para controlar la disponibilidad de conexión GSM. El software Omnicomm Online mostrará la disponibilidad permanente de conexión GSM.
- **Indicador de “Conexión GSM”**. Este Método de cálculo se configura si la terminal de terceros transmite información acerca de la disponibilidad de conexión GSM. El software Omnicomm Online registrará la disponibilidad de conexión GSM cuando se recibe el evento de disponibilidad de conexión GSM desde la terminal.
- **Potencia de señal GSM**. Este Método de cálculo se configura si la terminal de terceros transmite datos de la señal recibida. El software Omnicomm Online registrará la disponibilidad de conexión GSM cuando al recibir los valores de la señal recibida superen 0 de la terminal de terceros.

Roaming

En la sección **“Roaming”**:

En el campo **“Método de cálculo”**, seleccione el parámetro según el software Omnicomm Online que registrará cuando el vehículo esté en roaming.



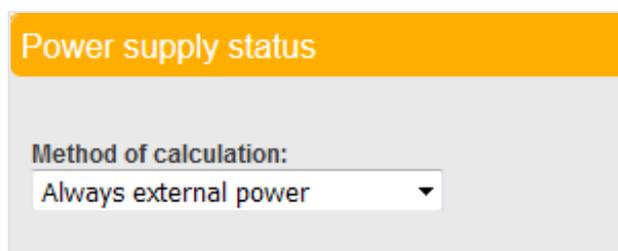
Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

Agregar Terminal

- **“Siempre en una red doméstica”**. Este Método de cálculo es un valor predeterminado, o se configura si no es necesario para controlar la presencia de roaming. El software Omnicomm Online mostrará la presencia permanente de la terminal en la red doméstica.
- **Indicador “Roaming”**. Este Método de cálculo se configura si la terminal de terceros transmite información sobre la presencia en roaming. El software Omnicomm Online registrará la presencia en roaming cuando se recibe el evento de presencia en roaming de la terminal.

Estado de Fuente de Alimentación

En la sección **“Estado de fuente de alimentación”**:



En el campo **“Método de cálculo”**, seleccione el parámetro según el software Omnicomm Online que registrará el estado de la fuente de alimentación de la terminal.

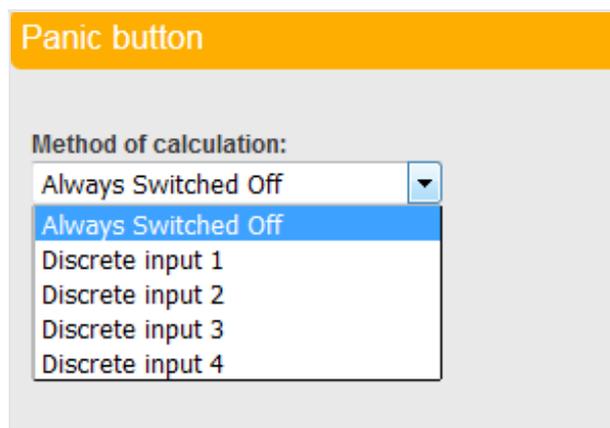
Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **Indicador de “Estado de fuente de alimentación”**. Este método permite registrar en el software Omnicomm sobre el encendido y apagado de la fuente de alimentación principal y la transición a una alimentación de respaldo. El valor del voltaje de la fuente de alimentación principal se establece en la sección 4.4.3.
- **“Siempre fuente de alimentación externa”**. Este método se configura si la terminal no transmite el parámetro “Estado de fuente de alimentación” (interno/externo) o si no es necesario para controlar el encendido y apagado de la fuente de alimentación principal y la transición a una energía de reserva en el software Omnicomm. El software Omnicomm Online siempre mostrará la disponibilidad de alimentación externa.

Botón de Pánico

En la sección **“Botón de pánico”**:

Agregar Terminal



En el campo "Método de cálculo", seleccione el parámetro según el cual el software Omnicomm Online que registrará el estado del botón de pánico.

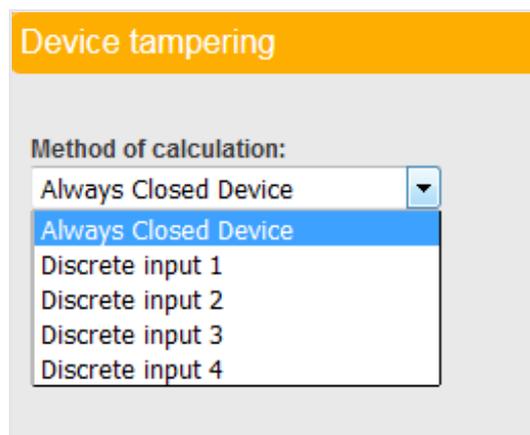
Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **Siempre apagado.** Este Método de cálculo está predeterminado, o se configura si no es necesario para controlar el estado del botón de pánico. El software Omnicomm Online siempre mostrará que no hay activación del botón de pánico.
- **Indicador de "Botón de pánico".** Este Método de cálculo se configura si la terminal es de otro fabricante transmite información sobre el estado del botón de pánico. El software de Omnicomm Online registrará cuándo se presione el botón de pánico al detectar el respectivo evento de una terminal de otro fabricante.
- **De la entrada discreta <N>.** Este Método de cálculo se configurará si el botón de emergencia está conectado a la entrada discreta de una terminal de otro fabricante. El software Omnicomm Online registrará la activación del botón de pánico al detectar el evento correspondiente de la entrada discreta de una terminal de otro fabricante. Si es necesario registrar la activación del botón de pánico cuando se reciba el evento de la entrada discreta apague la entrada discreta, marque la casilla "Invertir".

Manipulación del Dispositivo

En la sección de "Manipulación de dispositivo":

Agregar Terminal



En el campo **“Método de cálculo”**, seleccione el parámetro según el software Omnicomm Online que registrará la manipulación de la terminal.

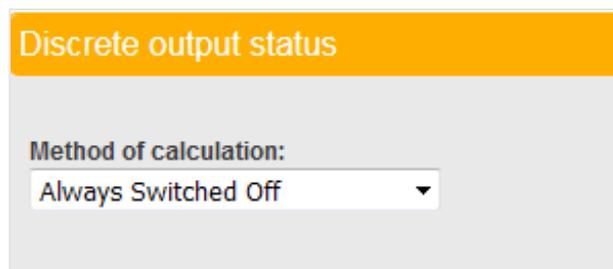
Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **“Dispositivo siempre cerrado”**. Este Método de cálculo es predeterminado, o se configura si no es necesario para controlar la manipulación del estado del sensor. El software Omnicomm Online siempre mostrará que no hay ninguna manipulación del dispositivo.
- **Indicador de “Dispositivo manipulado”**. Este Método de cálculo es configura si la terminal de terceros transmite información sobre la manipulación de estado del sensor. El software Omnicomm Online registrará la manipulación del dispositivo cuando se recibe el evento respectivo de la terminal de otro fabricante.
- **De la entrada discreta <N>**. Este Método de cálculo se configura si el sensor de manipulación está conectado a una entrada discreta de la terminal de terceros. El software Omnicomm Online registrará la manipulación del dispositivo al recibir el evento de la entrada discreta de la terminal de otro fabricante.

Si es necesario registrar la manipulación de la carcasa del dispositivo cuando se recibe el evento que la entrada discreta apagada, marque la casilla **“Invertir”**.

Estado de Salida Discreta

En la sección “Estado de Salida Discreta”:



Agregar Terminal

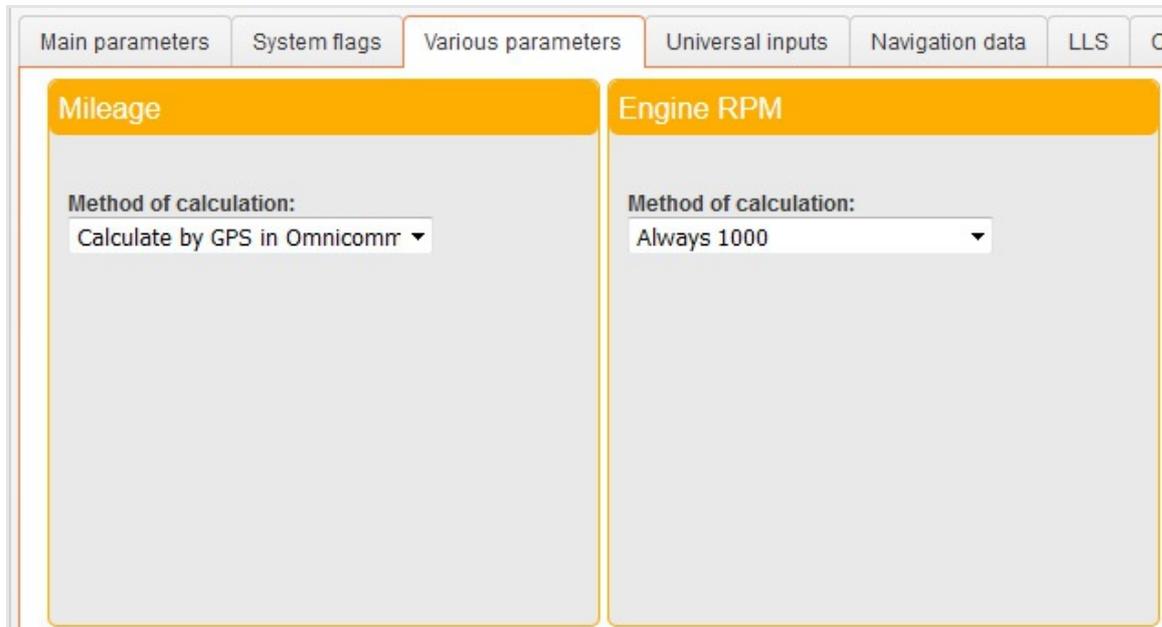
En el campo **“Método de cálculo”**, seleccione el parámetro basándose en el software Omnicomm Online que registrará el estado de la salida discreta.

Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **“Siempre apagado”**. Este Método de cálculo es un valor predeterminado, o se configura si no es necesario controlar la salida discreta. El software Omnicomm Online siempre mostrará la salida discreta como apagada.
- **Indicador de “Estado de salida discreta”**. Este Método de cálculo es predeterminado, o se configura si la terminal de terceros transmite información sobre el estado de salida discreta.

Agregar Terminal

Múltiples Parámetros Adicionales



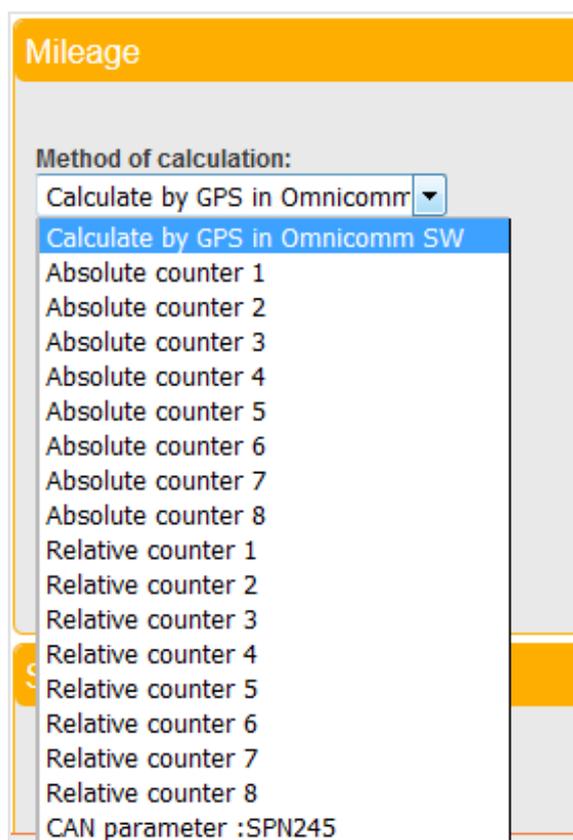
The screenshot displays a software interface with a tabbed menu at the top. The 'Various parameters' tab is selected. Below the menu, there are two main sections: 'Mileage' and 'Engine RPM'. Each section contains a 'Method of calculation:' label and a dropdown menu. In the 'Mileage' section, the dropdown is set to 'Calculate by GPS in Omnicomm'. In the 'Engine RPM' section, the dropdown is set to 'Always 1000'.

Kilometraje

En la sección “**Kilometraje**”:

En el campo “**Método de cálculo**”, seleccione el parámetro según el software Omnicomm Online que calculará el kilometraje del vehículo.

Agregar Terminal

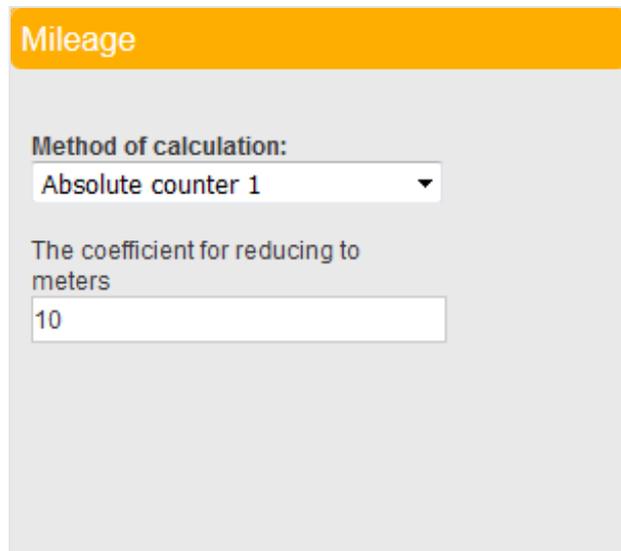


Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **Calcular por medio de GPS en Omnicomm SW.** Este Método de cálculo se establece por defecto. El kilometraje será calculado en el software Omnicomm Online en coordenadas GPS. El valor de "Velocidad en GPS, kilometraje en coordenadas GPS" (sin redondear inexactitudes) se establecerá en el software Omnicomm Online en la configuración del perfil de vehículo, en el parámetro "Método de cálculo para kilometraje y velocidad".
- **Kilometraje absoluto.** Este Método de cálculo se configura si la terminal un terminal de otro fabricante transmite un valor acumulativo del kilometraje de vehículo durante todo el período de operación del vehículo en metros. El valor "Por datos de terminal" (sin redondear inexactitudes) se establecerá en el software Omnicomm Online en la configuración del perfil de vehículo, en el parámetro "Método de cálculo para kilometraje y velocidad".
- **Kilometraje relativo.** Este Método de cálculo se configura si la terminal es de otro fabricante transmite los valores de kilometraje entre los eventos secuenciales en metros. El valor "Por datos de terminal" (sin redondear inexactitudes) se establecerá en el software Omnicomm Online en la configuración del perfil de vehículo, en el parámetro "Método de cálculo para kilometraje y velocidad".

Agregar Terminal

- **Contador absoluto <N>**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante transmite el valor de kilometraje acumulado en otra unidad de medida aparte de metros.

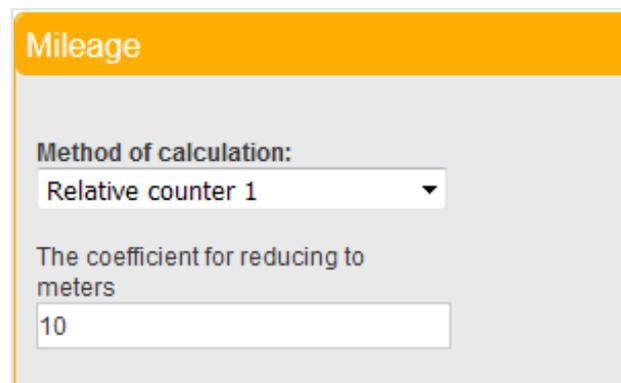


The screenshot shows a configuration window titled "Mileage". It contains a dropdown menu labeled "Method of calculation:" with "Absolute counter 1" selected. Below it is a text input field labeled "The coefficient for reducing to meters" with the value "10" entered.

- **“Coeficiente de reducción a metros”**. Introduzca el factor a multiplicar el kilometraje recibido desde el contador absoluto para convertir el valor de kilómetros a metros.

El valor “Por datos de terminal” (sin redondear inexactitudes) se establecerá en el software Omnicomm Online en la configuración del perfil de vehículo, en el parámetro “Método de cálculo para kilometraje y velocidad”.

- **Contador relativo <N>**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante transmite valores de kilometraje entre los eventos secuenciales en otra unidad de medida aparte de metros.



The screenshot shows a configuration window titled "Mileage". It contains a dropdown menu labeled "Method of calculation:" with "Relative counter 1" selected. Below it is a text input field labeled "The coefficient for reducing to meters" with the value "10" entered.

- **“Coeficiente de reducción a metros”**. Introduzca el factor para multiplicar el kilometraje recibido del contador absoluto para convertir el valor de kilómetros a metros.

Agregar Terminal

El valor "Por datos de terminal" (sin redondear inexactitudes) se establecerá en el software Omnicomm Online en la configuración del perfil de vehículo, en el parámetro "Método de cálculo para kilometraje y velocidad".

- **Del parámetro CAN: SPN245.** Este Método de cálculo se registra si una terminal de otro fabricante transmite los valores de kilometraje desde la señal de bus CAN SPN245.

El valor "Por datos de terminal" (sin redondear inexactitudes) se establecerá en el software Omnicomm Online en la configuración del perfil de vehículo, en el parámetro "Método de cálculo para kilometraje y velocidad".

- **Del parámetro CAN "N".** Este Método de cálculo se registra si la terminal de otro fabricante transmite los valores de kilometraje desde el bus CAN y la señal es diferente a SPN245. Puede seleccionar el valor de la señal CAN, a través del cual el software Omnicomm Online registrará el valor de kilometraje.

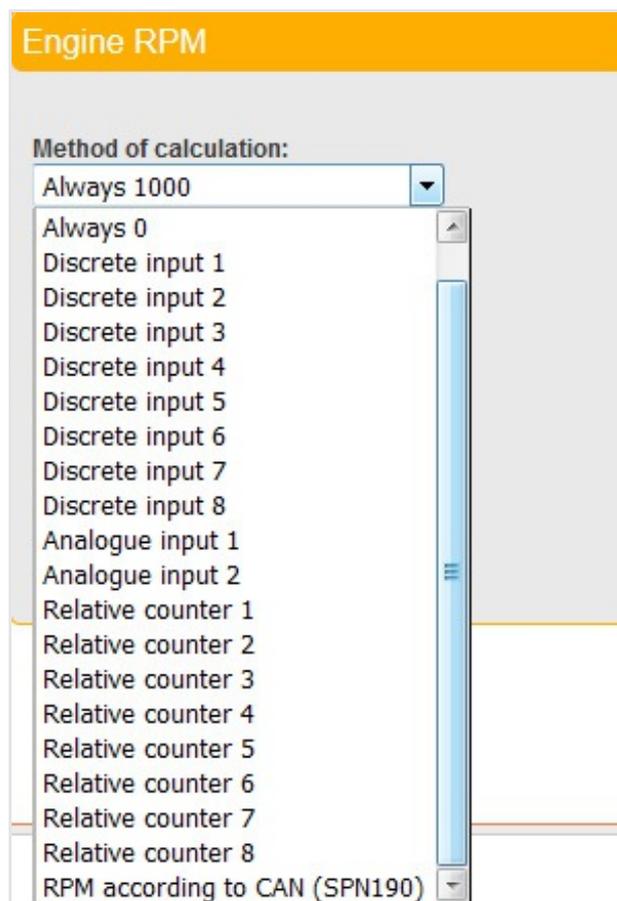
El valor "Por datos de terminal" (sin redondear inexactitudes) se establecerá en el software Omnicomm Online en la configuración del perfil de vehículo en el parámetro "Método de cálculo para kilometraje y velocidad".

Velocidad del Motor

En la sección "**RPM del motor**":

En el campo "**Método de cálculo**", seleccione el parámetro sobre el cual el software Omnicomm Online calculará la velocidad de motor del vehículo.

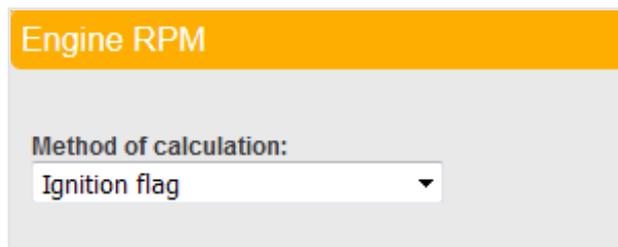
Agregar Terminal



Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

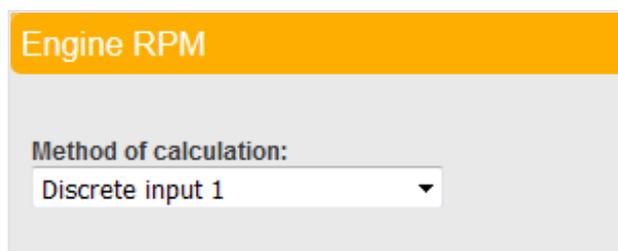
- **Siempre 1000.** Este Método de cálculo se configura si no es necesario para controlar la velocidad del motor y el software Omnicomm Online registrará un valor de velocidad del motor permanente - 1000.
- **Siempre 0.** Este Método de cálculo se configura si no es necesario para controlar la velocidad del motor y el software Omnicomm Online registrará un valor de velocidad de motor permanente - 0.
- **Indicador de encendido.** Este Método de cálculo se configura si el valor de la velocidad del motor no está calculado y el valor de la velocidad del motor se configura cuando se identifique el encendido de la ignición en la terminal de otro fabricante; en "RPM de motor", introduzca el valor de la velocidad del motor que se registrará en el software Omnicomm Online cuando se identifique el encendido de la terminal de otro fabricante

Agregar Terminal



The screenshot shows a configuration window titled "Engine RPM". Below the title, there is a label "Method of calculation:" followed by a dropdown menu. The dropdown menu is currently set to "Ignition flag".

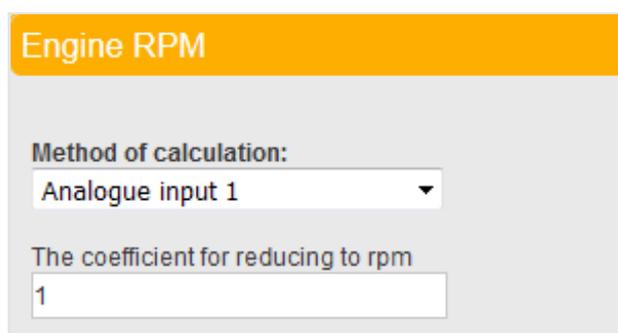
- **Sensor de velocidad del motor.** Este Método de cálculo se registra si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la velocidad del motor a partir de las lecturas del sensor de velocidad del motor del vehículo.
- **Entrada discreta <N>.** Este Método de cálculo se configura si el valor de la velocidad del motor no está calculado; este valor se configura cuando la entrada discreta de la terminal de otro fabricante se encienda.



The screenshot shows a configuration window titled "Engine RPM". Below the title, there is a label "Method of calculation:" followed by a dropdown menu. The dropdown menu is currently set to "Discrete input 1".

- **"RPM del motor"**. Introduzca el valor de la velocidad del motor que se registrará en el software Omnicomm Online cuando se identifique que la entrada discreta de la terminal de otro fabricante, se encienda.

"Coeficiente de reducción de RPM" Introduzca el factor por el cual se multiplicará el valor de la velocidad del motor recibido a fin de convertirlo a RPM.



The screenshot shows a configuration window titled "Engine RPM". Below the title, there is a label "Method of calculation:" followed by a dropdown menu set to "Analogue input 1". Below this, there is a label "The coefficient for reducing to rpm" followed by a text input field containing the number "1".

- **Entrada analógica <N>.** Este Método de cálculo se configura si el sensor de velocidad del motor está conectado a una entrada analógica de la terminal de otro fabricante. El software Omnicomm Online registrará el valor de velocidad del motor cuando se recibe el valor respectivo de una terminal de otro fabricante.

Agregar Terminal

- **Contador relativo <N>**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante transmite los valores de velocidad del motor entre eventos secuenciales en una unidad de medición distinta a las RPM;

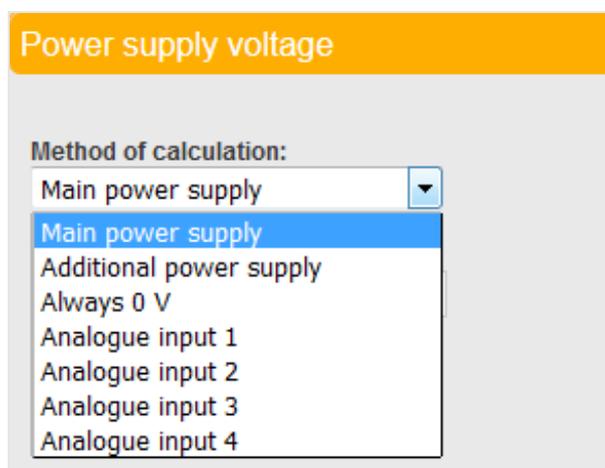
“**Factor de conversión a RPM**”- Introduzca el factor por el que se multiplicará el valor de la velocidad del motor recibido para convertirlo a RPM.

- **Parámetro CAN: SPN190**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante transmite los valores de velocidad del motor de la señal CAN BUS SPN190.
- **Parámetro CAN <N>**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante transmite los valores de velocidad del motor del bus CAN y si la señal es diferente al SPN190. Seleccione el valor de la señal CAN por el cual Omnicomm Online registrará los valores de velocidad del motor.

Voltaje de Fuente de Alimentación

En la sección “**Voltaje de fuente de alimentación**”:

En el campo “**Método de cálculo**”, seleccione el parámetro según el cual el software Omnicomm Online registrará el voltaje de fuente de alimentación de la terminal.

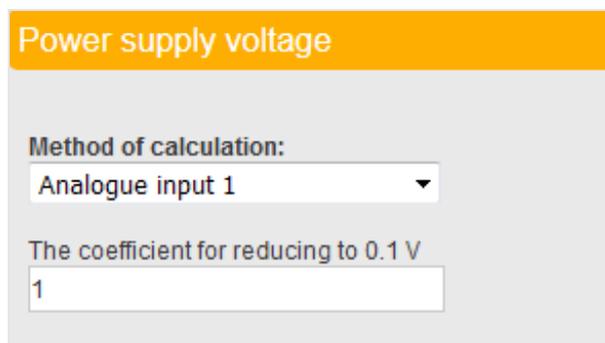


Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **Fuente de alimentación principal/adicional** Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante está conectada a la red de a bordo del vehículo y a la batería de respaldo. El software Omnicomm Online registrará la fuente de alimentación principal o valor de fuente adicional dependiendo del parámetro “Estado de fuente de alimentación”.

Agregar Terminal

- **Fuente de alimentación principal.** Este Método de cálculo se registra si una terminal de otro fabricante está conectado a la red a bordo del vehículo. El software Omnicomm Online solamente registrará el valor de voltaje de la fuente de alimentación principal.
- **Fuente de alimentación adicional** Este Método de cálculo se registra si la terminal de otro fabricante está conectada a la batería de reserva. El software Omnicomm Online solamente registrará el valor de voltaje de la fuente de alimentación adicional (es decir, la batería de respaldo).
- **Siempre 0 V.** Este Método de cálculo se configura si no es necesario controlar el voltaje de la red de a bordo y el software Omnicomm Online registrará el valor permanente de voltaje de la fuente de alimentación - 0.
- **Entrada analógica <N>.** Este Método de cálculo se configura si la entrada analógica de una terminal de otro fabricante está conectada a la red a bordo. El software Omnicomm Online registrará el valor del voltaje cuando se reciba el valor respectivo desde una terminal de otro fabricante.
- **Parámetro CAN: SPN168.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la velocidad del motor a partir de la señal de bus CAN SPN168.



Power supply voltage

Method of calculation:
Analogue input 1

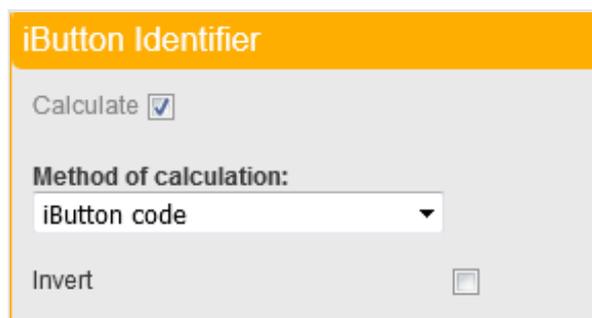
The coefficient for reducing to 0.1 V
1

“Coeficiente de reducción a 0.1 V”. Introduzca el factor por el que se multiplicará el valor del voltaje de la fuente de alimentación recibida para convertirlo a dimensiones de 0.1 V.

Identificador iButton

En el campo **“Método de cálculo”**, seleccione el parámetro **“Identificador iButton”** para enviar el identificador de clave iButton al software de Omnicomm:

Agregar Terminal



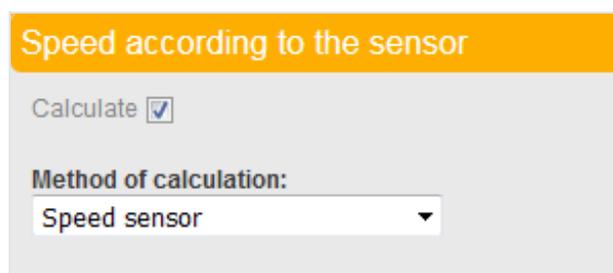
¡Importante! La terminal transmite el valor de identificador iButton en forma invertida. Por lo tanto, la pantalla de “Monitoreo” del servidor de conversión muestra un identificador de iButton invertido. La inversión de reversa del valor de identificador iButton se realiza en el software Omnicomm, mientras que los primeros y los últimos bytes son suprimidos.

Por ejemplo.



Velocidad Obtenida del Sensor

En la sección “**Velocidad según sensor**”:



En el campo “**Método de cálculo**”, seleccione el parámetro sobre el cual el software Omnicomm Online calculará la velocidad del vehículo.

Los valores posibles según el tipo de terminal que se esté conectando:

- **Sensor de velocidad.** Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante transmite los valores de velocidad desde las lecturas del sensor de velocidad del vehículo.

Agregar Terminal

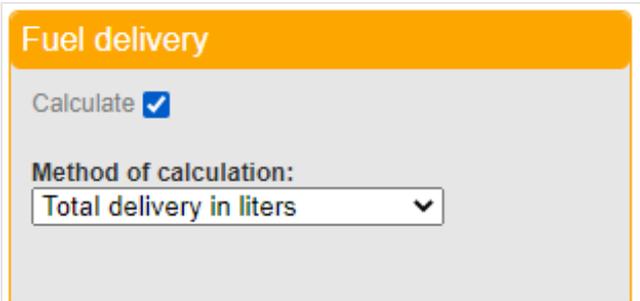
- **Entrada analógica <N>**. Este Método de cálculo se configura si el sensor de velocidad está conectado a una entrada analógica de la terminal de otro fabricante. El software Omnicomm Online registrará el valor de velocidad cuando se recibe el valor respectivo desde la terminal de otro fabricante.
- **Parámetro CAN: SPN1624**. Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite los valores de kilometraje desde la señal de bus CAN SPN1624.
- **Del parámetro CAN "N"**. Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la velocidad del bus CAN y la señal es distinta al SPN1624. Seleccione el valor de la señal CAN por la cual el software Omnicomm Online registrará el valor de velocidad.

"Factor de conversión a kph". Introduzca el factor por el que se multiplicará el valor de la velocidad recibida para convertirlo en kph.

Surtido de Combustible

El cálculo de los surtidos se realiza sólo para los camiones cisterna.

En la sección **"Surtido de combustible"**:



En el campo **"Método de cálculo"**, seleccione el parámetro a partir del cual Omnicomm Online calculará el surtido de combustible.

Valores posibles:

- **"Emisión de pulsos por la entrada 1"**. Con este método de cálculo, los pulsos se transmiten a Omnicomm Online y se muestran en el informe "Registro" durante todo el surtido de combustible. En Omnicomm Online, es necesario agregar el coeficiente de conversión de pulsos a litros. Este método proporciona un registro preciso del inicio y el final del surtido de combustible.
- **"Emisión de pulsos por la entrada 2"**. Con este método de cálculo, los pulsos se transmiten a Omnicomm Online y se muestran en el informe "Registro" durante todo el surtido de combustible. En Omnicomm Online, es necesario agregar el coeficiente de conversión de pulsos a litros. Este método proporciona un registro preciso del inicio y el

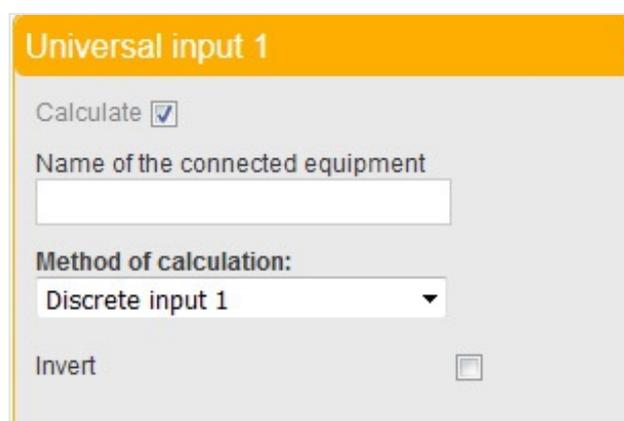
Agregar Terminal

final del surtido de combustible.

- **“Salida total de impulsos”**. Con este método, el terminal transmite el volumen de combustible surtido en pulsos. El inicio del surtido se fija mediante el primer pulso recibido. El valor de la suma de pulsos se transmite al final del surtido.
- **“Total de litros surtidos”**. Este método de cálculo se establece si la fuente de surtido transmite el volumen de combustible surtido en litros. El valor total en litros se transmite al final del surtido.

Entradas Universales

Abra la pestaña **“Entradas universales”**:



“Calcular” – Marcar si es necesario para controlar la entrada universal.

“Nombre del equipo conectado” – Escriba el nombre del equipo auxiliar conectado a la terminal de otro fabricante.

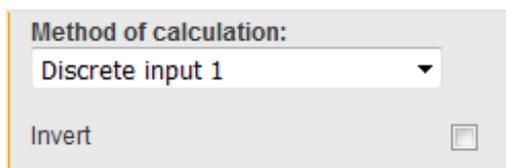
“Método de cálculo” — Seleccionar el método de cálculo según el tipo de equipo auxiliar conectado.

Posibles opciones de Método de cálculo:

- **Entrada discreta <N>**. Este Método de cálculo se configura si una entrada discreta de una terminal de otro fabricante está conectado al equipo auxiliar cuya conmutación de encendido/apagado debe ser controlada. El software Omnicomm Online registrará el inicio del equipo auxiliar cuando identifique que se encienda la entrada discreta de la terminal de otro fabricante.

En caso de que sea necesario para registrar el apagado del equipo auxiliar cuando reciba el evento de la entrada discreta apagado, marque la opción **“Invertir”**.

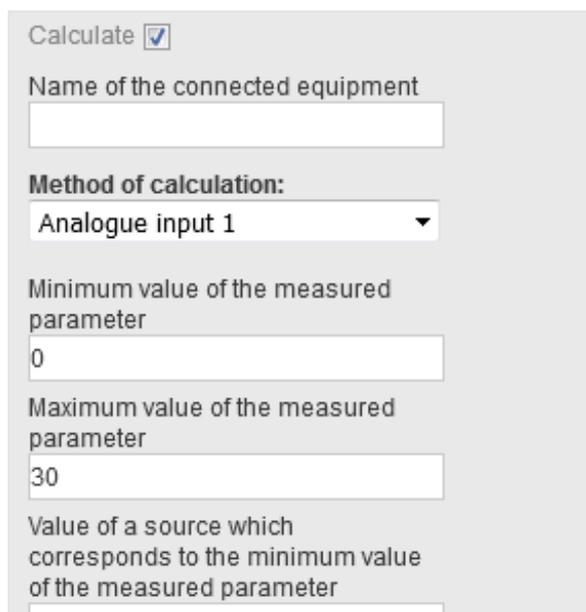
Agregar Terminal



Method of calculation:
Discrete input 1

Invert

- **Entrada analógica <N>**. Dicho método de cálculo se establece cuando a la entrada analógica de la terminal tercera se conecta el equipo auxiliar, las mediciones de las cuales deben controlarse.



Calculate

Name of the connected equipment

Method of calculation:
Analogue input 1

Minimum value of the measured parameter
0

Maximum value of the measured parameter
30

Value of a source which corresponds to the minimum value of the measured parameter

“Valor mínimo del parámetro medido” configure el valor mínimo del parámetro medido por el sensor. El parámetro se mide en unidades de medida apropiadas, por ejemplo, para la temperatura - en grados Celsius.

“Valor de una fuente”— Configurar el valor de voltaje en Voltios correspondiente al valor mínimo del parámetro medido.

“Valor máximo del parámetro medido”- Configurar el valor máximo del parámetro medido por el sensor.

“Valor de una fuente que corresponda al valor máximo del parámetro medido”- Configurar el valor de voltaje correspondiente al valor máximo del parámetro medido.

- **Sensor de temperatura.** Este Método de cálculo se configura si un sensor de temperatura cuyas lecturas deben controlarse está conectado al terminal de otro fabricante.

“Valor mínimo del parámetro medido” - Configurar el valor mínimo del parámetro medido por el sensor en grados Celsius.

“Valor de una fuente que corresponda al valor mínimo del parámetro medido”

Agregar Terminal

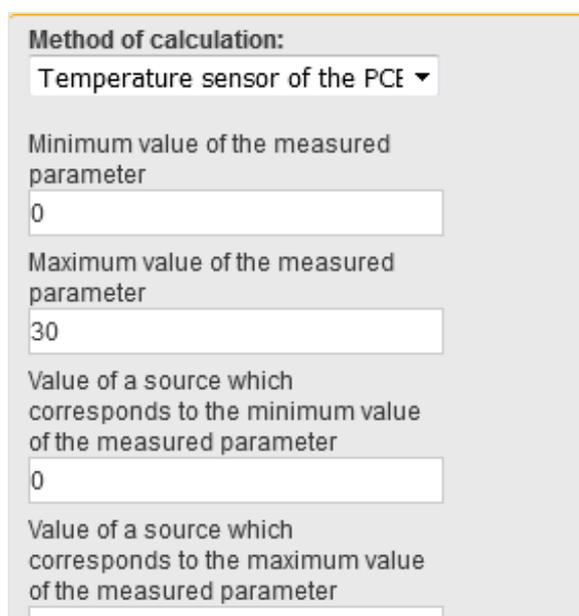
Configurar el valor de voltaje en Voltios correspondiente al valor mínimo del parámetro medido.

“Valor máximo del parámetro medido”- Configurar el valor máximo del parámetro medido por el sensor en grados Celsius.

“Valor de una fuente que corresponde al valor máximo del parámetro medido”- Configurar el valor de voltaje correspondiente al valor máximo del parámetro medido.

“Factor de ajuste de la 1ª entrada universal”- Introducir el factor por el que se multiplicará el valor recibido, para convertirlo a las dimensiones del parámetro físico medido.

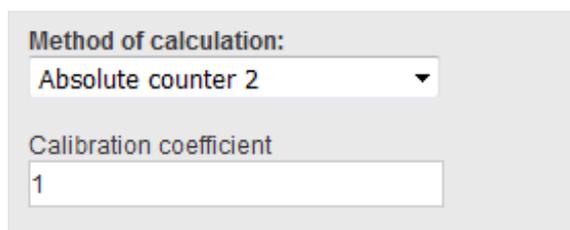
- **Sensor de temperatura de la PCB.** Este Método de cálculo se configura si un sensor de temperatura instalado en la tarjeta está conectado a la terminal de otro fabricante.



The screenshot shows a configuration window with the following fields:

- Method of calculation:** A dropdown menu set to "Temperature sensor of the PCB".
- Minimum value of the measured parameter:** A text input field containing the value "0".
- Maximum value of the measured parameter:** A text input field containing the value "30".
- Value of a source which corresponds to the minimum value of the measured parameter:** A text input field containing the value "0".
- Value of a source which corresponds to the maximum value of the measured parameter:** A text input field containing the value "0".

- **Contador absoluto <N>.** Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante transmite un valor acumulativo del parámetro medido.



The screenshot shows a configuration window with the following fields:

- Method of calculation:** A dropdown menu set to "Absolute counter 2".
- Calibration coefficient:** A text input field containing the value "1".

“Coeficiente de calibración”- Introducir el factor por el que se multiplica el valor recibido, para convertirlo a las dimensiones del parámetro físico medido.

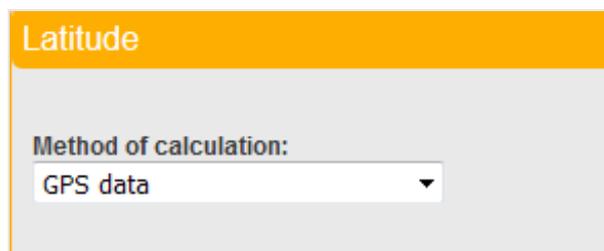
Agregar Terminal

- **Sensor relativo <N>**. Este Método de cálculo se configura si una terminal de otro fabricante transmite el valor del parámetro medido entre los siguientes eventos.

Datos de Navegación

Latitud

“**Método de cálculo**”- Seleccione un Método de cálculo según el tipo de equipo auxiliar conectado.



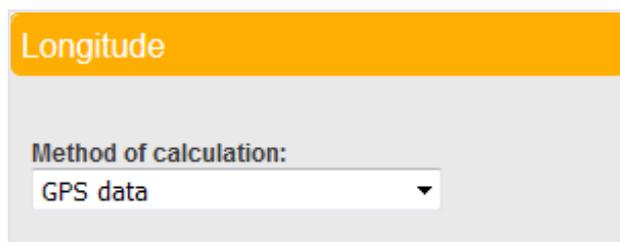
The screenshot shows a configuration window titled 'Latitud'. Inside, there is a label 'Method of calculation:' followed by a dropdown menu. The dropdown menu is currently set to 'GPS data'.

Posibles opciones de Método de cálculo:

- **Datos del GPS**. Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite la latitud a partir de datos del GPS.

Longitud

“**Método de cálculo**”- Seleccione un Método de cálculo según el tipo de equipo auxiliar conectado.



The screenshot shows a configuration window titled 'Longitude'. Inside, there is a label 'Method of calculation:' followed by a dropdown menu. The dropdown menu is currently set to 'GPS data'.

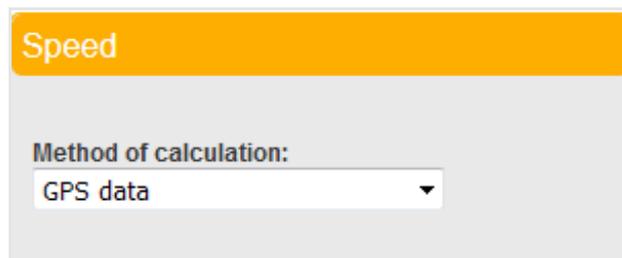
Posibles opciones de Método de cálculo:

- **Datos del GPS**. Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite la latitud a partir de datos GPS.

Velocidad

“**Método de cálculo**”- Seleccione un Método de cálculo según el tipo de equipo auxiliar conectado.

Agregar Terminal

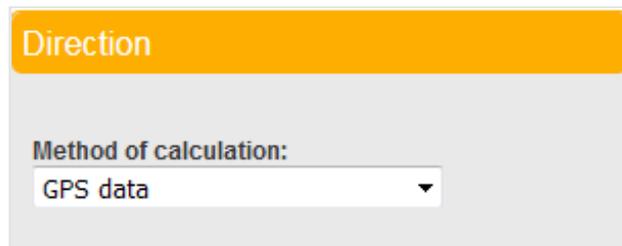


Posibles opciones de Método de cálculo:

- **Los datos de GPS** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la velocidad de los datos del GPS.
- **Siempre 0** Este Método de cálculo se configura si no es necesario controlar la velocidad del vehículo, y el software Omnicomm Online registrará el valor de velocidad del vehículo - 0.

Dirección

“**Método de cálculo**”- Seleccione un Método de cálculo según el tipo de terminal de otro fabricante conectada.



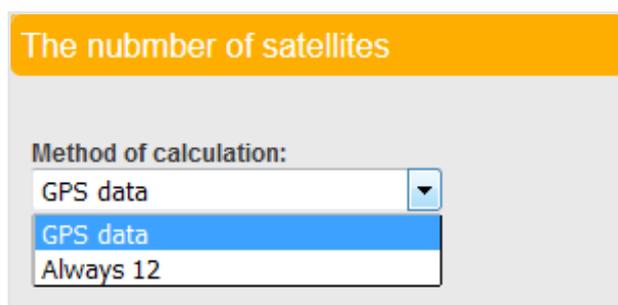
Posibles opciones de Método de cálculo:

- **Datos del GPS.** Este Método de cálculo es se configura si la terminal de otro fabricante transmite la dirección de movimiento del vehículo de los datos GPS.
- **Siempre 0.** Este Método de cálculo se configura si no es necesario para controlar la dirección de movimiento del vehículo; el software Omnicomm Online no registrará la dirección del movimiento.

Número de Satélites

“**Método de cálculo**”- Seleccione un Método de cálculo según el tipo de terminal de otro fabricante conectada.

Agregar Terminal

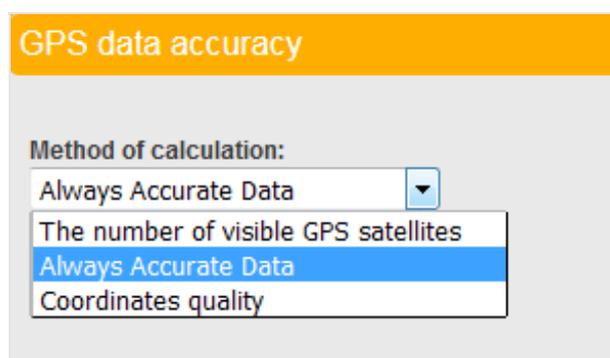


Posibles opciones de Método de cálculo:

- **Datos del GPS.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el número de satélites GPS.
- **Siempre 12.** Este Método de cálculo se configura si no es necesario controlar el número de satélites; el software Omnicomm Online registrará la presencia permanente de 12 satélites.

Precisión de Datos GPS

“**Método de cálculo**”- Seleccione un Método de cálculo según el tipo de terminal de terceros.



Posibles opciones de Método de cálculo:

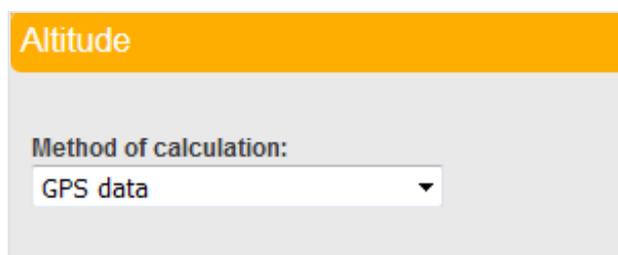
- **Indicador de precisión de GPS.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite información acerca de la precisión de los datos del GPS. El software Omnicomm Online registrará datos GPS precisos cuando se reciba el evento respectivo desde la terminal de otro fabricante.
- **El número de satélites GPS visibles.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el número de satélites GPS. El software Omnicomm Online registrará datos GPS precisos si el número de satélites visibles supera tres.

Agregar Terminal

- **Coordina la calidad.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite las coordenadas del vehículo. El software Omnicomm Online registrará datos GPS precisos al recibir al menos dos coordenadas desde la terminal de otro fabricante.
- **Siempre datos precisos.** Este Método de cálculo se configura si no es necesario controlar los del datos GPS; el software Omnicomm Online siempre registrará datos precisos.

Altitud

“**Método de cálculo**” - Seleccione el Método de cálculo según el tipo de terminal de otro fabricante conectada.



Altitude

Method of calculation:
GPS data ▼

Posibles opciones de Método de cálculo:

- **Datos del GPS.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la altitud de la posición del vehículo por los datos GPS.
- **Siempre 0.** Este Método de cálculo se configura si no es necesario controlar la altitud de la posición del vehículo;

El software Omnicomm Online no mostrará la dirección del movimiento.

Sensores de Nivel de Combustible

Abra la pestaña “**LLS**”:

Agregar Terminal

The screenshot shows a software interface with three tabs: 'Main parameters', 'System flags', 'Various parameters', 'Universal inputs', 'Navigation data', 'LLS', 'CAN data', and 'Monitoring'. Below the tabs are three panels for 'Fuel level sensor 1', 'Fuel level sensor 2', and 'Fuel level sensor 3'. Each panel has a 'Calculate' checkbox. The first panel is active and shows the following settings:

- Calculate
- Method of calculation: Fuel level sensor 1
- LLS status: Calculate
- Fuel temperature: Always 20 degrees of Celsius

En el campo **“Método de cálculo”**, seleccione el parámetro según el cual el software Omnicomm Online registrará el nivel de combustible.

Las opciones posibles para calcular el nivel de combustible:

- **Sensor de nivel de combustible X.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite los datos recibidos desde el sensor de nivel de combustible digital LLS producido por Omnicomm.
- **Entrada analógica X.** Este Método de cálculo se configura si una entrada analógica de la terminal de terceros está conectada a un sensor de nivel de combustible analógica LLS producido por Omnicomm.

The close-up shows the configuration for 'Analogue input 1'. It includes two input fields for minimum and maximum fuel levels, with values 0 and 100 respectively. The 'LLS status' is set to 'Calculate' and the 'Fuel temperature' is set to 'Always 20 degrees of Celsius'.

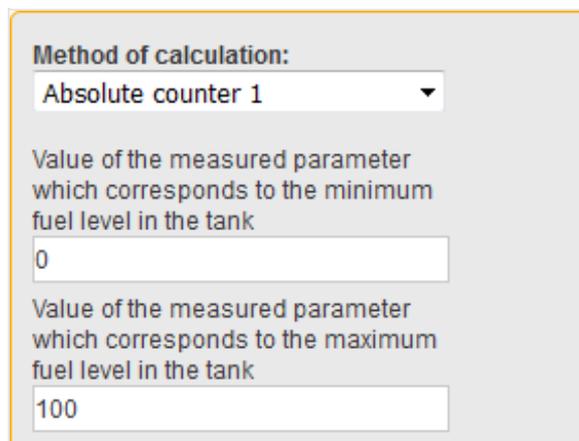
“Valor del parámetro medido que corresponde al nivel mínimo de combustible en el tanque” — Introduzca el valor (en Voltios) de la tabla de calibración del sensor analógico que corresponde a un tanque vacío.

“Valor del parámetro medido que corresponde al nivel máximo de combustible en

Agregar Terminal

el tanque” — Introduzca el valor (en Voltios) de la tabla de calibración del sensor analógico que corresponde a un tanque lleno.

- **Del sensor absoluto.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor actual del nivel de combustible en el tanque.



Method of calculation:
Absolute counter 1

Value of the measured parameter which corresponds to the minimum fuel level in the tank
0

Value of the measured parameter which corresponds to the maximum fuel level in the tank
100

“Valor del parámetro medido que corresponde al valor mínimo de combustible en el tanque” — Introduzca el valor (en Voltios) de la tabla de calibración del sensor de nivel de combustible conectado a la terminal de otro fabricante que corresponde a un tanque vacío.

“Valor del parámetro medido que corresponde al nivel máximo de combustible en el tanque” — Introduzca el valor (en Voltios) de la tabla de calibración del sensor de nivel de combustible conectado a la terminal de otro fabricante que corresponde a un tanque lleno.

- **Del parámetro CAN SPN96.** Este Método de cálculo se configura si sólo un sensor de nivel de combustible está conectado al terminal de otro fabricante y los datos se transmiten desde la señal bus CAN de SPN96.
- **Del parámetro CAN SPN38.** Este Método de cálculo se configura si dos sensores de nivel de combustible están conectados a la terminal de otro fabricante y los datos se transmiten desde la señal bus CAN de SPN96 para el primer recipiente y SPN38 para el segundo.
- **Del parámetro CAN “N”.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de nivel de combustible del bus CAN, y la señal es distinta al SPN96.

No campo **“Estado del SNC”**, seleccione o parámetro que o Omnicomm Online usará para determinar o status do sensor de nível de combustível.

Las posibles opciones para determinar el estado LLS

Agregar Terminal

- **Calcular.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite datos acerca del estado del sensor de nivel de combustible o si las lecturas del sensor de nivel de combustible superan el intervalo de 0 a 4095.

Para un sensor digital del nivel de combustible:

En el campo "El nivel es 0":

- "Listo". Cuando el sensor de nivel de combustible está permanentemente encendido, el estado "Listo" es enviado a Omnicomm Online
- "No listo", Si el terminal está apagado y, por lo tanto, el sensor del nivel de combustible está desenergizado, el estado "No listo" es enviado a Omnicomm Online.

En el campo "Nivel superior a 4095":

- "Listo". Cuando el nivel de combustible es superior a 4095 el estado del sensor de nivel de combustible "Listo" es enviado a Omnicomm Online
- "No listo", Cuando el nivel de combustible es superior a 4095 el estado del sensor de nivel de combustible "No listo" es enviado a Omnicomm Online
- "No enviar datos del sensor". Cuando el nivel de combustible es superior a 4095 no se envían los datos del sensor de nivel de combustible a Omnicomm Online

Para un sensor analógico del nivel de combustible:

Si después de la conversión del valor medido de voltios en código digital el valor obtenido es 0, el estado del sensor de nivel de combustible "No listo" es enviado a Omnicomm Online.

- **Siempre "Listo"**. Este método de cálculo se establece en caso de que no se requiera el monitoreo del estado del sensor del nivel de combustible y Omnicomm Online siempre mostrará el estado "Listo" de forma predeterminada.

Las posibles opciones del Método de cálculo de la temperatura del combustible:

- **Siempre en 20 grados Celsius.** Este Método de cálculo es un valor predeterminado, o se configura si la terminal de otro fabricante no transmite datos sobre la temperatura del combustible al software de Omnicomm Online.
- **Del sensor de temperatura.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite datos sobre la temperatura de combustible a partir de las lecturas del sensor de temperatura.

Agregar Terminal

Datos de Bus CAN

Abra la pestaña "CAN":

The screenshot displays a software interface with a top navigation bar containing tabs: Main parameters, System flags, Various parameters, Universal inputs, Navigation data, LLS, CAN data (selected), and Monitoring. Below the tabs is a grid of nine parameter cards, each with an orange header and a grey body. Each card includes a 'Calculate' button with a checked checkbox and a 'Method of calculation:' dropdown menu. The cards are arranged in three rows and three columns:

- Row 1: SPN91 - Accelerator pedal position, SPN110 - Engine coolant temperature, SPN184 - Instantaneous fuel economy
- Row 2: SPN190 - Engine RPM, SPN245/917 - Total mileage, SPN247 - Total engine runtime
- Row 3: SPN250 - Total fuel consumption, SPN582 - Axle load, SPN597 - Service brake pedal state

En el campo "Método de cálculo", seleccione el parámetro sobre el cual Omnicomm Online registrará el parámetro CAN.

Los parámetros CAN y posibles Métodos de cálculos:

- **Parámetro CAN SPN70.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el estado del freno de estacionamiento de la señal SPN70 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN91.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite la posición del pedal del acelerómetro de la señal SPN91 del bus CAN;

Agregar Terminal

- **Parámetro CAN SPN100.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la presión de aceite del motor desde la señal de SPN100 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN110.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la temperatura del líquido refrigerante de la señal SPN110 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN174.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de terceros transmite el valor de la temperatura del combustible desde la señal SPN174 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN175.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la temperatura del aceite del motor a partir de la señal SPN175 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN182.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de consumo diario de combustible desde la señal SPN182 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN184.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el evento de economía de combustible instantánea de la señal SPN184 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN190.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de RPM del motor a través de la señal SPN190 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN244.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de kilometraje diario de la señal SPN244 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN245.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de kilometraje total de la señal SPN245 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN247.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor del tiempo total de funcionamiento del motor de la señal SPN247 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN250.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el consumo total de combustible de la señal SPN250 del bus CAN;

Agregar Terminal

- **Parámetro CAN SPN521.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite información sobre la posición del pedal de freno de servicio desde la señal SPN521 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN522.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite información sobre la posición del pedal de embrague desde la SPN522 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN527.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el estado de control de velocidad del cruceo desde la señal SPN527 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN582.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la presión del eje desde la señal SPN582 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN597.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite información sobre el estado del pedal de freno de servicio desde la señal SPN597 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN598.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite información sobre el estado del pedal de embrague de la señal SPN598 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN914.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite datos sobre el kilometraje hasta el siguiente mantenimiento desde la señal SPN914 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN916.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite datos sobre el Tiempo de ejecución del motor hasta el próximo mantenimiento técnico de la señal SPN916 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN928.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de terceros transmite datos con el eje índice desde la señal SPN928 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN1624.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite el valor de la velocidad instantánea del vehículo desde la señal SPN1624 del bus CAN;
- **Parámetro CAN SPN1821.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite información sobre el estado de la puerta del vehículo desde la señal SPN1821 del bus CAN;

Visualización de Valores Actuales

- **Parámetro CAN SPN1856.** Este Método de cálculo se configura si la terminal de otro fabricante transmite información sobre el estado de cinturón del vehículo desde la señal SPN1856 del bus CAN.

Visualización de Valores Actuales

Abra la pestaña **“Monitoreo”**.

La pantalla se abrirá, mostrando los valores actuales de los parámetros establecidos por el Método de cálculo indicado.

“Tiempo de medición de parámetros en el último mensaje” (DD/MM/AAAA hh:mm:ss) – Tiempo de grabación del valor/evento del último mensaje.

“Último mensaje recibido” (DD/MM/AAAA hh:mm:ss) – hora del último mensaje recibido por el servidor de conversión.

Los siguientes parámetros se pueden ver en la sección **“Monitoreo”** según el tipo de terminal de otro fabricante:

- Indicador de Estado de la fuente de alimentación;
- Indicador de Estado de la fuente de alimentación adicional;
- Indicador de Velocidad del motor CAN;
- Indicador de Roaming;
- Indicador de encendido;
- Indicador de conexión GSM;
- Indicador de precisión de GPS;
- Indicador de botón de pánico;
- Indicador de dispositivo manipulado;
- Indicador de disponibilidad de datos CAN;
- Indicador de estado de salida discreta;
- Latitud, grados;
- Longitud, grados;
- Velocidad de GPS, kph;
- Dirección de GPS, grados;

Visualización de Valores Actuales

- Altura de GPS, m;
- Número de satélites;
- Fuente de alimentación principal, V;
- Fuente de alimentación adicional, V;
- Kilometraje absoluta, m;
- Kilometraje relativa, m;
- Velocidad, kph;
- Velocidad del motor, rpm;
- Magnitud de aceleración, 0.01 g;
- LLS<N> Temperatura °C;
- Temperatura de tablero PCB, °C;
- Aceleración eje X, 0.01 g;
- Aceleración eje Y, 0.01 g;
- Aceleración eje Z, 0.01 g;
- SPN70 - estado del freno de estacionamiento;
- SPN91 - posición del pedal del acelerómetro;
- SPN100 - presión de aceite de motor;
- SPN110 - temperatura del refrigerante;
- SPN174 - temperatura del combustible;
- SPN175 - temperatura del aceite de motor;
- SPN182 - consumo diario de combustible;
- SPN184 - economía de combustible instantánea;
- SPN244 - kilometraje diario;
- SPN247 - tiempo de funcionamiento total del motor;
- SPN250 - consumo total de combustible;
- SPN521 - Posición del pedal de freno de servicio;
- SPN522 — posición de pedal del embrague;

Visualización de Valores Actuales

- SPN527 — estado de control de cruceo;
- SPN582 /*PGN 65258 */ — carga del eje;
- SPN597 - estado del pedal de freno de servicio;
- SPN598 - estado de pedal del embrague;
- SPN914 - kilometraje hasta el próximo mantenimiento técnico;
- SPN916 — tiempo de funcionamiento del motor hasta el próximo mantenimiento técnico;
- SPN928 /*PGN 65258 */ — índice del eje;
- SPN1821 — estado de la puerta;
- SPN1856 — estado del cinturón de seguridad;
- Nivel de combustible CAN;
- Nivel LLS<N>;
- Estado LLS<N>;
- Potencia de señal GSM;
- Indicador de movimiento;
- DOP/HDOP;
- Código i-Button;
- Sensor de temperatura <N>, °C;
- Voltaje de batería incorporada, V;
- Entrada analógica <N>;
- CAN (SPN245) kilometraje;
- CAN (SPN1624) Velocidad instantánea;
- CAN (SPN190) RPM del motor;
- CAN (SPN168) Voltaje;
- Coordina la calidad;
- Nivel de combustible SPN-96 en el tanque no. 1;
- Nivel de combustible SPN-38 en el tanque no. 2;
- Contador absoluto <N>;

Eliminación de Terminales del Servidor de Conversión

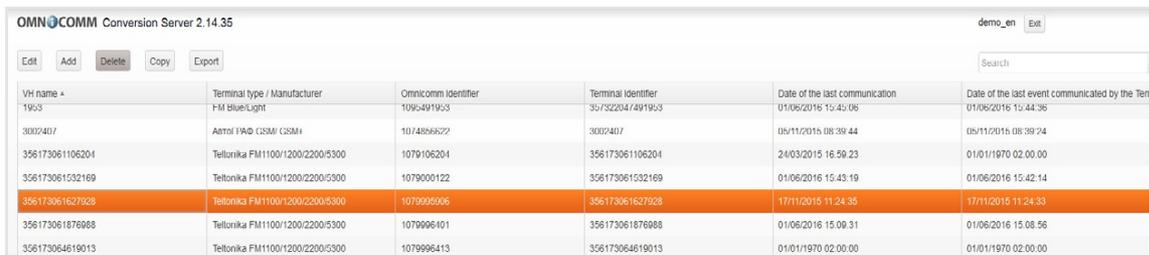
- Contador relativa <N>;
- Entrada discreta <N>.

“**Medido**” – la última vez que el valor del parámetro fue registrado por la terminal de terceros.

“**Recibido**” – la última vez que el valor del parámetro fue registrado por la terminal de terceros.

Eliminación de Terminales del Servidor de Conversión

Seleccione la terminal que se eliminará de la lista:



VH name *	Terminal type / Manufacturer	Omicomm Identifier	Terminal Identifier	Date of the last communication	Date of the last event communicated by the Term
1903	F-M BlueLight	1090491903	357322047491903	01/06/2016 10:40:06	01/06/2016 10:44:36
3002407	Astori PAD GSM GSM	1074856522	3002407	05/11/2015 08:39:44	05/11/2015 08:39:24
356173061106204	Teltonika FM1100/1200/2200/5300	1079106204	356173061106204	24/03/2015 16:50:23	01/01/1970 02:00:00
356173061532169	Teltonika FM1100/1200/2200/5300	1079000122	356173061532169	01/06/2016 15:43:19	01/06/2016 15:42:14
356173061627928	Teltonika FM1100/1200/2200/5300	1079995906	356173061627928	17/11/2015 11:24:35	17/11/2015 11:24:33
356173061676988	Teltonika FM1100/1200/2200/5300	1079996401	356173061676988	01/06/2016 15:09:31	01/06/2016 15:08:56
356173064619013	Teltonika FM1100/1200/2200/5300	1079996413	356173064619013	01/01/1970 02:00:00	01/01/1970 02:00:00

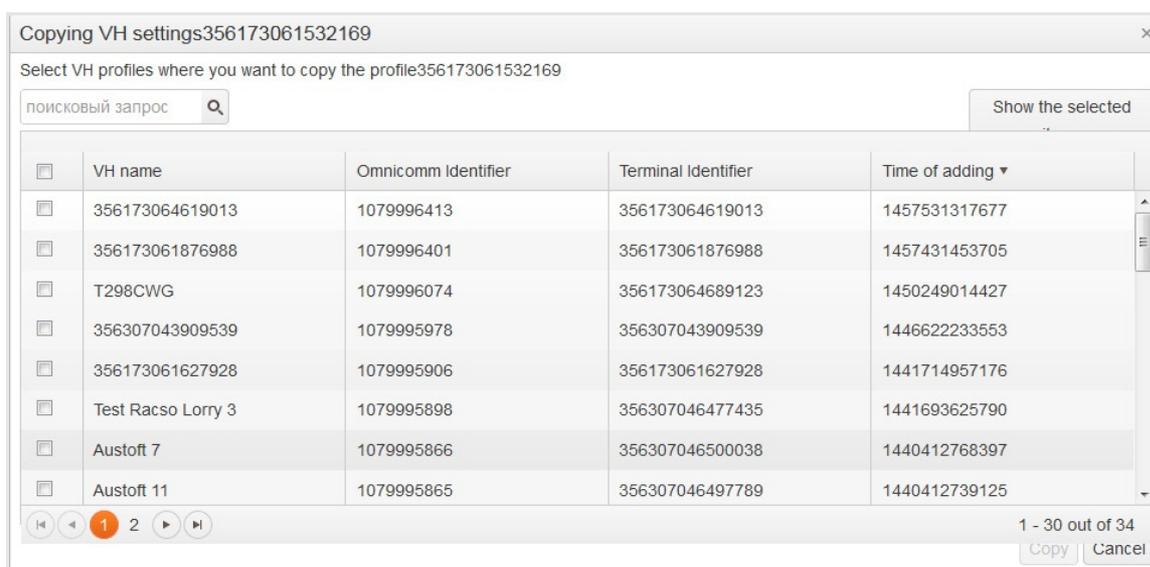
Pulse el botón “**Eliminar**”.

Si una inexactitud ocurre al agregar una terminal, comuníquese con el soporte técnico de Omnicomm por correo a support@omnicomm-online.com o los números de teléfono mostrados en www.omnicomm-online.com.

Copiar Ajustes de Terminal

Seleccione una terminal de la lista cuya configuración debe ser copiada por otra terminal del mismo tipo y pulse el botón “**Copiar**”. Se abrirá la pantalla siguiente:

Exportar Perfiles del Vehículo



Exportar Perfiles del Vehículo

Para exportar los perfiles del vehículo (archivos XML de los grabadores), seleccione uno o varios vehículo(s) de la lista. Para seleccionar unos vehículos, presione el botón **“Shift”** en el teclado y haga clic izquierdo.

Pulse el botón **“Exportar”**.

El servidor de conversión descargará los perfiles del vehículo archivados en **export.zip**.

OMNICOMM

info@omnicomm-world.com

www.omnicomm-world.com