

OMNICOMM

Terminales Omnicomm 3.1

Smart, Light

Manual de Usuario

27.09.2019

Contenido

4	Información general
4	¡Atención!
5	Instalación
5	Introducción de tarjeta SIM
6	Denominación de color de alambre
8	Fuente de alimentación y llave de contacto
9	Terminal
10	Resumen de configuración
10	Configurador Omnicomm
11	Servidor de configuración remota (RCS por sus siglas en inglés)
11	Ajustes de los parámetros de operación
11	Conexión GPRS
12	Conexión a servidores de comunicación para Light
13	Recolección de datos
14	Conexión a un servidor de comunicación
16	Selección de la fuente de ignición
16	Selección de fuente de velocidad
16	Revoluciones del motor
17	Control de seguridad de conducción
22	Control de manipulación del cuerpo
23	Batería interna para Light

24 **Funciones del servicio**

24 Reiniciar la terminal

24 Establecer contraseña al cambiar la configuración

25 Recolección de datos y bloqueo de transmisión

25 Configuración remota de ajustes de funcionamiento del servidor

26 Identificación del número de tarjeta SIM de la terminal

26 **Equipo auxiliar**

26 Interfaz RS-485

27 Sensores del nivel de combustible

31 Pantalla de Omnicomm ICON

33 Indicador Omnicomm LLD

34 Entradas universales

38 Identificación del conductor

40 Equipo controlado para Light

42 Ajuste de geocercas para Light

43 Botón de pánico

44 Bus CAN

47 **Especificaciones**

49 **Indicación LED**

51 **SMS de la terminal**

52 **Comandos SMS**

56 **Registro de cambios de firmware**

Terminales Omnicomm 3.1

Smart, Light

Información general

Terminales Omnicomm - equipo de vehículo diseñado para recopilar información sobre los parámetros del vehículo y transmitir datos a Omnicomm Online o un sistema de monitoreo de flotas de terceros.

Funciones principales:

- Determinación de ubicación, velocidad y dirección del movimiento de un vehículo
- Lectura y filtrado de valores de los sensores de nivel de combustible y un gran rango de equipos conectados
- Control remoto de equipo auxiliar conectado
- Almacenamiento de datos en la memoria no volátil
- Transmisión de datos a Omnicomm Online y otros sistemas de monitoreo de flotas

Modelos de la terminal Omnicomm difieren entre ellos en el diseño y rango del equipo conectado.

¡Atención!

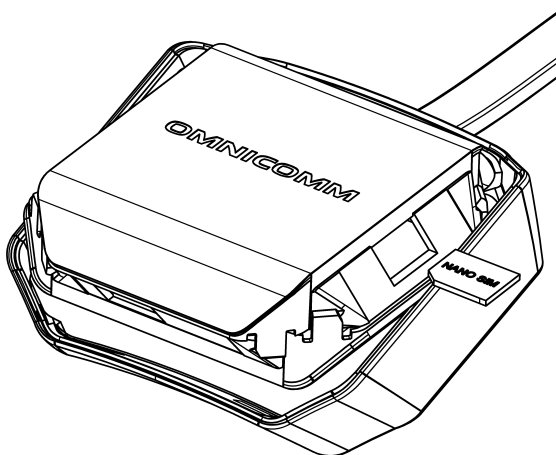
Al realizar la instalación, cumpla con la normas de seguridad y requisitos regulatorios para este tipo de trabajo.

Instalación

Introducción de tarjeta SIM

Antes de introducir la tarjeta SIM, desactive la solicitud de PIN al activarla. Al finalizar, inserte la tarjeta en cualquier teléfono móvil y desactive la solicitud del PIN, según las instrucciones de funcionamiento del teléfono móvil.

1. Pulse la parte dorsal del sello de la terminal
2. Inserte la tarjeta SIM al conector o hasta escuchar un “clic”
3. Coloque el sello de nuevo a su posición original



Instalación

Denominación de color de alambre

Terminal Omnicomm Smart

Nombre de señal	Denominación	Color de alambre del cable
Tierra (negativo) para la fuente de alimentación	Tierra (fuente)	Negro
Entrada RPM	Tacómetro	Amarillo
No utilizado	NC	Verde
No utilizado	NC	Blanco
Línea B RS-485	B RS-485	Café
Línea A RS-485	A RS-485	Rosado
Voltaje de la fuente de alimentación del vehículo	Energía	Rojo
Llave de ignición	IGN	Morado
Entrada universal 1	Entrada 1	Azul
No utilizado	NC	Gris
CAN H	CAN H	Naranja
CAN L	CAN L	Amarillo-verde

Instalación

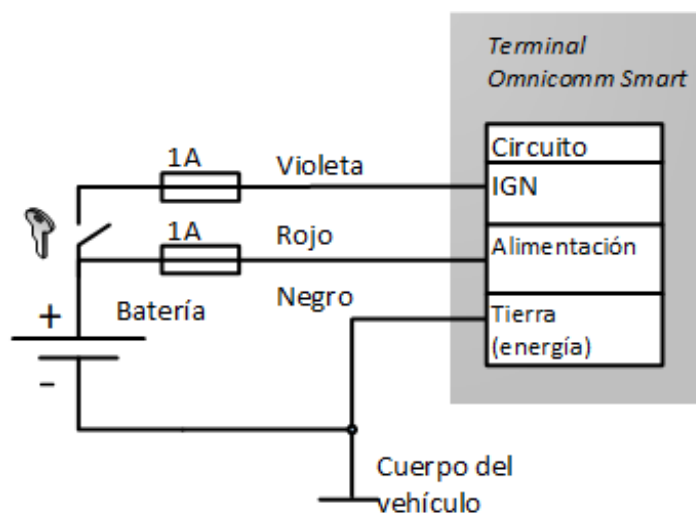
Terminal Omnicomm Light

Nombre de señal	Denominación	Color de alambre del cable
Tierra (negativo) para la fuente de alimentación	Tierra (fuente)	Negro
Entrada RPM	Tacómetro	Amarillo
Salida controlada 1	Salida 1	Verde
No utilizado	NC	Blanco
Línea B RS-485	B RS-485	Café
Línea A RS-485	A RS-485	Rosado
Voltaje de la fuente de alimentación del vehículo	Energía	Rojo
Llave de ignición	IGN	Morado
Entrada universal 1	Entrada 1	Azul
Entrada universal 2	Entrada 2	Gris
CAN H	CAN H	Naranja
CAN L	CAN L	Amarillo-verde

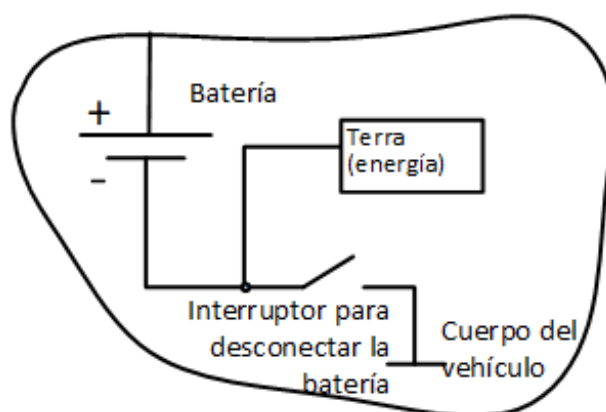
Instalación

Fuente de alimentación y llave de contacto

Conectar las terminales Omnicomm Smart y Light según los diagramas sin el interruptor de desconexión de puesta a tierra:

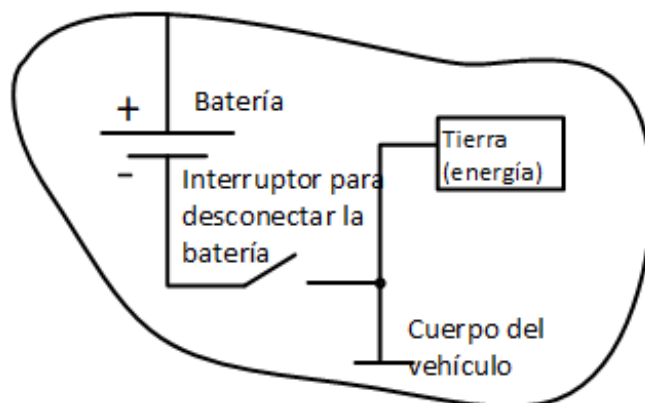


antes del interruptor de desconexión de puesta a tierra:



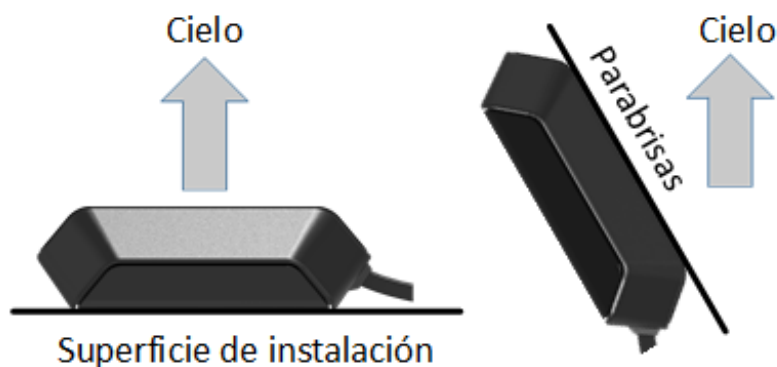
Instalación

después del interruptor de desconexión de puesta a tierra:



Terminal

Se instalará la terminal dentro de la cabina del vehículo sobre la superficie plana o con una placa de soporte. Las antenas GSM y GPS/GLONASS se proporcionan en la terminal. Siga las siguientes recomendaciones para el posicionamiento de la terminal:



Se recomienda instalar sobre el parabrisas o en la superficie horizontal del panel de instrumento en una ubicación donde se brinde un buen rango de la señal de radio.

Ajuste la terminal a la superficie con cinta adhesiva de doble cara.

Cuando utilice una placa de soporte, ajuste la terminal sobre la placa con tornillos autorroscantes. Ajuste la terminal a la placa con cinta adhesiva de doble cara.

Resumen de configuración

Resumen de configuración

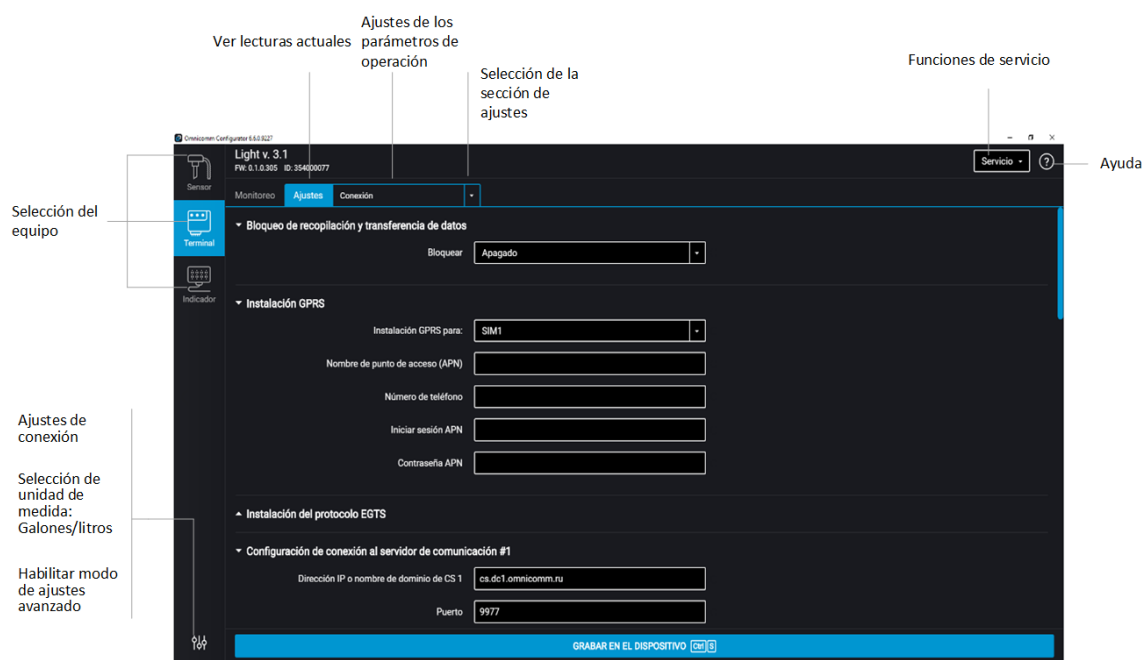
Se puede configurar las terminales Omnicomm de dos formas:

1. En el Configurador Omnicomm cuando esté la terminal conectada a un ordenador
2. En el Servidor de Configuración Remota (RCS por sus siglas en inglés) - de forma remota

El ajuste de terminal inicial se hará por el Configurador Omnicomm

Configurador Omnicomm

1. Conexión de la terminal a un ordenador utilizando un cable USB
2. Instale y ejecute el Configurador Omnicomm. Se abrirá una ventana:

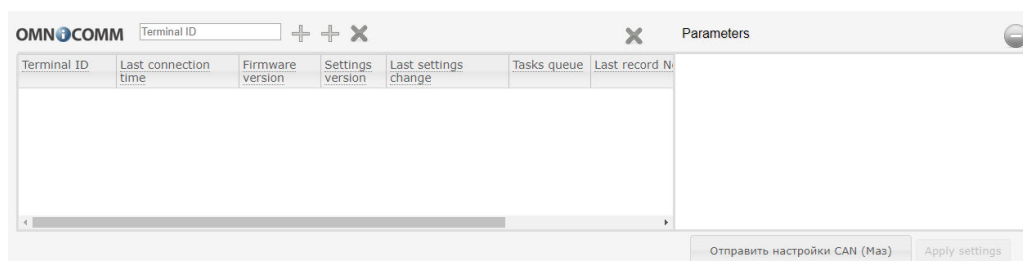


3. Seleccione equipo - "Terminal".

Ajustes de los parámetros de operación

Servidor de configuración remota (RCS por sus siglas en inglés)

Para conectarse al servidor de configuración, abra el navegador e introduzca la siguiente dirección <http://config.omnicomm.ru:9911/#en> . Se abrirá una ventana:



Para agregar las terminales:

1. En el campo "Identificación de terminal" introduzca el número de identificación de la terminal
2. En el campo "Contraseña" introduzca la contraseña establecida en la terminal al configurarla utilizando el Configurador Omnicomm.
3. Presione el botón "+"

Ajustes de los parámetros de operación

Conexión GPRS

En la pestaña **"Ajustes"** seleccione la sección **"Conexión"** de la lista.

En la sección **"Instalación GPRS"**:

"Nombre de punto de acceso (APN)" – introduzca el nombre del punto de acceso GPRS:

Para los nombres de punto de acceso GPRS de los demás operadores, refiérase al

Ajustes de los parámetros de operación

operador de la red móvil, cuya tarjeta SIM está dentro de la terminal.

“Número de teléfono” - número de la tarjeta SIM insertada en la terminal.

“Usuario APN” y “Contraseña APN” - si es necesario, introduzca el usuario y contraseña para el punto de acceso APN. El usuario y la contraseña se proporcionan con la tarjeta SIM de un número de los operadores de la red móvil.

Conexión a servidores de comunicación para Light

Transferencia de datos de soporte de terminal a dos Servidores de Comunicación (SC) a través de los protocolos Omnicomm y EGTS.

En la pestaña **“Ajustes”** seleccione la sección **“Conexión”** de la lista.

En la sección **“Instalación del protocolo EGTS”**:

Al configurar la transferencia de datos EGTS, debe utilizar la identificación de la terminal TID.

Si los ajustes no están configurados, cuando se transfiere los datos a través del protocolo EGTS, la identificación de Omnicomm se utilizará para la identificación de la terminal.

En las secciones **“Configuración de conexión al servidor de comunicación”**:

“Dirección IP o nombre de dominio CS 1 ” - introduzca la dirección IP o el nombre del dominio del servidor de comunicación: cs.dc1.omnicomm.ru.

“Puerto” - introduzca el puerto que se usará por la terminal para conectarse al servidor de comunicación: 9977

“Protocolo” - seleccione el protocolo de transferencia de datos al CS. Posible opciones: Omnicomm o EGTS.

Recolección de datos

En la pestaña **“Ajustes”** seleccione la sección **“Conexión”** de la lista.

En la sección **“Parámetros de recolección de datos”**:

“Temporizador de recopilación de datos” - ajuste el valor para el periodo de los módulos de solicitud de Terminal y dispositivos externos conectados a la Terminal. Rango de valores - de 15 a 240 segundos.

“Modo de funcionamiento con ignición encendida y apagada” seleccione:

- “Recopilar todos los datos” - colección y transferencia de datos igual que con la ignición encendida
- “Recopilar todo excepto GPS” - colección y transferencia de datos seleccionado durante la configuración de la terminal, excepto para los datos del módulo GPS
- “Recopilar datos durante el pulso” - monitoreo del estado del botón de pánico y el acelerómetro. Si la lectura del acelerómetro cambia por más de 0,2 g o si se presiona el botón de pánico, la terminal cambiará a “Coleccionar todos los datos” y transferirá los datos al Servidor de Comunicación en 5 minutos

Al seleccionar “Recopilar datos durante el pulso” use la siguiente configuración:

- “Recopilar todos los datos” - cuando se active el parámetro, al acabarse el tiempo especificado en el “Periodo de datos enviados al servidor”, se cambiará al modo “Coleccionar todos los datos” y coleccionará y transferirá los datos al servidor de comunicación. Después de la transferencia de datos, la terminal se alternará al modo “Colección de datos durante el pulso”.
- “Periodo de envío de datos al servidor” - intervalo de tiempo entre las conexiones de la terminal al CS. Posible valores: de 1 a 6 horas, de intervalos de 1 hora.

Según el modo establecido, los datos se coleccionan de los módulos específicos y dispositivos externos.

“Recopilación de datos adaptables en las virajes” - activar/desactivar la colección de

Ajustes de los parámetros de operación

datos adaptivos al girar, lo que permite incrementar la precisión de visualizar los giros en los mapas por la colección de datos adicional del módulo GPS de manera más frecuente que la establecida en el parámetro “Temporizador de colección de datos”. El modo se activa solo cuando la terminal registra que la ignición está activado.

“Recopilación de datos sobre la distancia recorrida” - permite aumentar la precisión de visualizar la ubicación del vehículo sobre el mapa con una colección de datos adicional del módulo GPS sobre la distancia recorrida entre los eventos con coordenadas registradas.

“Distancia recorrida” - introduzca el kilometraje recorrido del momento del último evento con coordenadas registro, que al alcanzar se coleccionará los datos. Posible valores: de 10 a 1000 metros. Valor predeterminado - 100 metros.

“Coordinar el filtrado de desviación” - permite eliminar la desviación de coordenadas durante la generación de informes de “Rastreo”.

Cuando se habilita “Coordinar el filtrado de desviación” los siguientes ajustes se habilitan:

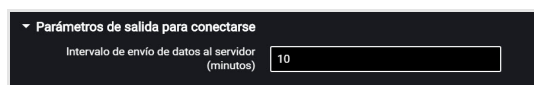
- “Retraso después del contacto del encendido, seg”. Valor predeterminado: 35 segundos. Valores posibles: de 0 a 900.
- “Velocidad máxima de desplazamiento en km/h”. Valor predeterminado: 180 km/h. Valores posibles: de 5 a 360.

Los valores predeterminados previenen la eliminación de desviaciones para la mayoría de casos y no requieren ninguna corrección.

Conexión a un servidor de comunicación

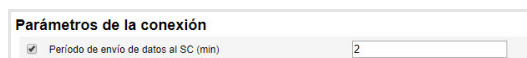
En la pestaña “**Ajustes**” seleccione la sección “**Conexión**” de la lista.

En la sección “**Parámetros de salida para conectarse**”:



▼ Parámetros de salida para conectarse

Intervalo de envío de datos al servidor (minutos)



Parámetros de la conexión

☒ Período de envío de datos al SC (min)

“Intervalo de envío de datos al servidor” - introduzca el número de minutos, que al vencer, la Terminal debe establecer la conexión con el servidor de comunicación mientras que esté en el operador móvil de red doméstica. Valor recomendado: 10 minutos.

En la sección “**Parámetros de comunicación del GSM y SMS**”:

Ajustes de los parámetros de operación

“SMS” - Activar/desactivar la recepción de comandos a través de SMS y el envío de mensajes de información por la Terminal. Cuando el parámetro “SMS” esté activado:

“Número de destino de SMS” - introduzca el número de teléfono al que se enviará el SMS con información sobre el estado de la Terminal y el vehículo.

“Idioma de la plantilla SMS” - Seleccione el idioma de la plantilla SMS. Posible opciones: Ruso, inglés, portugués y español.

“Nombre del vehículo” - introduzca el nombre del vehículo. El campo del “Nombre del vehículo” es obligatorio.

En la sección **“Parámetros de salida para comunicarse en roaming”**:

Seleccione el criterio para la conexión de terminal al CS: “Por periodo de tiempo” o “Por el tamaño del paquete”.

“Intervalo de envío de datos al CS” - introduzca el número de minutos, que al transcurrir, la terminal debe establecer la conexión con el servidor de comunicación mientras que esté en roaming. Valor recomendado- 180 minutos.

“El tamaño del paquete de datos para enviar a CS” - introduzca el tamaño de paquete de datos, que al alcanzar este tamaño, la terminal debe establecer una conexión con el servidor de comunicación mientras esté en roaming. Valor recomendado: 100 Kb.

En la sección **“Configuración de roaming”**:

“Roaming” - Seleccionar la opción de uso de tarjeta SIM durante el roaming. Posible opciones: “Permitido”, “Prohibido” o “Según la lista”.

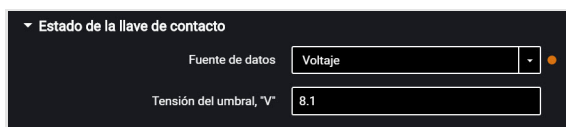
Ajustes de los parámetros de operación

Para utilizar la tarjeta SIM en roaming “Según la lista”, en Omnicomm Configurator, introduzca la tabla MCC y MNC de las redes celulares autorizadas.

Selección de la fuente de ignición

Seleccione la sección **“Entradas”** de la lista en la pestaña **“Configuración”**.

En la sección **“Estado de la llave de contacto”**:



“Fuente de datos” - Seleccione la fuente de datos para registrar el encendido/apagado de la ignición. Posibles opciones:

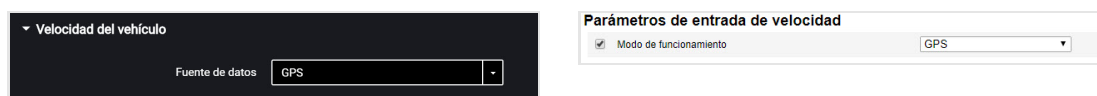
“Llave de contacto” - el encendido/apagado está registrado en la posición de la llave en la conexión directa a la llave de contacto.

“Voltaje” - el contacto encendido se registra al alcanzar el límite de voltaje de la fuente de alimentación de la red del vehículo. Especifique el valor “Tensión del umbral, V” - el valor del voltaje de la fuente de alimentación de la red del vehículo el cual se registrará el encendido del contacto al alcanzar. El contacto se registrará como apagado cuando el voltaje llegue a 0,5 V por debajo del límite.

Selección de fuente de velocidad

Seleccione la sección **“Entradas”** de la lista en la pestaña **“Configuración”**.

En la sección **“Velocidad del vehículo”**:



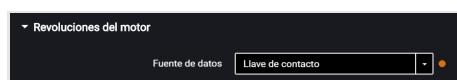
“Fuente de datos” - Seleccione los datos para procesar los valores de velocidad. Posible opciones: “GPS” o “Bus CAN”.

Revoluciones del motor

Seleccione la sección **“Entradas”** de la lista en la pestaña **“Configuración”**.

En la sección **“Revoluciones del motor”**:

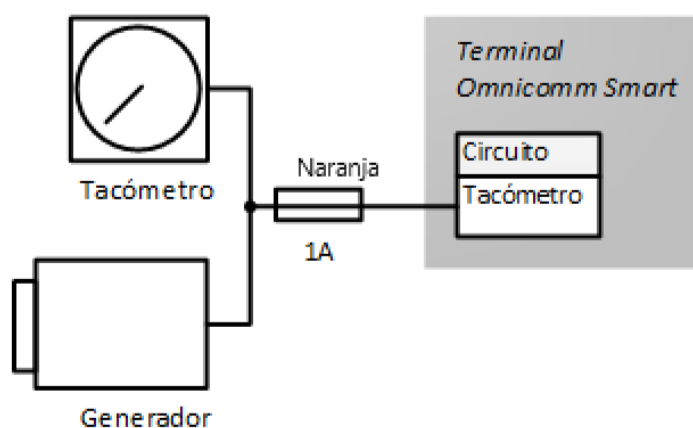
Ajustes de los parámetros de operación



“Fuente de datos” - Seleccionar el tipo de señal. Posibles valores:

- “Desactivado”
- “Llave de contacto”
- “Bus CAN”
- “Entrada RPM”

Conecte el tacómetro a las Terminales Smart y Light según el siguiente diagrama:

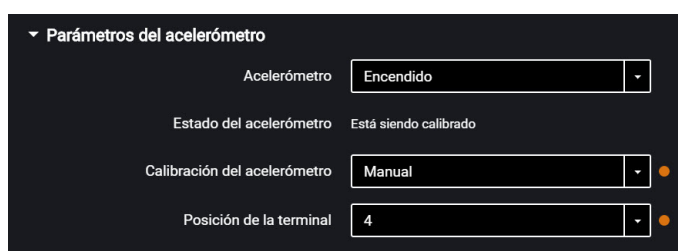


El lugar de conexión al tacómetro será el punto de la red eléctrica del vehículo en el cual la frecuencia de la señal de pulso es proporcional a las revoluciones por minuto del motor.

Control de seguridad de conducción

En la pestaña “**Configuración**” seleccione la opción “**Equipo Auxiliar**” de la lista.

En la sección “**Parámetros del acelerómetro**”:



Ajustes de los parámetros de operación

“Acelerómetro” - Activar/desactivar el uso del acelerómetro para medir la aceleración del vehículo.

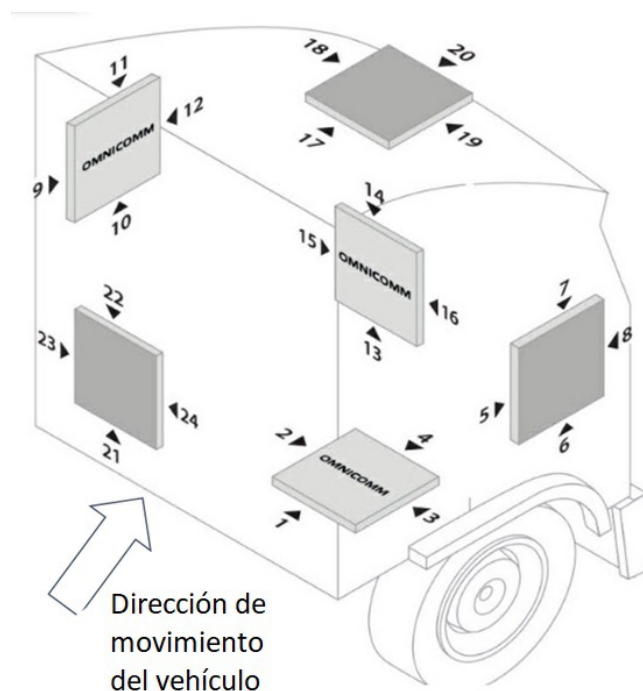
“Estado del acelerómetro” - Estado del acelerómetro. Posibles opciones: no utilizado, calibración, calibrado, error de calibración.

“Calibración del acelerómetro” - Seleccionar la calibración del acelerómetro en el modo de calibración. Posibles opciones: calibración automática, calibración manual.

Antes de realizar la calibración, sujete firmemente la terminal y no cambie su posición durante la operación.

Se recomienda realizar la calibración automática para vehículos que funcionan principalmente en velocidades superiores a 50 km/h. La calibración automática tarda entre 2 minutos a 24 horas, dependiendo de la frecuencia de las aceleraciones y el frenado sobre las partes rectas de la carretera.

Cuando se selecciona la calibración manual, seleccione una de las 24 posiciones tal como se muestra en la figura en la pestaña “Posición de la terminal”:



La flecha ► indica la ubicación del conector de terminal.

La inscripción "Omnicommm" en la cifra corresponde a la tapa superior de la terminal.

Desviación de la terminal desde los ejes durante la calibración manual no debe exceder los 5 grados.

En la pestaña “**Configuración**”, seleccione la opción “**Control de conducción**” de la

Ajustes de los parámetros de operación

lista.

“Control de conducción peligrosa” – Activar/desactivar el registro de conducción peligrosa cuando se excedan los valores de ajuste de los parámetros controlados.

Estado del acelerómetro Está siendo calibrado

▼ ☒ Control de conducción peligrosa

	Enviar un evento	Umbral	Inexactitud	Duración, seg	Notificación acústica
Velocidad, km/h	<input checked="" type="checkbox"/>	080	5	15	<input checked="" type="checkbox"/>
Velocidad del motor (RPM)	<input checked="" type="checkbox"/>	4000	200	15	<input type="checkbox"/>
Aceleración, g	<input checked="" type="checkbox"/>	0.20			<input type="checkbox"/>
Aceleración lateral, g	<input checked="" type="checkbox"/>	0.20			<input type="checkbox"/>
Frenado, g	<input checked="" type="checkbox"/>	0.20			<input checked="" type="checkbox"/>
Aceleración vertical (sacudidas/shock)	<input checked="" type="checkbox"/>	0.40			<input type="checkbox"/>
<input type="checkbox"/> Enviar un SMS para eventos seleccionados					
Exceso de velocidad y de umbral de entrada universal1	<input type="checkbox"/>	12			<input type="checkbox"/>
Exceso de velocidad y de umbral de entrada universal2	<input type="checkbox"/>	54			<input type="checkbox"/>

Seleccione los parámetros controlados:

“Envío de eventos” – Activar/desactivar el envío de eventos a Omnicomm Online.

- “Velocidad” - Control de velocidad del vehículo

Límite - Introduzca la velocidad máxima permitida que se registrará como conducción peligrosa al exceder. Valores posibles: de 0 a 150 km/h. Valor predeterminado: 80 km/h.

Desviación - introduzca el valor de la velocidad que se puede exceder por la velocidad máxima permitida sin que se registre como conducción peligrosa. Valores posibles: de 0 a 50 km/h. Valor predeterminado: 5 km/h.

Duración - introduzca el periodo de tiempo permitido para sobrepasar la velocidad máxima permitida sin que se registre como conducción peligrosa. Valores posibles: de 0 a 300 s. Valor predeterminado: 15 s.

- “Velocidad del motor (RPM)” - Control del RPM del motor

Límite - Introduzca la RPM del motor máximo permitido que se registrará como conducción peligrosa al exceder. Valores posibles: de 0 a 10,000 rpm. Valor predeterminado: 4.000 rpm.

Desviación: introduzca el valor de RPM que puede ser excedido por RPM máximo permitido sin registro de violación. Valores posibles: de 0 a 1000 rpm. Valor

Ajustes de los parámetros de operación

predeterminado: 200 rpm.

Duración - introduzca el periodo de tiempo permitido para sobrepasar el RPM del motor máximo permitido sin que se registre como conducción peligrosa. Valores posibles: de 0 a 300 s. Valor predeterminado: 15 s.

- "Acelerar" - control de aceleración durante la aceleración del vehículo

Límite - introduzca el valor de aceleración a tomar como aceleración peligrosa. Exceder el límite hará que se registre como conducción peligrosa

- "Aceleración lateral" - control de aceleración durante el giro del vehículo

Límite - introduzca el valor de aceleración al girar. Exceder el límite hará que se registre como conducción peligrosa

- "Frenado" - control de aceleración durante el frenado del vehículo

Límite - introduzca el valor de aceleración al frenar. Exceder el límite hará que se registre como conducción peligrosa

- "Aceleración vertical (golpeteo/impactos)" - control de aceleración durante el golpeteo del vehículo

Límite - introduzca el valor de aceleración al golpear o chocar. Exceder el límite activará el registro de conducción peligrosa

- "Superación de velocidad y límite de corriente directa UI1"

Límite - introduzca el valor de la velocidad, que al exceder se registrará como violación, si la entrada universal No. 1 está cerrada/abierta.

- "Superación de velocidad y límite de corriente directa UI2"

Límite - introduzca el valor de la velocidad, que al exceder se registrará como violación, si la entrada universal No. 2 está cerrada/abierta.

La notificación para el evento "Velocidad y superación potencial del límite de Entrada Universal 1, Entrada Universal 2" se genera solo cuando la fuente de velocidad seleccionada es "GPS" (ver Selección de fuente de velocidad).

- "Enviar SMS para eventos seleccionados" - Habilitar el envío de SMS al registrar una conducción peligrosa

Ajustes de los parámetros de operación

- “Enviar foto para eventos seleccionados” - Habilitar el envío de fotos en la cámara digital al registrar una conducción peligrosa

“Notificación de sonido” – Activar/desactivar el sonido de los límites de notificación si se exceden los parámetros controlados. Para ejecutar el sonido de notificación, conecte un emisor de sonido a la salida controlada No.1.

“Determinar accidentes” – Activar/desactivar el registro de accidentes al supere los valores de los parámetros controlados.

Identificar un accidente

Umbral de acelerador, g 4.00

Umbral de aceleración lateral, g 4.00

Umbral de frenado, g 4.00

☒ Enviar un SMS cuando se activa

- “Límite al acelerar” - introduzca el valor de aceleración al acelerar. Exceder el límite hará que se registre como conducción peligrosa
- “Límite de aceleración lateral” - introduzca el valor de aceleración al girar. Exceder el límite hará que se registre como conducción peligrosa
- “Límite de frenado” - introduzca el valor de aceleración al frenar. Exceder el límite hará que se registre como un accidente
- “Enviar SMS al activar” - Habilitar el envío de SMS al registrar un accidente
- “Enviar foto al activar” - Habilitar el envío de fotos en la cámara digital al registrar un accidente

“Carga por eje” – Activar/desactivar el control del vehículo y carga de eje de carga total del vehículo.

Carga sobre ejes

Fuente de datos Bus CAN

Conteo de ejes 4

Umbral de carga por eje, toneladas

Eje 1 4 Eje 2 4

Eje 3 4 Eje 4 4

☒ Notificación acústica ☐ SMS

☒ Evento

Umbral de carga general, toneladas

15.0

☒ Notificación acústica ☐ SMS

☒ Evento

“Fuente de datos” muestra el origen de datos de carga de eje. Posible opciones:

Ajustes de los parámetros de operación

Indicador de peso ALM y CAN.

Para seleccionar el indicador de peso ALM como fuente de datos, elige el indicador en la configuración de la interfaz RS-485 o RS-232.

Para seleccionar el bus CAN como una fuente de datos, habilite SPN 582 y SPN 928 en la pestaña de configuración CAN.

Si el Indicador de peso ALM y el Bus CAN están establecidos como fuentes de datos, se utilizará el indicador de peso ALM.

“Número de ejes” - establecer el número de ejes del vehículo. Valores posibles: de 1 a 8. Valor máximo - 8 para CAN, 6 para ALM.

“Límite de carga por eje, toneladas” - introduzca el valor de la carga sobre cada eje, que al exceder se registrará como un evento.

- “Notificación de sonido” - Activar/desactivar el sonido de los límites de notificación si se exceden los parámetros controlados
- “Eventos” - Activar/desactivar el envío de eventos a Omnicomm Online
- “Foto” - Habilitar el envío de fotos en la cámara digital al exceder la carga
- “SMS” - Habilitar el envío de SMS al exceder la carga

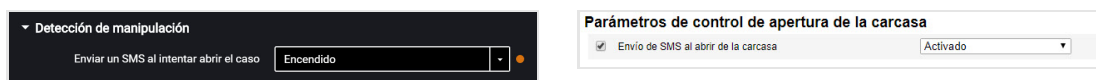
“Límite de carga total, toneladas” - introduzca el valor de la carga del vehículo total, que al exceder se registrará como un evento.

- “Notificación de sonido” - Activar/desactivar el sonido de los límites de notificación si se exceden los parámetros controlados
- “Eventos” - Activar/desactivar el envío de eventos a Omnicomm Online
- “Foto” - Habilitar el envío de fotos en la cámara digital al exceder la carga total
- “SMS” - Habilitar el envío de SMS al exceder la carga total

Control de manipulación del cuerpo

En la pestaña **“Configuración”** seleccione la opción **“Equipo Auxiliar”** de la lista.

En la sección **“Detección de manipulación”**:



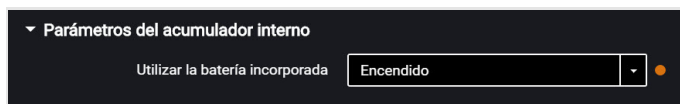
“Enviar un SMS al intentar abrir el caso” - Activar/desactivar el envío de SMS a desencadenar la manipulación del cuerpo del sensor.

Ajustes de los parámetros de operación

Batería interna para Light

En la pestaña **“Configuración”** seleccione la opción **“Equipo Auxiliar”** de la lista.

En la sección **“Parámetros del acumulador interno”**:



“Utilizar la batería incorporada” - Activar/desactivar el uso de la batería interna cuando la fuente de alimentación principal está apagada y la terminal esté operando en el modo “Adquirir datos durante el golpeteo”.

Funciones del servicio

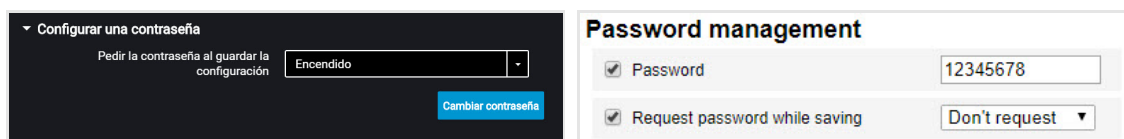
Reiniciar la terminal

En el menú "Servicio" seleccione "Reinicio de la terminal".

Establecer contraseña al cambiar la configuración

En la pestaña "**Configuración**" seleccione la opción "**Equipo Auxiliar**" de la lista.

En la sección "**Configurar una contraseña**":



Configurar una contraseña

Pedir la contraseña al guardar la configuración: Encendido

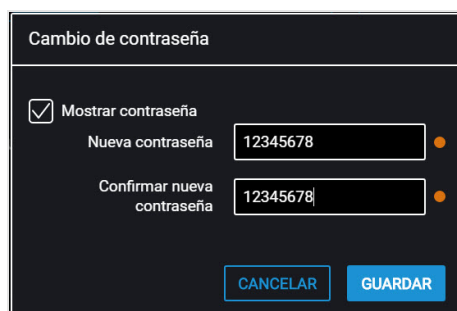
Cambiar contraseña

Password management

☒ Password: 12345678

☒ Request password while saving: Don't request

Si necesita utilizar una contraseña para configurar los ajustes de la terminal, seleccione "Activado" en el campo "Pedir la contraseña al guardar configuración". Pulse el botón "Guardar en el dispositivo". Se abrirá una ventana:



Cambio de contraseña

☒ Mostrar contraseña

Nueva contraseña: 12345678

Confirmar nueva contraseña: 12345678

CANCELAR GUARDAR

"Nueva contraseña" - introduzca una nueva contraseña que se usará para obtener acceso a la configuración de los ajustes. La contraseña deberá contener 8 caracteres como máximo. Pulse el botón "Guardar".

"Confirmar nueva contraseña" - Repita la contraseña introducida.

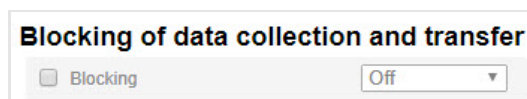
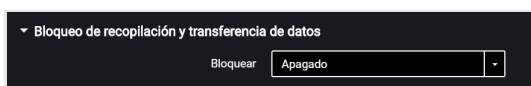
Pulse el botón "Guardar en el dispositivo".

Recolección de datos y bloqueo de transmisión

En la pestaña **“Ajustes”** seleccione la sección **“Conexión”** de la lista.

En la sección **“Bloqueo de recopilación y transferencia de datos”**:

Para bloquear la recolección y transmisión de datos de la terminal, seleccione **“Activado”** en el campo **“Bloquear”**:



Para desbloquear la recolección y transmisión de datos, utilice Omnicomm Configurator o envíe el comando SMS *UNBLOCK# a la tarjeta SIM insertada en la terminal.

Configuración remota de ajustes de funcionamiento del servidor

Establezca la contraseña al modificar la configuración de la terminal por medio de las siguientes maneras:

- Cuando se configure la terminal utilizando Omnicomm Configurator, establezca la contraseña al modificar la configuración que sea diferente a la contraseña predeterminada. Contraseña predeterminada - línea vacía
- Enviar comando SMS para cambiar la contraseña predeterminada: *SETPWDID 235009988 12345#

en donde: 235009988 – identificación de terminal; 12345 – contraseña a ser establecida. La contraseña deberá contener 8 caracteres como máximo y puede incluir dígitos y letras.

La contraseña establecida previamente no se puede cambiar de esta forma.

Después de 6 horas, la terminal se autorizará en el Servidor de Configuración Remota y estará disponible para la operación a través del Servidor de Configuración Remota.

Equipo auxiliar

Identificación del número de tarjeta SIM de la terminal

El número de teléfono de la tarjeta SIM de la terminal se muestra automáticamente en el Servidor de Configuración Remota después de la segunda conexión a RCS.

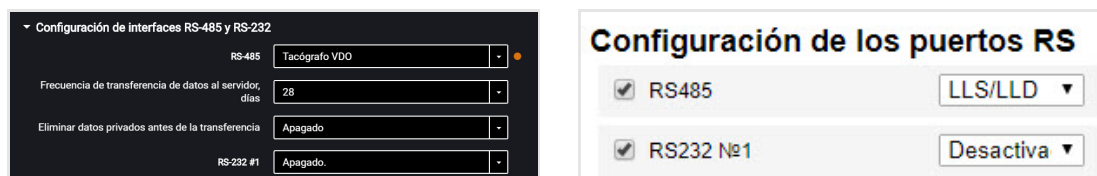
Se habilitará el envío de SMS para la tarjeta SIM.

Equipo auxiliar

Interfaz RS-485

Conexión del equipo auxiliar (Registro CAN, sensores de pasajeros PP-01, controlador pantalla DV-1, cámara JPEG, la recepción de datos desde el bus de datos J1708 del vehículo, la recepción y la transmisión de los datos de navegación según el estándar NMEA) se lleva a cabo a través de la interfaz RS-485. Cuando sea necesario, se recomienda utilizar el convertidor de RS-232 a RS-485.

En la ventana "Configuración" abra la pestaña "Entradas":



Para la interfaz RS-485, elija la configuración:

- "Desactivado" - si la interfaz no está en uso
- "LLS/LLD/ICON" - se utiliza para conectar los sensores de nivel de combustible Omnicomm LLS, indicador de Omnicomm LLD, pantalla Omnicomm ICON
- "Indicador de peso ALM" - se utiliza para conectarse al dispositivo de control de la carga del eje
- "Registro CAN" (solamente para Light) - conexión a un dispositivo de registro CAN
- "J1708" (solamente para Light) - conexión al bus de datos del vehículo J1708

Equipo auxiliar

- “Recepción NMEA” (solamente para Light) - uso de los datos de navegación desde un dispositivo externo. Si selecciona esta opción, debe especificar la velocidad de bits del puerto de datos. Velocidad de bits del puerto RS para los datos NMEA - Seleccionar la velocidad de bits del puerto de datos para la recepción de datos de navegación desde un dispositivo externo
- “Transmisión NMEA” (solamente para Light) - se utiliza para los datos de navegación de la terminal en un dispositivo externo
- “PP-01” (solamente para Light) - se utiliza para la conexión del sensor de pasajero
- “Cámara” (solamente para Light) - se utiliza para la conexión de la cámara digital
- “DV-01” (solamente para Light) - se utiliza para la conexión de pantalla del conductor
- “VDO tacómetro” (solamente para Light) - Se utiliza para conexión tacógrafo Continental

“Frecuencia de transmisión de datos al servidor” - Seleccione el número de días para la transmisión de archivos DDD al servidor de comunicación. Opciones posibles: de 1 a 28 días.

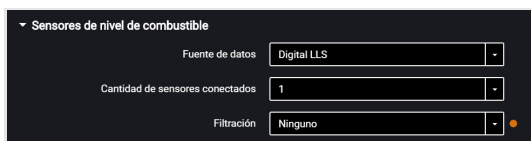
“Borrar datos personales antes de transmisión” - si es necesario, active la eliminación de los datos personales del conductor antes del envío de datos al servidor.

- “iQFreeze” (solamente para Light) - se utiliza para la conexión del dispositivo de control refrigerado
- “Modbus (Struna +, PMP-201)” (solamente para Light) - se utiliza para conectarse al indicador de nivel PMP-201 o al sistema Struna +

Sensores del nivel de combustible

Seleccione la sección “**Entradas**” de la lista en la pestaña “**Configuración**”.

En la sección “**Sensores de nivel de combustible**”:

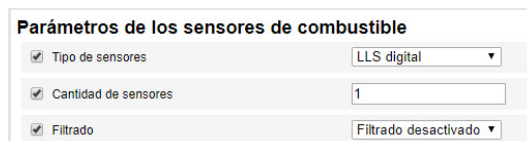


Sensores de nivel de combustible

Fuente de datos: Digital LLS

Cantidad de sensores conectados: 1

Filtración: Ninguno



Parámetros de los sensores de combustible

☒ Tipo de sensores: LLS digital

☒ Cantidad de sensores: 1

☒ Filtrado: Filtrado desactivado

“Fuente de datos” - Seleccionar el tipo de sensores de nivel de combustible. Posible opciones:

Equipo auxiliar

- “LLS Digital” - Al conectar los sensores de nivel de combustible Omnicomm LLS
- “LLS-AF de frecuencia” – - Al conectar el sensor de nivel de combustible Omnicomm LLS-AF
- “Sensor del vehículo” - Al conectar el sensor de combustible estándar del vehículo
- “Bus CAN” - cuando se conecta al bus CAN
- “Struna +” (solamente para Light) - Cuando se conecta al sistema “Struna +”
- “PMP-201” (solamente para Light) - Al conectar el indicador de nivel PMP-201
- “Desactivado” - en el caso de que el control de nivel de combustible no sea necesario.

Cuando los sensores de nivel de combustible Omnicomm LLS y Omnicomm LLS-AF estén conectados:

“Número de sensores conectados” - Especifique el número de sensores conectados a la terminal.

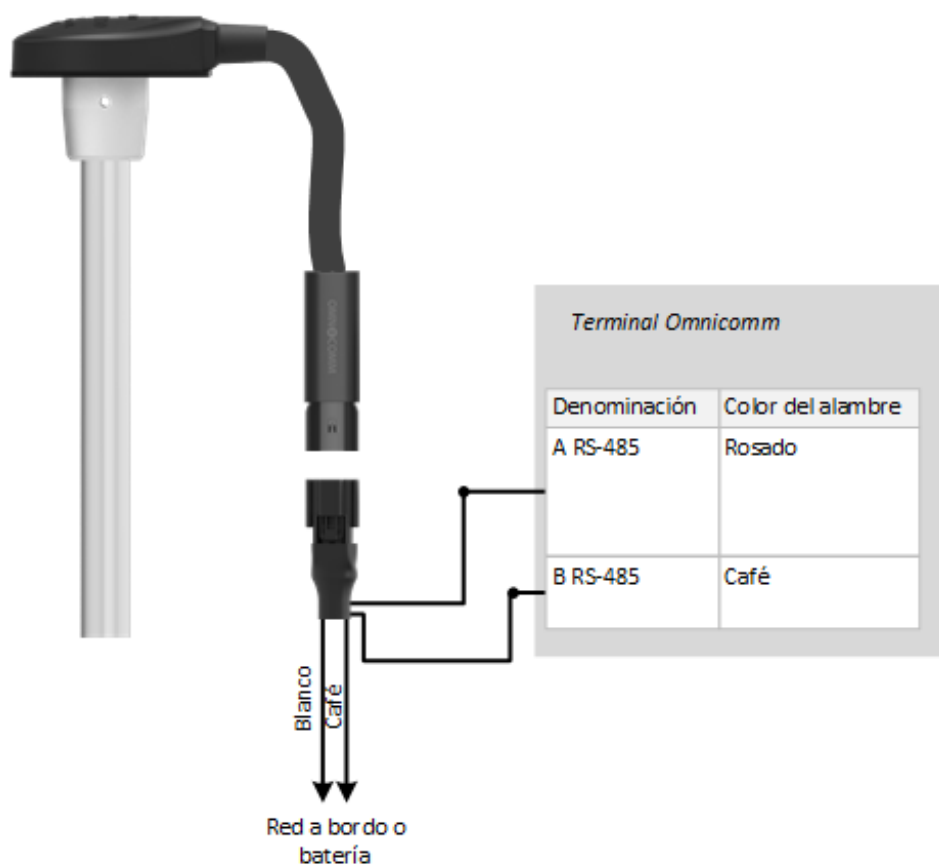
A la hora de elegir los sensores de nivel de combustible LLS conectados a una entrada universal, es necesario configurar la entrada universal. Para una configuración automática de la entrada universal en Omnicomm Configurator, seleccione “Configurar UI”.

“Filtración” - Introduzca el tamaño de filtro interior. Posibles opciones de filtrado:

- “Filtración desactivada” - La filtración se realiza sólo según la configuración del sensor Omnicomm LLS
- “Baja” - utilizado en el caso de instalación del producto en los almacenamientos de combustible estacionarios y de maquinaria no móvil
- “Media” - se utiliza en caso de que el vehículo funcione bajo condiciones de carretera normales
- “Fuerte” - se utiliza en caso de que el vehículo funcione bajo condiciones de carretera severas y normales
- “Máxima” - utilizado en el caso de funcionamiento del vehículo en condiciones de carretera severas y cuando se conecta un sensor de combustible estándar con salida analógica

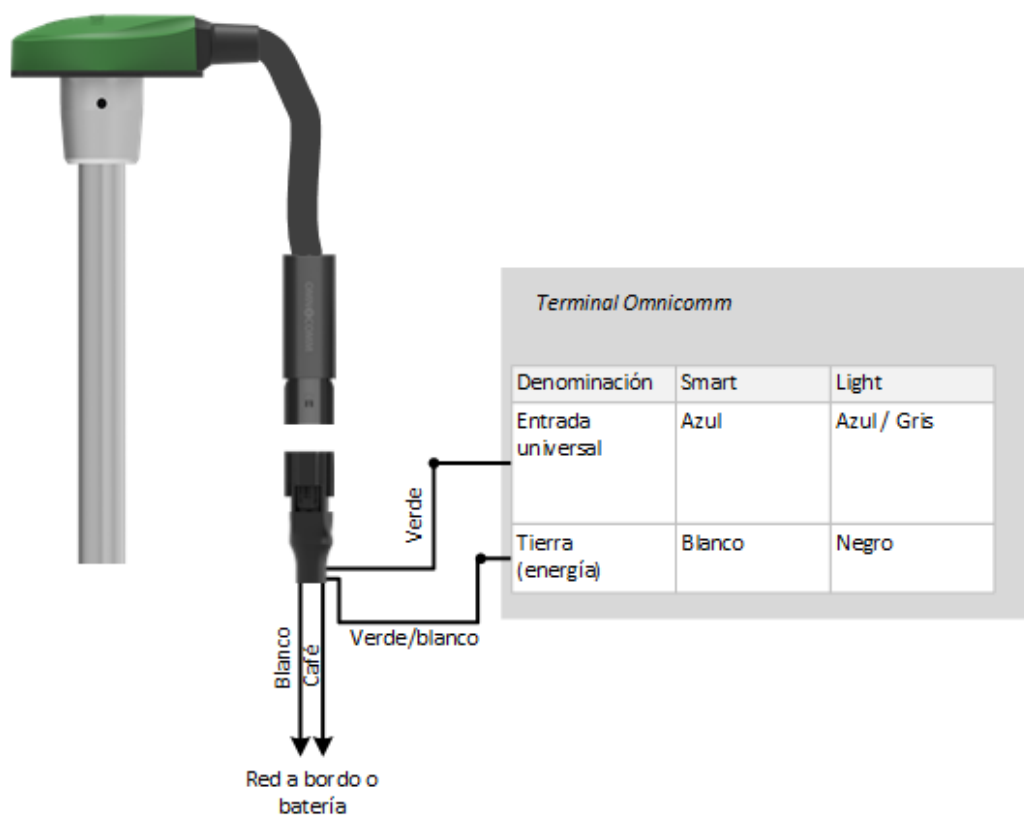
Equipo auxiliar

Conectar el sensor de nivel de combustible Omnicomm LLS según el esquema:



Equipo auxiliar

Conectar el sensor de nivel de combustible Omnicomm LLS según el esquema:



Conectar varios sensores Omnicomm LLS-AF a la terminal Light uno por uno, comenzando con 1 entrada universal.

El sensor Omnicomm LLS-AF debe configurarse para dar salida a una señal de frecuencia en el rango de 30 a 1053 Hz.

Al conectar las terminales Omnicomm Light al sistema "Struna +" o el sensor "PMP-201":

- "Volumen del tanque de combustible, L" - introduzca el volumen del tanque de combustible. Valores posibles: de 0 a 65.000
- "Volumen de combustible actual, L" - muestra el volumen actual de acuerdo con el "sistema Struna +" o el sensor "PMP-201"

Conecte el sensor "PMP-201" y el sistema "Struna +" de acuerdo a la documentación de estos dispositivos. Sólo puede conectar un sistema "Struna +". La dirección de red por defecto es 80.

Equipo auxiliar

Pantalla de Omnicomm ICON

En la pestaña **“Configuración”** seleccione **“ICON”** de la lista.

“ICON” – marque la casilla para mostrar datos desde la terminal en la pantalla de Omnicomm ICON

- “Dirección de red” - Seleccionar la pantalla de dirección de red. Valores posibles: de 7 a 254
- “Seleccione una zona horaria” - marque la casilla para seleccionar su zona horaria con respecto a UTC. El valor de zona horaria se utiliza cuando un registro automático de zonas horarias no es necesario

“Zona horaria” - Seleccione la zona horaria

- “Recibe un mensaje del despacho por medio de mensaje SMS” - marque la casilla para mostrar los mensajes dirigidos a la tarjeta SIM de la terminal en la pantalla. Formato de los mensajes salientes: Emisor de texto D2d. Longitud máxima del mensaje: 128 caracteres.
- “Enviar notificación sobre los mensajes leídos por medio de mensaje SMS” - Active esta casilla para enviar una notificación cuando se han leído los mensajes SMS. Las notificaciones se envían al número del distribuidor, especificado al configurar la terminal (consulte [Conexión a un servidor de comunicación](#))
- “Enviar notificación sobre el cambio del estado por medio de mensaje SMS” - marque la casilla de verificación para enviar una notificación al número del distribuidor acerca de cómo cambiar el estado del conductor. La notificación contendrá la nueva condición del conductor.

Equipo auxiliar

- “Notificación acústica” - marque la casilla para activar las notificaciones de sonido cuando la terminal registra un nuevo evento, tal como se especifica en la configuración de la terminal

En la pestaña **“Configuración”** seleccione la opción **“Equipo Auxiliar”** de la lista.

“Horas de motor por RPM”, complete las RPM según la tabla de conversión de horas del motor:

▼ Dependencia de las horas del motor según las revoluciones	
Revoluciones por minuto	Coficiente
1000	0.1
5000	0.5
Agregar Ctrl Space	

Introduzca el valor de RPM en el campo “Revoluciones por minuto”, en el campo “Coficiente”, introduzca el valor del factor de conversión para calcular las horas del motor.

Los factores de conversión se determinan según las condiciones de funcionamiento del vehículo.

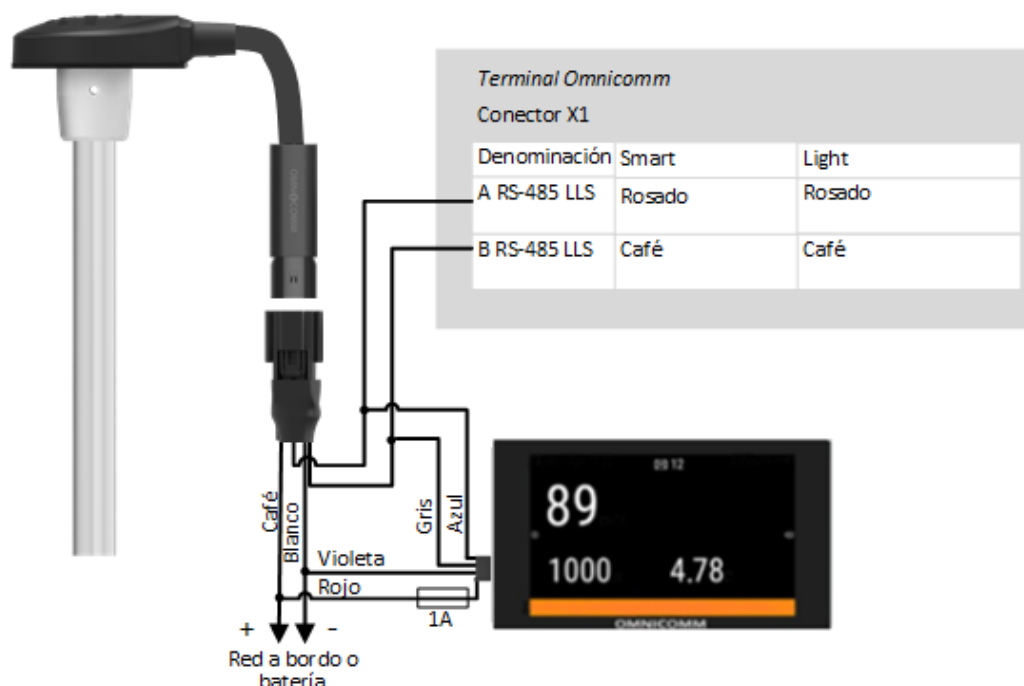
Número máximo de líneas: 5.

Las horas motor se muestran en horas con una parte decimal (1,50 es equivalente a 1 hora y 30 minutos) en el formato HH.XX dentro del rango de hasta 100 horas del motor y HHH.X para horas del motor de 100.0 a 999.9. Si la cantidad de horas motor es mayor a 1000, se mostrará los últimos tres dígitos significantes y un símbolo después de la coma decimal.

Todas las horas del motor se registran en la terminal y se envían al Servidor de Comunicación como un total acumulado.

Conecte las terminales Omnicomm Smart o Light a la pantalla de Omnicomm ICON como se muestra en la figura:

Equipo auxiliar



Indicador Omnicomm LLD

En la pestaña **“Configuración”** seleccione la opción **“Equipo Auxiliar”** de la lista.

En la sección **“Transmisión de datos al indicador Omnicomm LLD”**

Transmisión de datos al indicador Omnicomm LLD

Fuente de datos: Horas del motor por RPM

Fuente de datos de las revoluciones: Entrada RPM

Dependencia de las horas de funcionamiento del motor en revoluciones

RPM	Coefficiente
600	0.6

Agregar [Ctrl] [Space]

Parámetros adicionales

☒ Activar la notificación sonora: Activado

☒ Botón de alarma: Activado

☒ El envío de SMS por el botón de panico prendido: Activado

☒ Utilización de la batería interna: Desactivado

☒ Transmisión del valor de la velocidad al indicador LLD: Activado

“Fuente de datos” - Seleccione la fuente de datos para mostrar el valor del indicador Omnicomm LLD. Posible opciones:

- “Velocidad de GPS” - muestra la velocidad del vehículo
- “Entrada universal” - Muestra el estado o valores en la entrada universal de la terminal según el equipo auxiliar conectado
- “Horas del motor por RPM” - muestra las horas del motor del vehículo

Cuando seleccione las “Horas del motor de RPM”, complete la tabla de recálculo de RPM para las horas del motor de la siguiente forma:

En el campo “Revoluciones por minuto”, escriba el valor de RPM en el campo “Factor”

Equipo auxiliar

introduzca el valor del factor de conversión para calcular el valor de horas del motor.

Los factores de conversión se determinarán según las condiciones de funcionamiento del vehículo.

Número máximo de líneas: 5.

Las horas de motor se muestran en el indicador LLD como valores de hora con una parte fraccional (1,50 significa 1 hora y 30 minutos) en el formato HH.XX en el rango de hasta 100 horas y HHH.X en el rango de 100,0 a 999,9 horas del motor. Si el número de horas del motor es superior a 1000, las tres últimas cifras significativas se muestran y un símbolo después del punto decimal.

Las horas del motor son grabadas por completo en la terminal y enviadas al CS de manera continua.

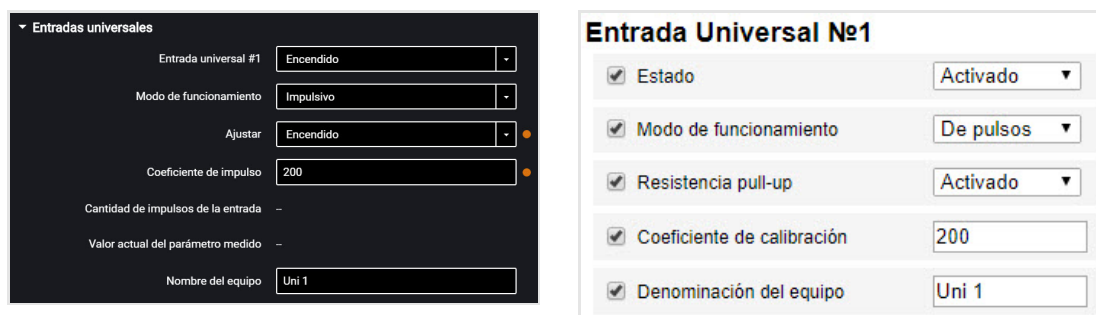
Entradas universales

Las entradas universales están diseñadas para conectar el equipo auxiliar con la salida de pulso, potencial, analógica o de frecuencia y su control de operación.

Seleccione la sección **“Entradas”** de la lista en la pestaña **“Configuración”**.

En la sección **“Entradas universales”**:

Sensores con salida de pulsos



Entradas universales	
Entrada universal #1	Encendido
Modo de funcionamiento	Impulsivo
Ajustar	Encendido
Coeficiente de impulso	200
Cantidad de impulsos de la entrada	–
Valor actual del parámetro medido	–
Nombre del equipo	Uni 1

Entrada Universal Nº1	
<input checked="" type="checkbox"/> Estado	Activado
<input checked="" type="checkbox"/> Modo de funcionamiento	De pulsos
<input checked="" type="checkbox"/> Resistencia pull-up	Activado
<input checked="" type="checkbox"/> Coeficiente de calibración	200
<input checked="" type="checkbox"/> Denominación del equipo	Uni 1

“Entrada universal” - Seleccione “Activado”.

“Modo de funcionamiento” - Seleccione “Pulso”.

“Nombre de equipamiento” - introduzca el nombre del parámetro controlado.

“Resistencia de actuación” - Seleccione “Activado” cuando se trabaja con sensores de “colector abierta” o sensores de contacto.

“Coeficiente de impulso” - introduzca el factor de calibración al convertir el número de impulsos a la determinada cantidad física.

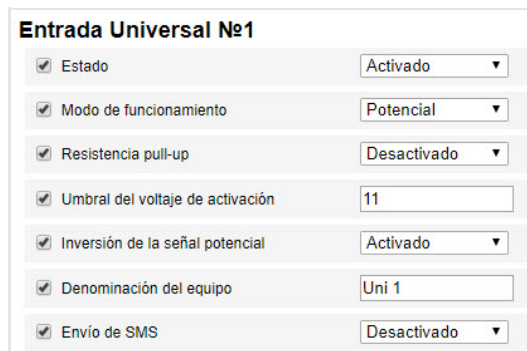
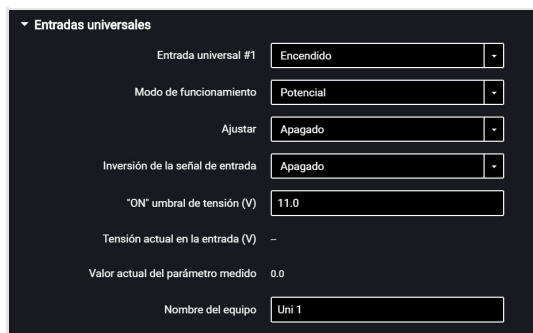
“Cantidad de impulsos de la entrada” (en Omnicomm Configurator) - número de

Equipo auxiliar

impulsos a la entrada universal.

“Valor actual del parámetro medido” - muestra el valor en la entrada tomando en cuenta el factor de calibración.

Sensores con salida de frecuencia



“Entrada universal” - Seleccione “Activado”.

“Modo de funcionamiento” - Seleccione “Potencial”.

“Límite de voltaje de activación de la entrada potencial” - Establece el valor límite de voltaje después de que la terminal registre la activación del sensor. Valor predeterminado: 9 V.

“Resistencias de actuación” - Seleccione “Activado” cuando se trabaja con sensores de “colector abierto” o sensores de contacto.

“Inversión de la señal en la entrada” - establezca “Habilitado” para el sensor con contactos abiertos o contactos que cierran con cualquier tipo de acción.

“Voltaje actual” - el valor del voltaje en la entrada universal de la terminal.

“Valor actual de parámetro medido” - equipo auxiliar encendido o apagado.

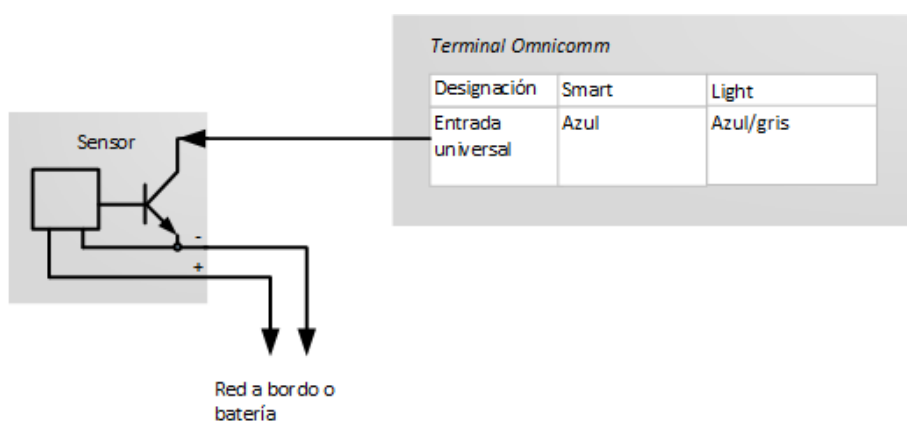
“Enviar SMS al activar” - Seleccione “Habilitado” para enviar SMS cuando la entrada universal potencial se active.

“Nombre de equipamiento” - introduzca el nombre del parámetro controlado.

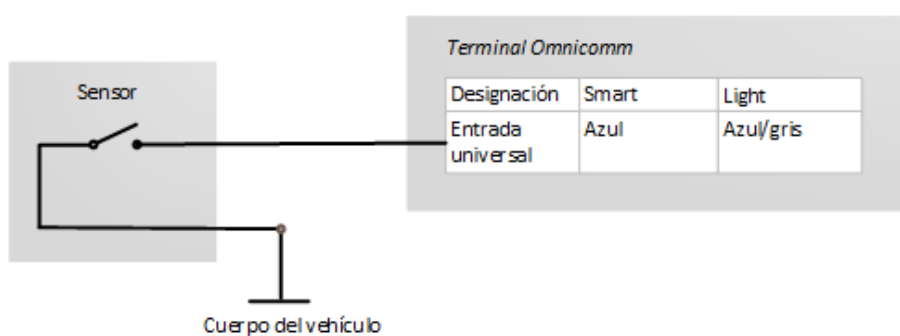
Los posibles tipos de sensores: sensores digitales de contacto o sin contacto.

Conecte los sensores sin contacto (capacidad, inductancia, óptico o magnético) y sensores N-P-N con la entrada de “colector abierto” según el esquema:

Equipo auxiliar



Conecte el sensor de contacto según el esquema:



Con el sensor de contacto puede utilizar elementos estándares de equipos de control (botones de activación/interruptores de límite/sensores activados por exceso de presión o temperatura, etc.) o un sensor montado adicionalmente. Le recomendamos que primero busque la posibilidad de una conexión a un dispositivo estándar e instalar un sensor adicional sólo si no hay ninguno.

Equipo auxiliar

Sensores con salida analógica

▼ Entradas universales

Entrada universal #1: Encendido

Modo de funcionamiento: Análogo

Valor mínimo del parámetro medido: 0.0

Valor máximo del parámetro medido: 4095

Tensión que corresponde al valor mínimo del parámetro medido (V): 0.0

Tensión que corresponde al valor máximo del parámetro medido (V): 30.0

Tensión actual en la entrada (V): -

Valor actual del parámetro medido: -

Nombre del equipo: Uni 1

Entrada Universal Nº1

☒ Estado: Activado

☒ Modo de funcionamiento: Analógica

☒ Valor mínimo de la magnitud que se mide: 0

☒ Voltaje correspondiente al valor mínimo: 0

☒ Valor máximo de la magnitud que se mide: 30

☒ Voltaje correspondiente al valor máximo: 30

☒ Denominación del equipo: Uni 1

☒ Exactitud: 3 (0.001)

“Valor mínimo medido” - establece el valor mínimo para ser medido por el sensor (en las unidades de medida de este valor).

“Voltaje que corresponde al valor mínimo” - establece el valor de voltaje que corresponde al valor mínimo medido.

“Valor máximo medido” - establece el valor máximo para ser medido por el sensor (en las unidades de medida de este valor).

“Voltaje correspondiente al valor máximo” - Establece el valor del voltaje correspondiente al valor máximo medido.

“Voltaje actual en la entrada universal” - el valor del voltaje en la entrada universal de la Terminal.

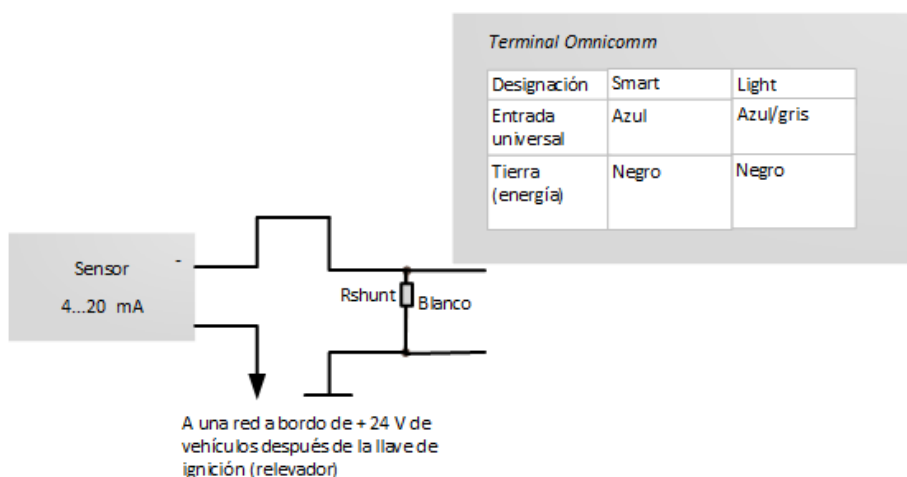
“Valor actual en la salida universal” - el valor de medición actual.

“Nombre de equipamiento” - introduzca el nombre del parámetro controlado.

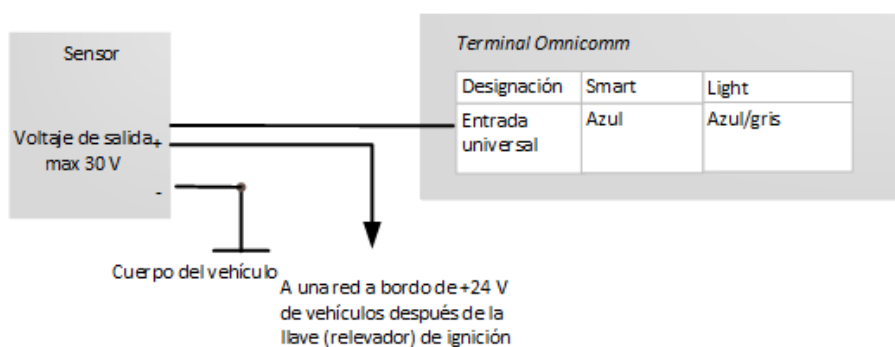
Tipos de sensores analógicos:

- con salida actual:

Equipo auxiliar



- con salida de voltaje:



Sensores con salida de frecuencia

Entradas universales

Entrada universal #1: Encendido

Modo de funcionamiento: Basado en la frecuencia

Ajustar: Apagado

Valor actual del parámetro medido: -

Nombre del equipo: Uni 1

Entrada Universal №1

☒ Estado: Activado

☒ Modo de funcionamiento: Frecuencia

☒ Resistencia pull-up: Desactivado

☒ Denominación del equipo: Uni 1

“Entrada universal” - Seleccione “Activado”.

“Modo de funcionamiento” - Seleccione “Frecuencia”.

“Resistencias de actuación” - Seleccione “Activado” cuando se trabaja con sensores de “colector abierto” o sensores de contacto.

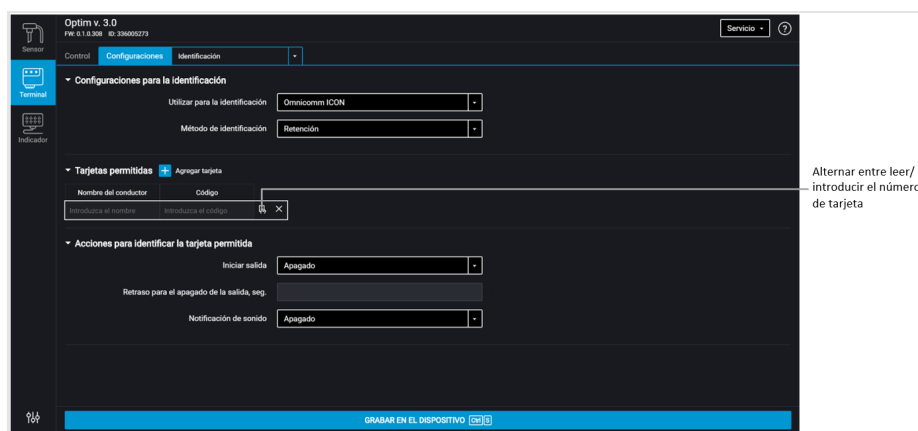
“Valor actual en el parámetro medido” - el valor de medición actual.

“Nombre de equipamiento” - introduzca el nombre del parámetro controlado.

Identificación del conductor

Equipo auxiliar

En la ficha **“Configuración”**, seleccione la sección **“Identificación”** de la lista.



“Utilizar para la identificación” – Omnicomm ICON

“Método de identificación” – seleccione el método de identificación. Posibles opciones:

- **“Aplicación”** - la identificación se realiza cuando se aplica una clave o tarjeta para el periodo de tiempo especificado en el parámetro **“Tiempo de identificación de clave/tarjeta”**.
- **“Retención”** - se realiza la identificación al mantener la tarjeta aplicada sobre el lector. Este método se aplica para identificar usando la pantalla Omnicomm ICON con el tarjetero.

“Duración de la identificación de la tarjeta” - Especifique el valor de tiempo cuando se aplique iButton/lave de tarjeta tras la cual se activará la segunda salida digital de la terminal. Valores posibles: de 0 a 60 segundos.

En la sección **“Tarjetas permitidas”**, haga clic en el botón **“Agregar tarjeta”** e inserte el número de tarjeta. Para lectura automática del número de tarjeta, conecte la pantalla Omnicomm ICON a la terminal, encienda el modo de lectura y aplique la tarjeta.

Si no se indica una tarjeta en esta sección, se registrarán los eventos para todas las tarjetas aplicadas.

Equipo auxiliar

Equipo controlado para Light

En las terminales, para cada salida controlada, se brindan hasta tres reglas para el funcionamiento.

Las reglas son establecidas por evento o por una combinación de eventos y estados.

En la pestaña **“Configuración”** seleccione la sección **“Salidas”** de la lista:

The image displays two screenshots of a configuration interface for 'Salida 1'.

Left Screenshot (Configuración):

- Salida 1** (selected)
- Norma 1** (checked)
- Prioritaria:** 1
- Condiciones de activación (Lógicos Y):**
 - ☐ Introduzca evento de geocerca
 - ☒ Saliendo de la geocerca
- Estados:**
 - ☒ Llave de contacto encendida
 - ☒ Llave de contacto apagada
 - ☒ GPS disponible
 - ☒ Sin GPS
 - ☒ Dentro de la geocerca
 - ☒ Fuera de la geocerca
 - ☒ Superar el umbral de velocidad establecido para la geocerca
 - ☒ Superar el umbral de velocidad establecido
- Umbral de velocidad, km/h:** 0.0
- Modo de funcionamiento de salida:**
 - Número de ciclos cerrado/abierto:** 1

Right Screenshot (Parámetros a guardar):

- Salida 1**
- Regla 1:** Activado
- Prioridad:** 1
- Eventos:**
 - ☐ Entrada a la geozona
 - ☐ Salida de la geozona
- Estados:**
 - ☐ Encendido activado
 - ☐ Encendido desactivado
 - ☐ Hay GPS
 - ☐ No hay GPS
 - ☐ Dentro de la geozona
 - ☐ Fuera de la geozona
 - ☐ Exceso del umbral de velocidad indicado para la geozona
 - ☐ Exceso del umbral de velocidad indicado
- Modo de operación de la salida:**
 - =Cantidad de ciclos "cerrado - abierto":** Constante
- Buttons:** Guardar, Cancelar

“Prioridad de regla” - establezca la prioridad de la regla. Cuando se aplican varias reglas al mismo tiempo, se utiliza la regla con la prioridad más alta.

Posible opciones: 1 (la más alta), 2, 3 (la más baja).

Seleccione “Eventos”:

- Ingresando la geocerca
- Dejando la geocerca

Seleccione “Estados”:

- Contacto encendido
- Contacto apagado
- GPS disponible
- No hay GPS
- Estando en la geocerca
- Estando fuera de la geocerca
- Excediendo la velocidad límite establecido para la geocerca

Equipo auxiliar

- Superando el límite de velocidad fijada

En la sección “Modo de operación de salida”:

Número de ciclos “cerrado-abierto” - Especifica el número de ciclos de activación/desactivación de la salida.

Posible opciones:

- Continuo - La salida está siempre activada (disponible sólo para estados)
- de 1 a 9 - (sólo relevante para eventos, porque para estados, el cumplimiento de esta condición llevaría a ciclos con una indefinida repetición)

Cuando se selecciona el número de ciclos, especifique:

“Retraso antes del cierre” - especificar el periodo de tiempo hasta que la salida se activa. Valores posibles: de 0,1 a 9,9 s.

“Duración del cierre” - especifica el tiempo durante el cual la salida debe estar activada. Valores posibles: de 0,1 a 9,9 s.

“Duración de apertura” - especifique el tiempo hasta la próxima activación de salida. Valores posibles: desde 0,0 a 29,9 s.

Ejemplo 1. Se definen los siguientes valores:

- Estado - “Dentro de la geocerca”
- Número de ciclos “abierto-cerrado” - 5

Si el vehículo está dentro de la geocerca, la salida se activará y desactivará 5 veces. Activación/desactivación de la salida (5 veces cada uno) se repetirá hasta que el vehículo salga de la geocerca.

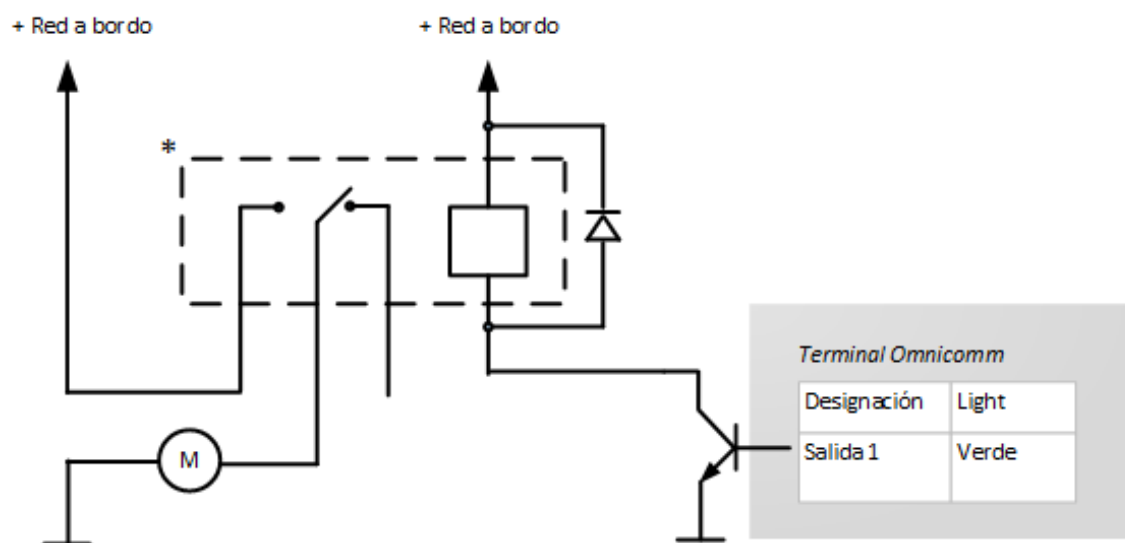
Ejemplo 2. Se definen los siguientes valores:

- Estado - “Fuera de la geocerca”, “GPS disponible”
- Número de ciclos “abierto-cerrado” - “Continuo”

Si el vehículo está fuera de la geocerca y los datos del módulo GPS son válidos, se habilitará la salida hasta entrar en la geocerca o una ausencia de datos GPS.

Conecte los equipos auxiliares a las salidas controladas de las terminales Omnicomm Light según el siguiente diagrama:

Equipo auxiliar



* Relevo con voltaje de funcionamiento adecuado para el voltaje de esta red del vehículo (12 o 24 VDC)

También puede controlar la salida digital por comandos de SMS: *SETDOUT param#, *GETDOUT#, *CLRDOOUT param#

Ajuste de geocercas para Light

En las terminales, se brinda la configuración de la geocerca para activar las salidas controladas.

En la pestaña **“Configuración”** seleccione la opción **“Geocercas”** de la lista.



“Número de puntos para confirmar estando dentro/fuera de la geocerca” - especifique el número de coordenadas del vehículo sucesivamente definidas necesarias para registrar el vehículo estando dentro o fuera de la geocerca. Período de determinación de coordenadas: 1 seg. Valores posibles: de 1 a 10.

Para agregar una geocerca, haga clic en el botón “Importar” y seleccione el archivo .xml con los ajustes de geocerca.

Equipo auxiliar

El nombre de la geocerca no debe exceder 8 caracteres de largo y estar compuesto por símbolos, números y letras latinas.

La geocerca no debe contener puntos consecutivos con las mismas coordenadas.

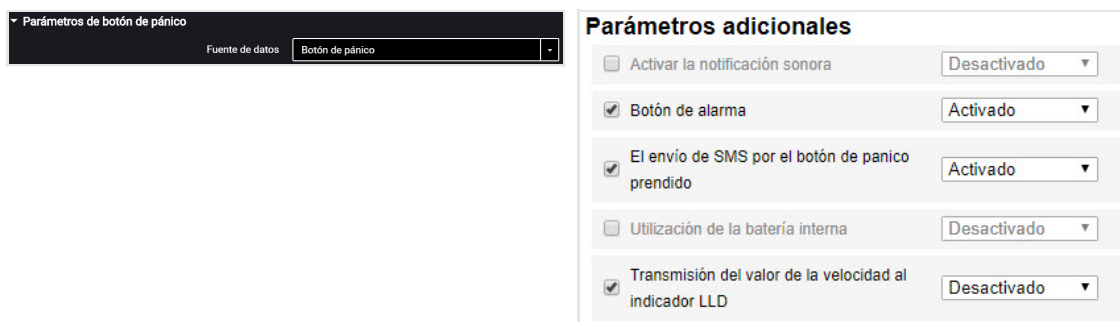
Número máximo de geocercas - 6.

Número máximo de picos - 24.

Botón de pánico

En la pestaña **“Configuración”** seleccione la opción **“Equipo Auxiliar”** de la lista:

En la sección **“Parámetros de botón de pánico”**:



Parámetros de botón de pánico

Fuente de datos: Botón de pánico

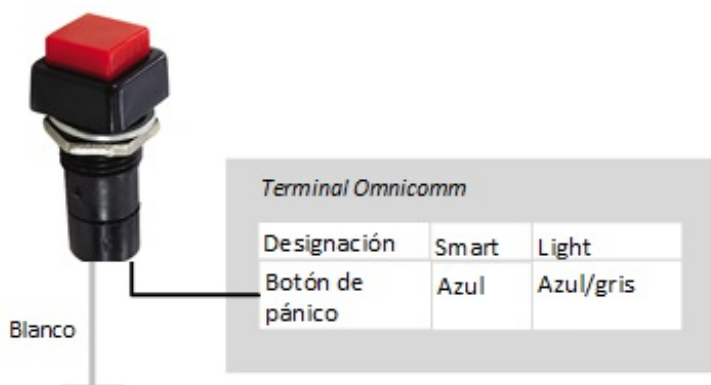
Parámetros adicionales

- ☐ Activar la notificación sonora: Desactivado
- ☒ Botón de alarma: Activado
- ☒ El envío de SMS por el botón de panico prendido: Activado
- ☐ Utilización de la batería interna: Desactivado
- ☒ Transmisión del valor de la velocidad al indicador LLD: Desactivado

“Fuente de datos” - Activar/desactivar el control del estado del botón de pánico.

“Enviar SMS al activar” - Activar/desactivar el envío de SMS al pulsar el botón de pánico.

Conectar el botón de pánico según el esquema:



Equipo auxiliar

Bus CAN

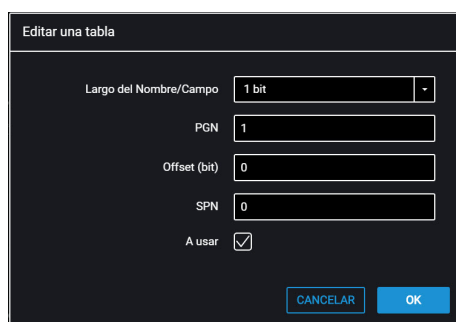
En la pestaña **“Configuración”** seleccione **“CAN”** de la lista:



En la lista, seleccione los parámetros cuyo valor se mostrará en Omnicomm Online y compruebe las casillas correspondientes en la columna **“Uso”**.

Si necesita agregar parámetros de lectura desde el bus CAN que no estén en la lista, presione el botón **“Agregar”** en Omnicomm Configurator. Se abrirá una ventana:

Equipo auxiliar



“Longitud” - Seleccionar el largo del paquete de datos. Posibles valores: 1, 2, 3, 4 (bit), 1, 2, (4 byte).

“PGN” - introduzca el número de grupo de parámetros que define el contenido del mensaje correspondiente de acuerdo a la norma SAE J1939. Valores posibles: de 1 a 262143.

“Compensación” - introduzca el valor de compensación relativo a la dirección base de la zona de almacenamiento de bits. Valores posibles: de 0 a 63.

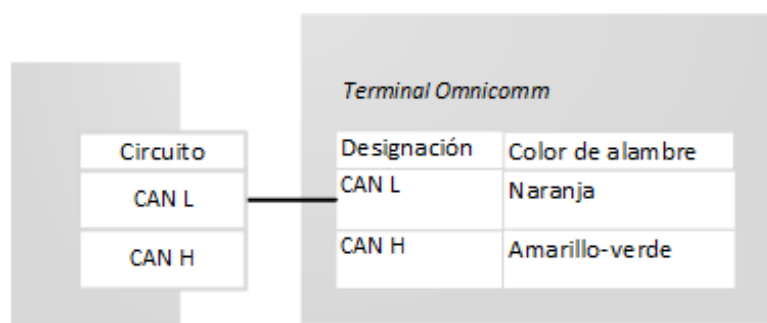
“SPN” - introduzca el código de parámetro según SAE J1939. Valores posibles: de 0 a 4294967295.

“Uso” - marque la casilla si desea leer este parámetro del bus CAN.

Pulse el botón “Guardar”.

Realice la conexión mediante el dispositivo de lectura del bus CAN del vehículo (CAN-cocodrilo).

Cuando se utilizan dispositivos de lectura inalámbricos, conectar las terminales según el siguiente diagrama:



Configurar la recepción de los datos sobre el volumen de combustible en el tanque del bus CAN del vehículo Conecte y configure la recepción de los parámetros de funcionamiento del equipo de vehículo del bus de datos CAN J1939 y ajuste la configuración del sensor de combustible - “Sensor CAN”.

Verifique la indicación de los valores del sensor de combustible en la pestaña “Monitoreo”, el valor debe ser de 0 a 4095.

Equipo auxiliar

Durante la lectura del nivel de combustible en el tanque del bus CAN, ajuste el modo de funcionamiento de la terminal mientras la llave de contacto esté apagada a "Coleccionar datos durante el golpeteo". De lo contrario, el gráfico del nivel de combustible no se mostrará correctamente.

Especificaciones

	Omnicom Smart	Omnicom Light
Comunicación		
Sistemas de navegación por satélite	GPS/GLONASS	GPS/GLONASS
Canal de transmisión de datos	GPRS	GPRS
Número de tarjetas SIM	1	1
Fuente de alimentación		
Voltaje de alimentación, V	8...30	8...30
Protección contra sobrevoltaje	Sí	Sí
Capacidad de batería de reserva, mAh	-	650
Alimentación del sensor externo	No	No
Recolección y transmisión de datos		
Período de recolección de datos, s	15...240	15...240
Capacidad de memoria no volátil, eventos	150 000	150 000
Entradas y salidas		
Entrada de la llave de contacto	Sí	Sí

Especificaciones

	Omnicom Smart	Omnicom Light
Comunicación		
Entrada de sensor de RPM	Sí	Sí
Número de entradas universales	1	2
Número de salidas digitales	-	1
Interfaces		
Interfaz CAN	Sí	Sí
Interfaz RS-485	1	1
Interfaz USB	Sí	Sí
Acelerómetro integrado	Sí	Sí
Diseño		
Dimensiones, mm	67.0 x 67.0 x 22.0	67.0 x 67.0 x 22.0
Rango de temperatura de trabajo, °C	- 40...+85	- 40...+85
Control de manipulación del cuerpo	Sí	Sí
Diseño de la antena	Integrado	Integrado
Capacidades		
Sensores de nivel de combustible	1	2

Indicación LED

	Omnicom Smart	Omnicom Light
Comunicación		
Control remoto a través de GPRS	Sí	Sí
Salida de datos a través de indicador externo	Sí	Sí
Notificaciones SMS	Sí	Sí

Indicación LED

Indicador	Modo de indicación	Valor
Energía Rojo / naranja / verde	Apagado	Potencia de salida: ausente O Han transcurrido 2 minutos desde que se aprendió la ignición
	Alternativamente parpadea en rojo- verde	Fuente de alimentación: Principal Ignición: Apagada Modo de funcionamiento: "Adquirir todos los datos excepto GPS"
	Parpadeando color rojo en el intervalo 4 veces por segundo	Alimentación: del USB (si no está cargada la batería de respaldo)
	Iluminado permanentemente verde	Fuente de alimentación: Principal Ignición: Encendida

Indicación LED

Indicador	Modo de indicación	Valor
	Naranja parpadeante	Dentro de la cobertura de la red GSM, intercambio de datos disponible con el servidor de comunicación a través del canal GPRS a través del canal GPRS
	Rojo parpadeando una vez por dos segundos	Fuente de alimentación: Principal o batería de reserva (si lo hubiera) Ignición: Apagada Modo de funcionamiento: "Durmiendo"
GPS rojo/verde	Apagado	Fuente de alimentación del módulo ausente Ohtml> </html>Han transcurrido 2 minutos desde que se aprendió la ignición
	Alternativamente parpadea en rojo-verde	En caso de avería en el módulo, el indicador "accidente" se iluminará
	Iluminado permanentemente verde	Se reciben datos válidos de los satélites
	Iluminado permanentemente rojo	No hay recepción de datos de los satélites o datos no válidos

SMS de la terminal

Evento	Formato de mensaje	Ejemplo
Activación del botón de pánico	Botón de pánico. Nombre de vehículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitud , Longitud; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Botón de pánico. E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7889,37.5887 ; 01/04/19; 09:25.
Se detectó la conducción peligrosa	Conducción peligrosa. a=xx.xx g en ejes X; Nombre de vehículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitud , Longitud; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Conducción peligrosa. Choque de la suspensión>0.20 g, E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7887,37.5887 ; 01/04/19; 09:29. Conducción peligrosa. Giro brusco>0.20 g, E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7887,37.5887 ; 01/04/19; 09:29. Conducción peligrosa. Aceleración>0.20 g, E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7886,37.5887 ; 01/04/19; 09:33. Conducción peligrosa. Frenado>0.20 g, Choque de la suspensión>0.20 g, E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7886,37.5889 ; 01/04/19; 09:40.
Se detectó un accidente	Accidente. a=xx.xx g on the X-axis; Nombre de vehículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitud , Longitud; dd/mm/yyyy; hh:ss.	Accidente. a>0.40 g; E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7887,37.5891 ; 01/04/19; 09:45.

Comandos SMS

Evento	Formato de mensaje	Ejemplo
Activación de entrada universal	Sensor. Nombre de equipo. Entrada universal. Nombre de vehículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitud , Longitud; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Sensor Uni 1. E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7887,37.5888 ; 01/04/19; 09:29.
Manipulación de cuerpo (excluyendo Light, Smart)	Manipulación de cuerpo. Nombre de vehículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitud , Longitud; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Manipulación de cuerpo. E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7886,37.5888 ; 01/04/19; 09:36.

Comandos SMS

Comandos de SMS para la gestión de las terminales

Comando		Denominación
Texto de comando en SMS	Respuesta a un comando en SMS	
*SOUND 1#	SONIDO ACTIVADO	Solicitud para encender la sirena
*SOUND 0#	SONIDO DESACTIVADO	Solicitud para desactivar la sirena

Comandos SMS

Comando		Denominación
Texto de comando en SMS	Respuesta a un comando en SMS	
*SETDOUT param# Param=0 Param=1 Param=0,1	SETDOUT Posibles valores de parámetro: param = OK si el comando se envía para su ejecución param = ER si el comando no se envía para su ejecución	Solicitud para desactivar la salida digital
*GETIMG#	GETIMG param Posibles valores de parámetro: param = OK si el comando se envía para su ejecución param = ER si el comando no se envía para su ejecución	Solicitud para tomar fotos (si la cámara está conectada)
*CLRDOOUT param# Param=0 Param=1 Param=0,1	CRLDOOUT param Posibles valores de parámetro: param = OK si el comando se envía para su ejecución param = ER si el comando no se envía para su ejecución	Solicitud para tomar fotos (si la cámara está conectada)
*GETDOOUT#	DOUT 0=1 1=0 donde: output_number=output_state (número salida = estado de salida)	Solicitud de estado de salida digital
*CONNECT#	CONNECT dirección del_CS:puerta	Solicitud para establecer la conexión de la Terminal al CS

Comandos SMS

Comando		Denominación
Texto de comando en SMS	Respuesta a un comando en SMS	
*GETLINK#	LINK ip4_dirección_CS:puerta fecha_y_hora	Solicitud de la condición de conexión a CS
*GETINFO#	INFO DID=identificación del dispositivo HW=código_versión_de_hardware BL=versión_de_cargador FW=versión_de_firmware REC=número_de_registros_en_el_archivo IMEI=identificador_único_del_modem_GSM	Solicitud de estado de terminal
*RESET#	RESET param Posibles valores del parámetro: param = OK si el comando se envía para su ejecución param = ER si el comando no se envía para su ejecución	Reiniciar la terminal

Comandos SMS

Comando		Denominación
Texto de comando en SMS	Respuesta a un comando en SMS	
*GETSTAT#	STAT fecha_y_hora_de_la_terminal GPS=posición GPS SPD=velocidad IGN=estado_de_ignición L1=nivel_de_combustible:estado_del_sensor ... L6=nivel_de_combustible:estado_del_sensor Códigos de estado del sensor de nivel de combustible LLS/LLS-AF: • 0 - desactivado; • 1 - no está listo; • 2 - listo, frecuencia 20 - max Hz; • 3 - • error, frecuencia 0 - 19 Hz.	Solicitud de estado del vehículo
*SETPWDID vid pwdid# vid - identificación de la terminal; pwdid - contraseña/ identificación.	SETPWDID ERRID/ERRNulPWD/ERRAlrSet/PWD:pwdid OK	Parámetros de ajuste "contraseña"
*CONNECTSC#	CONNECT SC	Solicitud para la conexión de la Terminal con el servidor de comunicación

Registro de cambios de firmware

Comando		Denominación
Texto de comando en SMS	Respuesta a un comando en SMS	
*SETAPN apn# apn - APN del operador	SETAPN apn ERR/OK	Configuración de APN
*GPSCOLD#	GPSCOLD ERR/OK	Arranque en frío de un receptor GPS
*UNBLOCK#		Desbloqueo de la terminal

Registro de cambios de firmware

Fecha	Versión del firmware	Cambios
26 de julio de 2018	FW 305	<ul style="list-style-type: none"> - se actualizó la conexión GPS (pérdida de satélite, se resolvió el problema con intervalos en el trayecto) - se resolvió el fallo al recargar la página - se rectificaron los intervalos en el trayecto en casos de fallas del Servidor de Comunicación

Registro de cambios de firmware

Fecha	Versión del firmware	Cambios
14 de enero de 2019	FW 307	<ul style="list-style-type: none"> - se solucionó el problema de reinicio de ajustes de fábrica al limpiar el archivo de datos de la terminal o en caso de una caída de voltaje de la red a bordo - comunicación GPS mejorado (eliminada la desviación periódica de coordenadas a las 00-00 UTC) - se solucionó un problema de falta de comunicación con las terminales Profi Wi-Fi, si hay un 0 en la dirección IP (por ejemplo, 192.168.0.1) - se rectificó el congelado de los valores del sensor de nivel de combustible Omnicomm LLS-AF cuando la terminal cambia al modo de Recopilar todo excepto información del GPS
20 de marzo de 2019	FW 308	<ul style="list-style-type: none"> - se implementó la función de recopilar los parámetros de CAN arbitrarios sobre el funcionamiento del vehículo según el FMS, y mostrar los datos CAN en Omnicomm Online - se eliminó el reinicio de ajustes de fábrica de la terminal - se solucionaron los fallos de los sellos de fechas de la terminal, VID, PID - se agregó protección de la pérdida de satélite debido a QZSS (Sistema satelital japonés Quasi-Zenith) - se implementó la función cuando la terminal vuelve la llamada al número en caso de mala conexión de voz

OMNICOMM

info@omnicomm-world.com

www.omnicomm-world.com