Terminais Omnicomm 3.2

Smart, Light

Informações gerais

Os Terminais Omnicomm são equipamentos veiculares projetados para coletar informações sobre os parâmetros do veículo e transmitir os dados para o Omnicomm Online ou um sistema de gerenciamento de frotas de terceiros.

Funções principais:

- Determinação da localização, velocidade e direção de movimento do veículo
- Detecção de interferências activas de sinal GPS / GLONASS
- Detecção de interferência activa de sinal GSM
- Leitura e filtragem dos valores dos sensores de nível de combustível e de um número de equipamentos conectados
- Controle remoto dos equipamentos auxiliares conectados
- Armazenamento de dados em memória não volátil
- Transmissão de dados para a Omnicomm Online e outros sistemas de gerenciamento de frotas

O acesso aos seguintes recursos varia nas diferentes versões dos terminais Omnicomm:

- Defina o período mínimo de coleta de dados - 1 segundo
- 1- ativação da interface de fio com desbloqueio simultâneo de recursos de identificação do motorista e conexão de sensores de temperatura
- Ligue a segunda entrada universal
- Ativar detecção de bloqueio de sinal GSM/GPS
- Aumente o número de LLS conectados para 4
- Ativar o suporte iQFreeze
- Ativar suporte de verificação de pressão continental
- Transmitir dados para 3 servidores de comunicação
- Ativar o suporte CAN-LOG
- Ativar configuração de cerca eletrônica

Os terminais Omnicomm Light suportam esses recursos por padrão, enquanto nos terminais Omnicomm Smart eles exigem desbloqueio. Contate o Departamento de Suporte Técnico em support@omnicomm-world.com para desbloquear todos os recursos acima.

Atenção

Ao efetuar a instalação observe as regras de segurança e requisitos regulamentares para este tipo de trabalho.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual

Last update: **2026/11/16 13:41**

Equipamento auxiliar

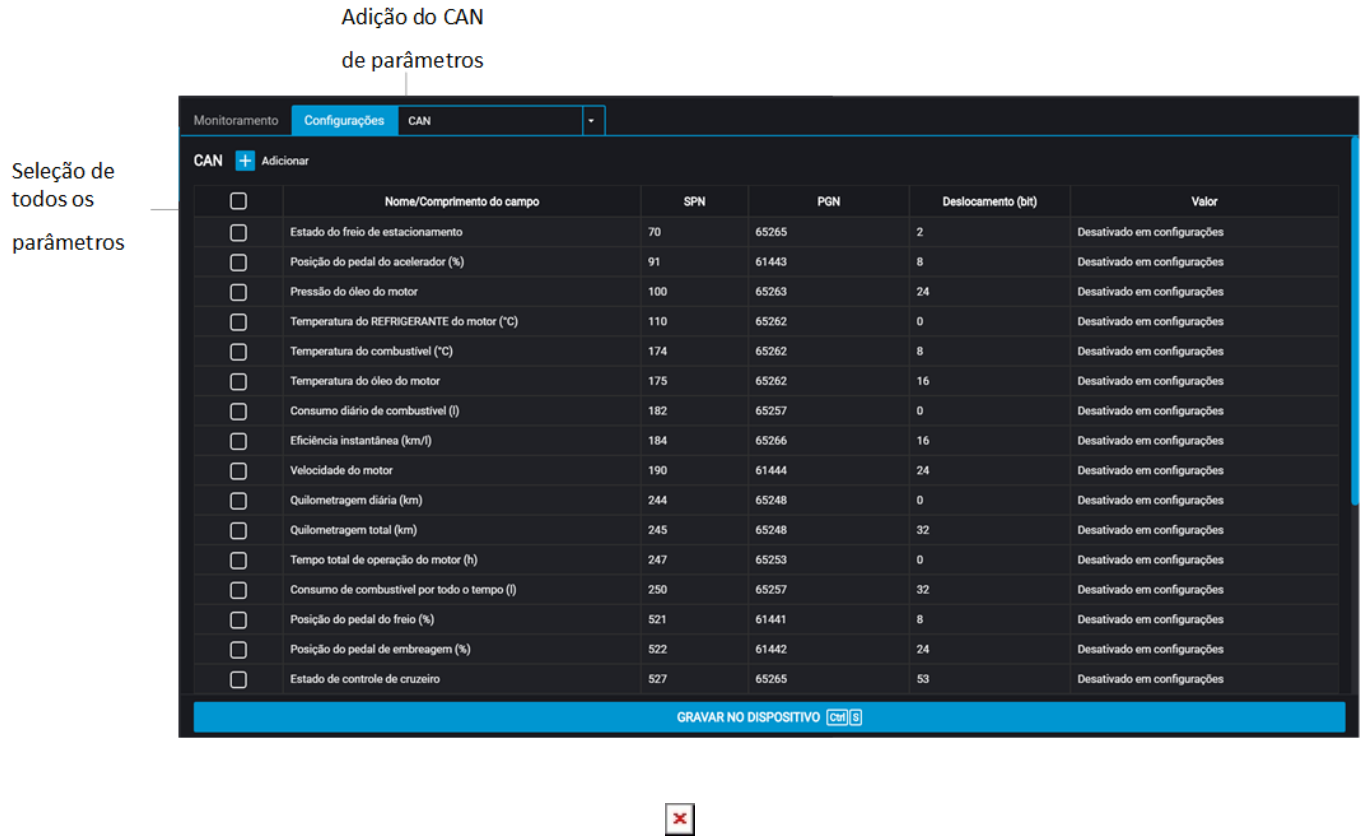
From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment

Last update: **2026/11/16 13:41**

Barramento CAN

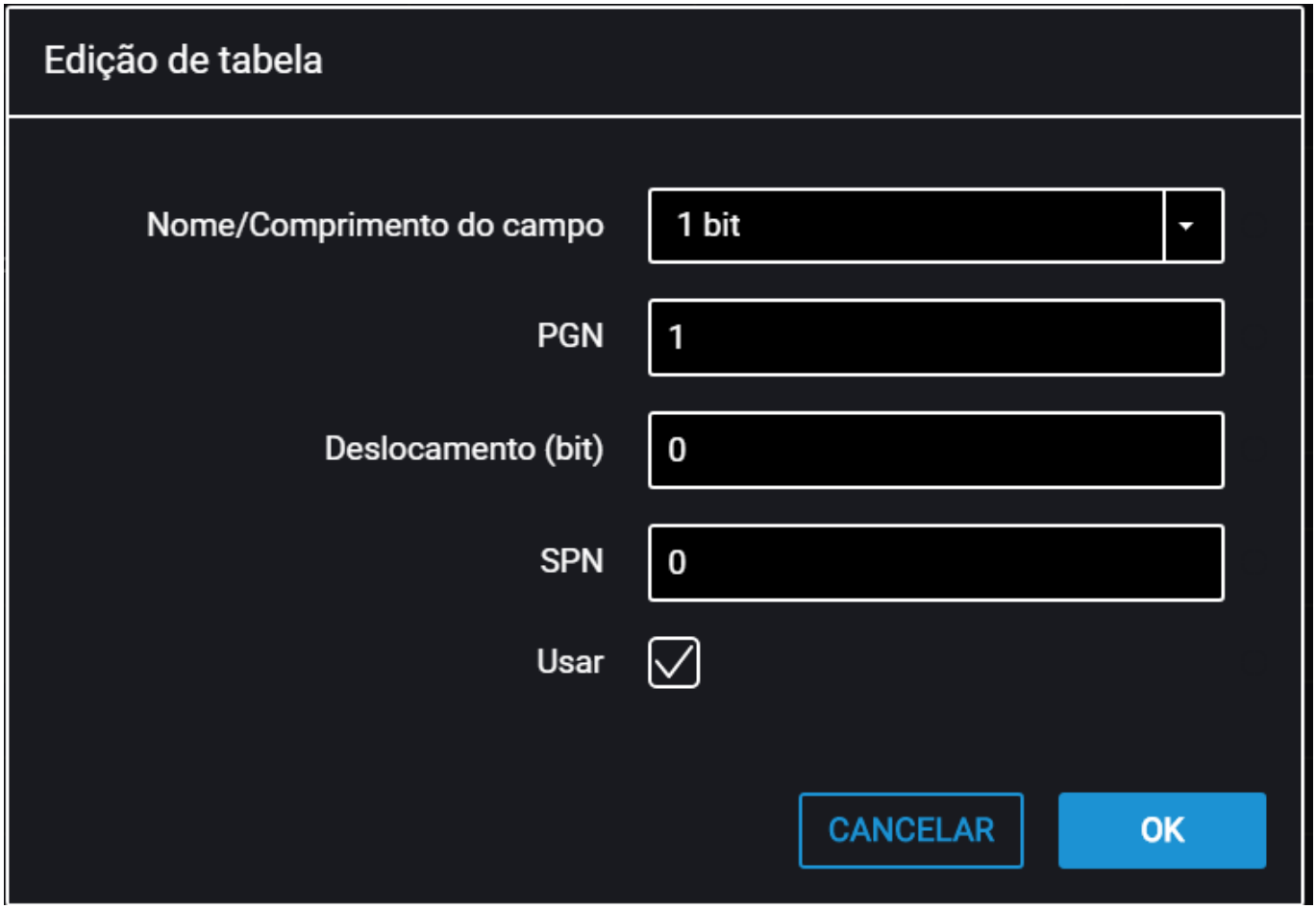
Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«CAN»** da lista:



Selecione a partir da lista os parâmetros, o valor que deve ser exibido no Omnicomm Online, e marque as caixas correspondentes na coluna «Usar».

«Usar ContiPressureCheck» – marque a caixa para processar os dados recebidos do sistema de monitoramento da pressão dos pneus ContiPressureCheck. Quando o sistema ContiPressureCheck for usado, é preciso configurar o monitoramento da pressão dos pneus no Omnicomm Online (ver Omnicomm Online. Guia de Gerenciamento).

Se precisar adicionar parâmetros para leitura do barramento CAN que não estiverem na lista, pressione o botão «Adicionar» no Omnicomm Configurator. Uma janela se abrirá:



«Comprimento» – selecione o comprimento do pacote de dados. Valores possíveis: 1, 2, 3, 4 (bit), 1, 2, 4 (bytes).

«PGN» – digite o número do grupo de parâmetros que define o conteúdo da mensagem correspondente de acordo com a SAE J1939. Valores possíveis: de 1 a 262143.

«Offset» – digite o valor de offset relativo ao endereço base da área de armazenamento de bit. Os valores possíveis são: de 0 a 63.

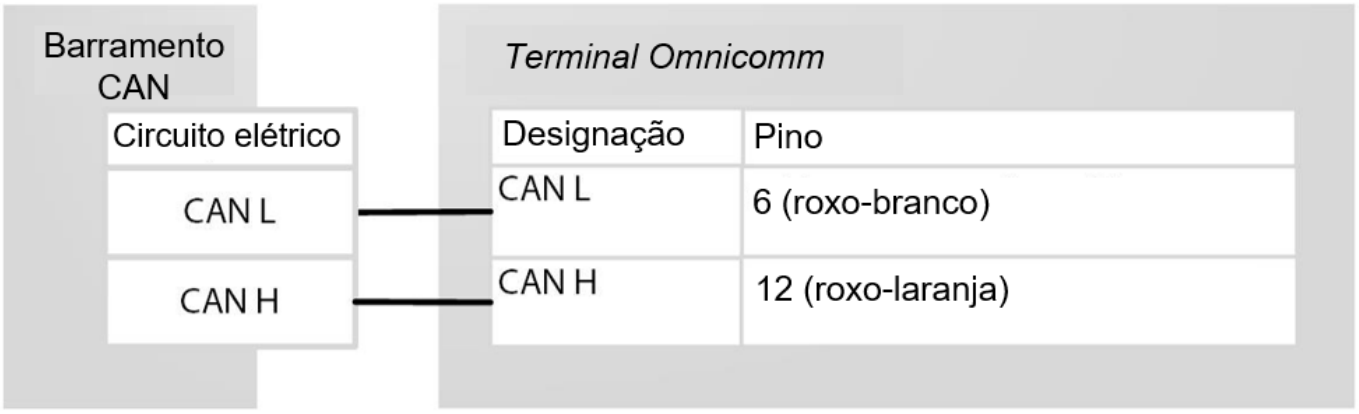
«SPN»: informe o código de parâmetro de acordo com a SAE J1939. Os valores possíveis são: de 0 a 4294967295.

«Use» – marque a caixa se quiser ler este parâmetro a partir do barramento CAN.

Pressione o botão «Salvar».

Faça a conexão ao barramento CAN do veículo utilizando um dispositivo leitor de CAN sem fio (CANCrocodile).

Ao usar dispositivos de leitura de CAN sem fio, conecte os terminais de acordo com o diagrama:



Conecte e configure a recepção dos parâmetros de operação do equipamento no veículo a partir do barramento de dados CAN J1939 e defina a configuração do sensor de combustível - «Sensor CAN».

Verifique a indicação dos valores do sensor de combustível na aba «Monitoramento», o valor deve estar entre 0 e 4095.

Ao fazer a leitura do nível de combustível no tanque a partir do barramento CAN, defina o modo de operação do terminal com a ignição desligada como "Coletar dados com solavancos". Caso contrário, o gráfico do nível de combustível não será exibido corretamente.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/can

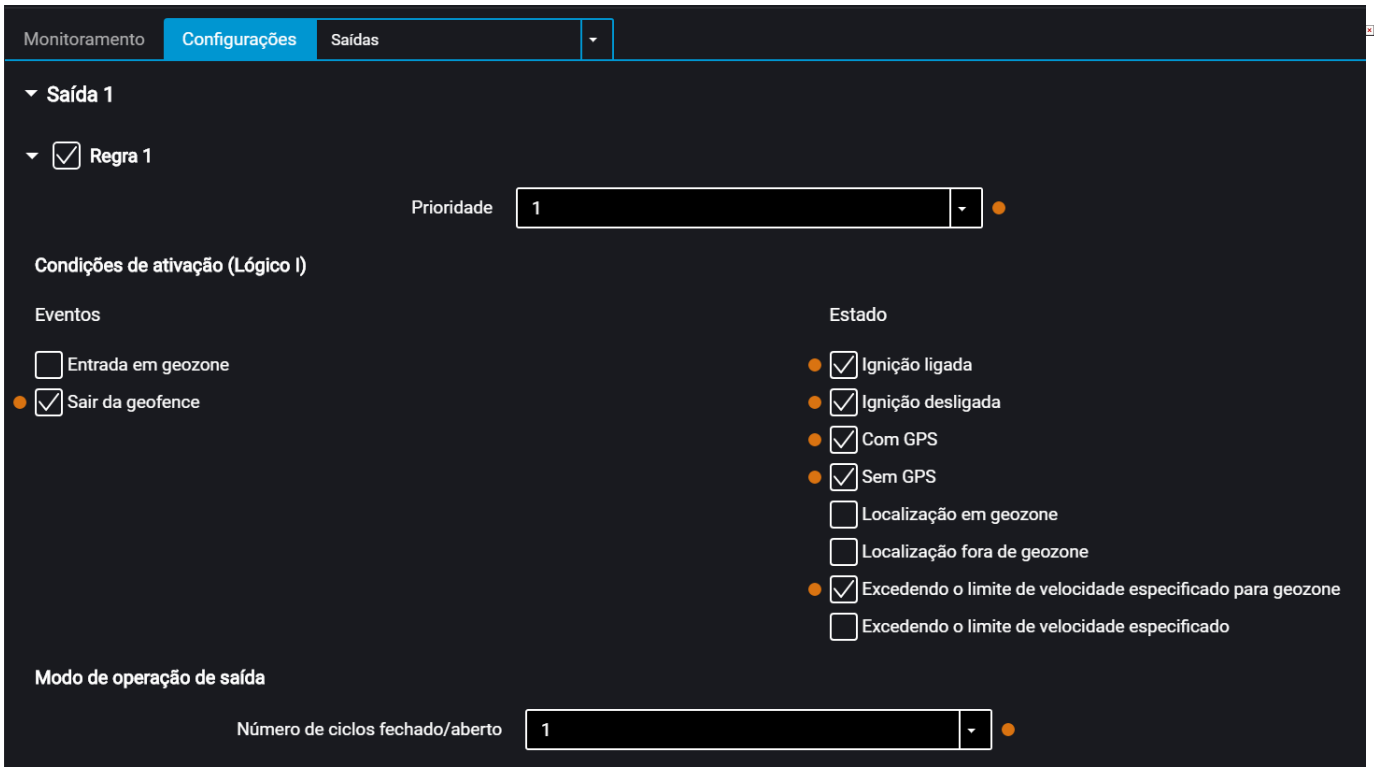
Last update: **2026/11/16 13:41**

Equipamentos controlados

Nos terminais são fornecidas até três regras de operação para cada saída controlada.

As regras são definidas por evento ou por uma combinação de eventos e estados.

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Saídas»** da lista:



«Prioridade da regra» – defina a prioridade da regra. Quando, num determinado momento, for aplicável mais de uma regra, é usada a regra que tiver maior prioridade.

Opções possíveis: 1 (mais alta), 2, 3 (mais baixa).

Selecione «Eventos»:

- Entrada na cerca eletrônica
- Saída da cerca eletrônica

Selecione «Estados»:

- Ignição ligada
- Ignição desligada
- GPS disponível
- Sem GPS
- Dentro da cerca eletrônica
- Fora das cercas eletrônicas
- Exceder o limite de velocidade definido para a cerca eletrônica
- Exceder o limite de velocidade definido

Na seção «Modo de operação da saída»:

Número de ciclos «fechado-aberto» – especifique o número de ativações/desativações da saída.

Opções possíveis:

- Contínuo - a saída está sempre ativada (somente disponível para os estados)
- De 1 a 9 – (relevante apenas para os eventos, porque para os estados a realização desta condição levaria à repetição indefinida dos ciclos)

Ao selecionar o número de ciclos, especifique:

«Atraso antes do fechamento» – especifique o período de tempo até a ativação da saída. Valores possíveis: de 0,1 a 9,9 s.

«Duração do fechamento» – especifique o período durante o qual a saída deve permanecer ativada. Valores possíveis: de 0,1 a 9,9 s.

«Duração da abertura» – especifique o tempo até a próxima ativação da saída. Valores possíveis: de 0,0 a 29,9 s.

Exemplo 1. São definidos os seguintes valores:

- Estado – «Dentro da cerca eletrônica»
- Número de ciclos de «abertura e fechamento» – 5

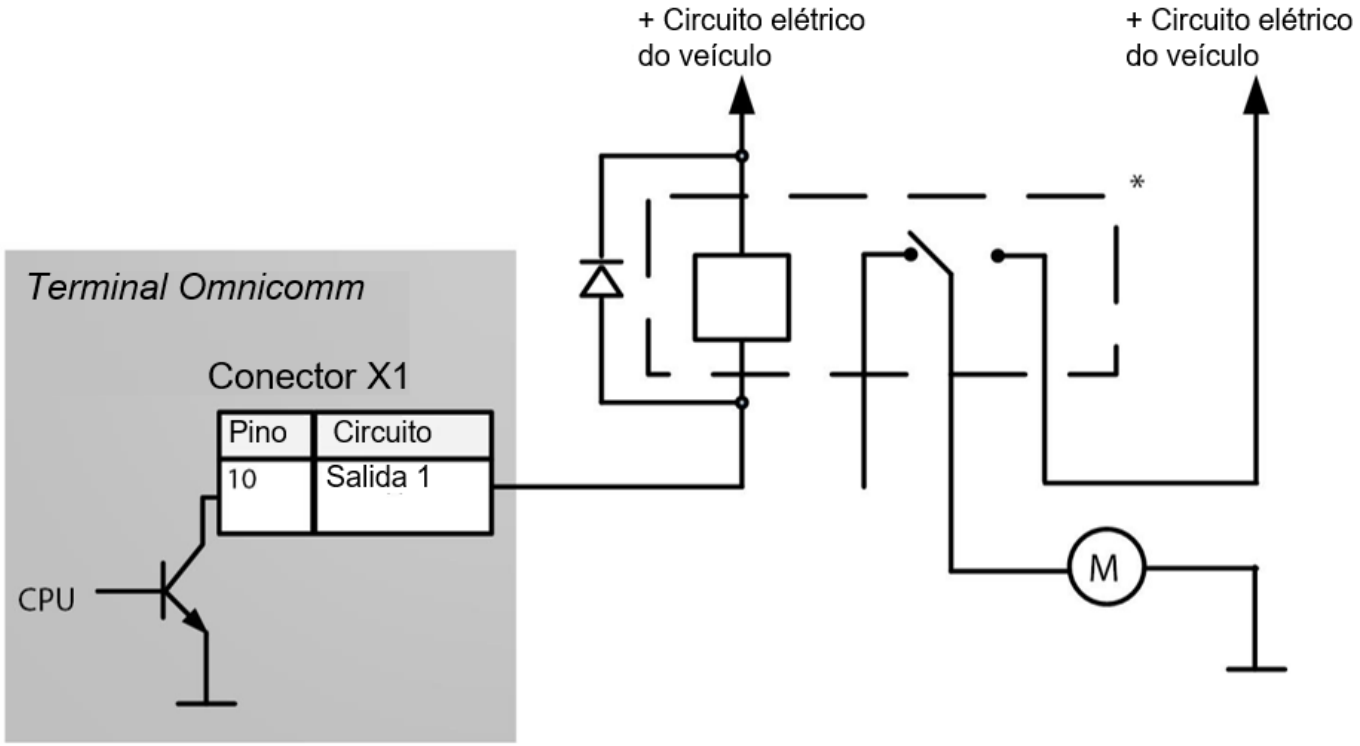
Se o veículo estiver dentro da cerca eletrônica, a saída será ativada e desativada 5 vezes. A ativação/desativação da saída (5 vezes cada) será repetida até que o veículo saia da cerca eletrônica.

Exemplo 2. São definidos os seguintes valores:

- Estado – «Fora da cerca eletrônica», «GPS disponível»
- Número de ciclos de «abertura e fechamento» – «Contínuo»

Se o veículo estiver fora da cerca eletrônica e os dados do módulo de GPS forem válidos, a saída será ativada até entrar novamente na cerca eletrônica ou os dados do GPS ficarem indisponíveis.

Conecte o equipamento auxiliar às saídas controladas dos terminais Omnicomm Light de acordo com o diagrama abaixo:



* Relé com tensão operacional adequada para a tensão do circuito elétrico deste veículo (12 ou 24 VDC)

Também é possível controlar a saída digital por meio dos comandos via SMS: *SETDOUT param#, *GETDOUT#, *CLRDOUT param#

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/controlled-equipment

Last update: **2026/11/16 13:41**

Configuração da cerca eletrônica

Nos terminais, está disponível a configuração de cercas eletrônicas para ativar as saídas controladas.

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Cercas eletrônicas»** da lista.



«Número de pontos para confirmação de que está dentro ou fora da cerca eletrônica» – especifique o número de coordenadas definidas sucessivas necessário para registrar que o veículo está dentro ou fora da cerca eletrônica. Período de determinação das coordenadas – 1 s. Valores possíveis: de 1 a 10.

Para adicionar uma cerca eletrônica, pressione no botão «Importar» e selecione o arquivo .xml com as configurações de cerca eletrônica.

O nome da cerca eletrônica não deve ter mais que 8 caracteres e deve consistir de símbolos, números e letras.

A cerca eletrônica não deve ter pontos consecutivos com as mesmas coordenadas.

Número máximo de cercas eletrônicas – 60.

Número máximo de picos – 240.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

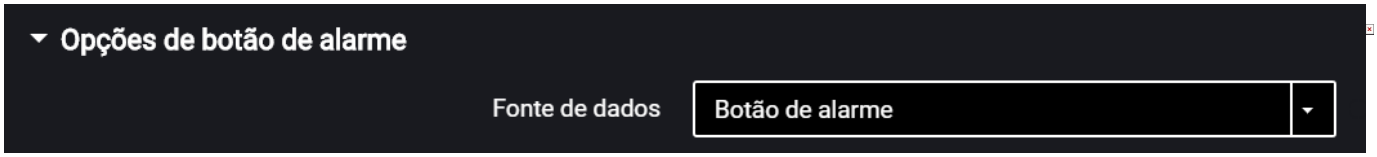
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/geofence

Last update: **2026/11/16 13:41**

Botão de pânico

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Equipamento auxiliar»** da lista:

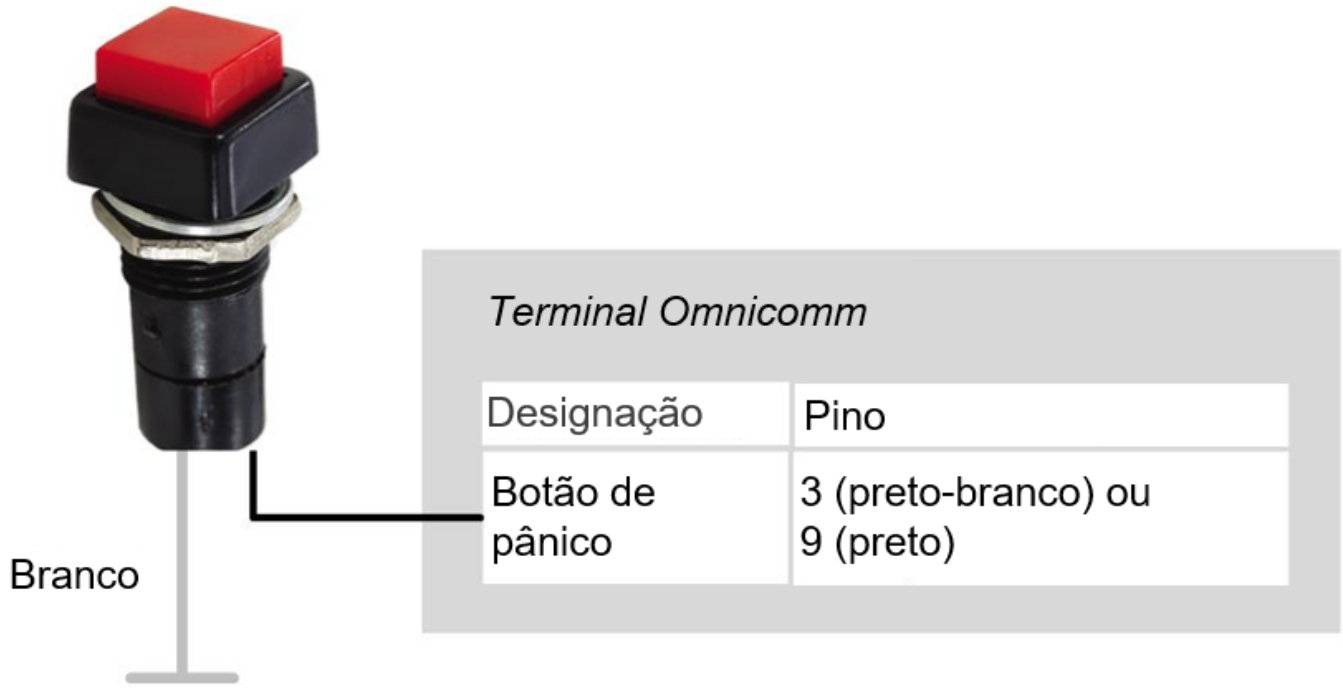
Na seção **«Parâmetros do botão de pânico»**:



«Fonte de dados» – ativa/desativa o controle da condição do botão de pânico.

«Envio de SMS com o acionamento» – ativa/desativa o envio de SMS ao ser pressionado o botão de pânico.

Conecte o botão de pânico de acordo com o diagrama:



From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/gsm

Last update: **2026/11/16 13:41**

Identificação do motorista

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Identificação»** da lista.



«Usar para identificação» – Omnicomm ICON

«Método de identificação» - seleciona o método de identificação. Opções possíveis:

- «Aplicar» – a identificação ocorre quando um cartão ou chave é aplicado pela duração especificada no parâmetro «tempo para identificação de cartão/chave».
- «Manter» – a identificação é feita mantendo aplicado o cartão no leitor. Este método é usado para identificação via a tela Omnicomm ICON usando o suporte do cartão.

«Duração da identificação da cartão» – especificar o período de tempo após o qual será ativada a segunda saída digital do terminal ao ser aplicado o iButton/cartão. Os valores possíveis são: de 0 a 60 segundos.

Na seção **«Cartões permitidos»**, clique no botão **«Adicionar cartão»** e insira o número do cartão. Para fazer a leitura automática do número do cartão, conecte a tela Omnicomm ICON ao terminal, ative o modo de leitura e aproxime o cartão.

Se não for indicado nesta seção nenhum cartão, os eventos serão registrados para todos os cartões aplicados.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/identification

Last update: **2026/11/16 13:41**

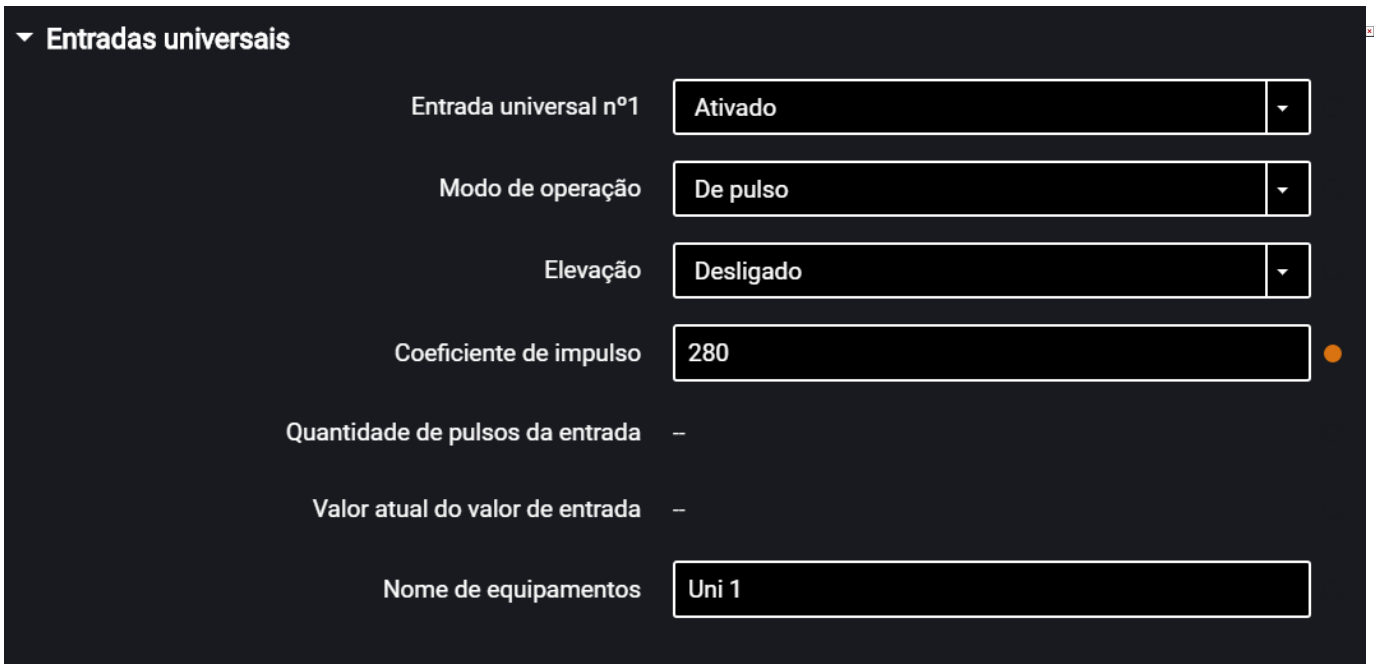
Entradas universais

As entradas universais têm por finalidade a conexão e o monitoramento operacional de equipamentos auxiliares com saída analógica, de pulso, potencial, ou frequência.

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Entradas»** da lista.

Na seção **«Entradas universais»**:

Sensores com saída de pulso



«Entrada universal» – selecione «Ativada».

«Modo de operação» – selecione «Pulso».

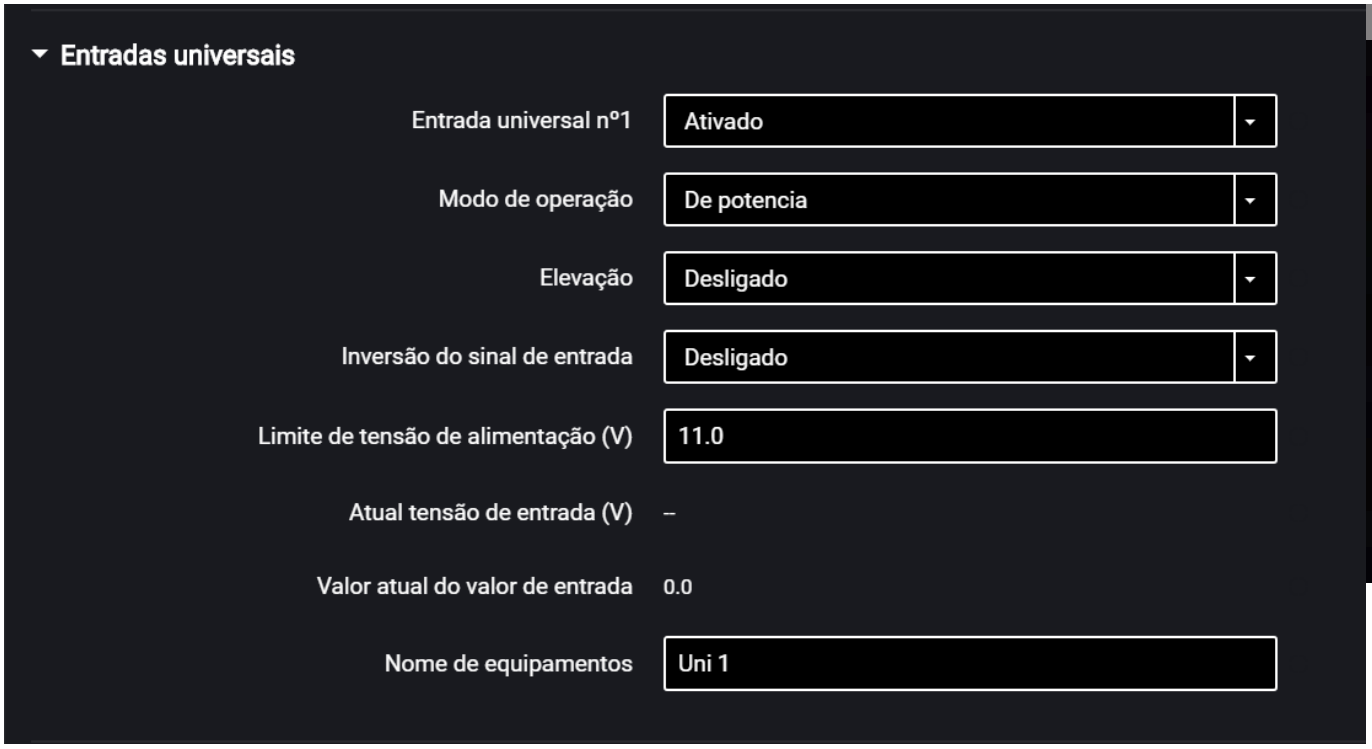
«Nome do equipamento» – digite o nome do parâmetro monitorado.

«Resistor Pull-up» – selecione «Ativado» ao trabalhar com sensores do tipo «coletor aberto» ou sensores de contato.

«Coeficiente de impulso» – digite o fator de calibração que converte o número de pulsos na quantidade física determinada.

«Número de impulsos da entrada» (no Omnicomm Configurator) – número de pulsos provenientes da entrada universal.

«Valor de corrente do parâmetro medido» – exibe o valor na entrada levando em conta o fator de calibração.



«Entrada universal» – selecione «Ativada».

«Modo de operação» – selecione «Potencial».

«Limite da tensão de ativação da entrada de potencial» – defina o valor do limite de tensão após o qual o terminal registrará a ativação do sensor. Valor padrão – 9 V.

«Resistor Pull-up» – selecione «Ativado» ao trabalhar com sensores do tipo «coletor aberto» ou sensores de contacto.

«Inversão do sinal da entrada» – defina como «Ativado» para sensores do tipo aberto ou sensores que se fecham ao ocorrer a ação determinada.

«Tensão atual» – tensão na entrada universal do terminal.

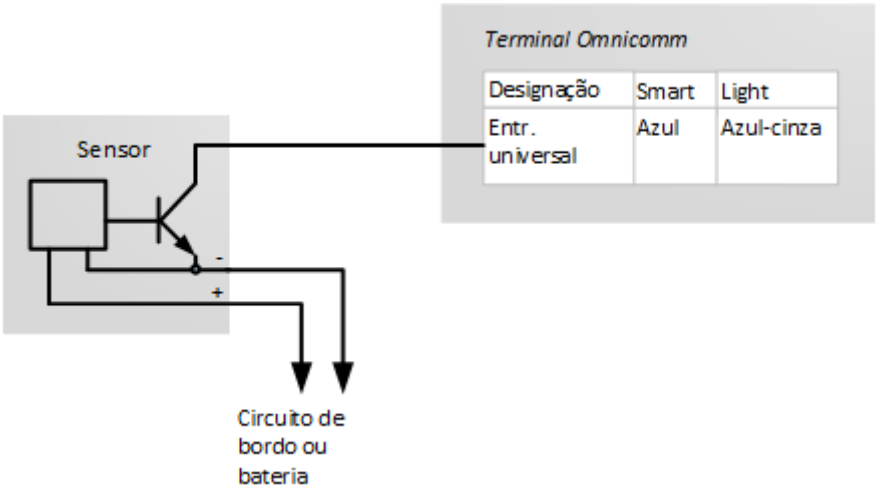
«Valor do parâmetro medido» – equipamento auxiliar ligado ou desligado.

«Envio de SMS com o acionamento» – selecione «Ativado» para enviar SMS ao ser acionada a entrada universal de potencial.

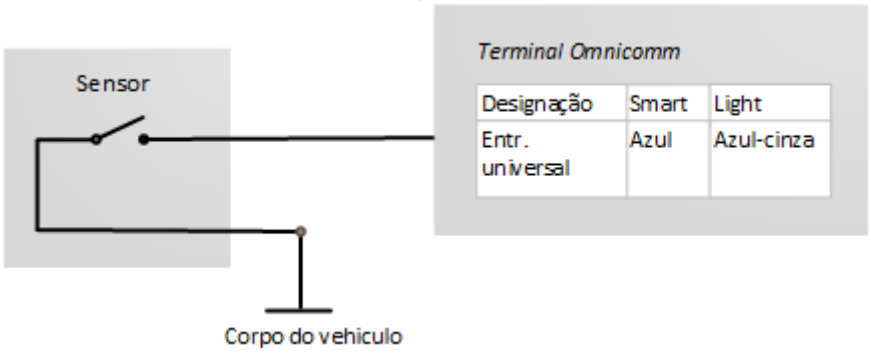
«Nome do equipamento» – digite o nome do parâmetro monitorado.

Tipos de sensores possíveis: sensores digitais de contato ou sem contato.

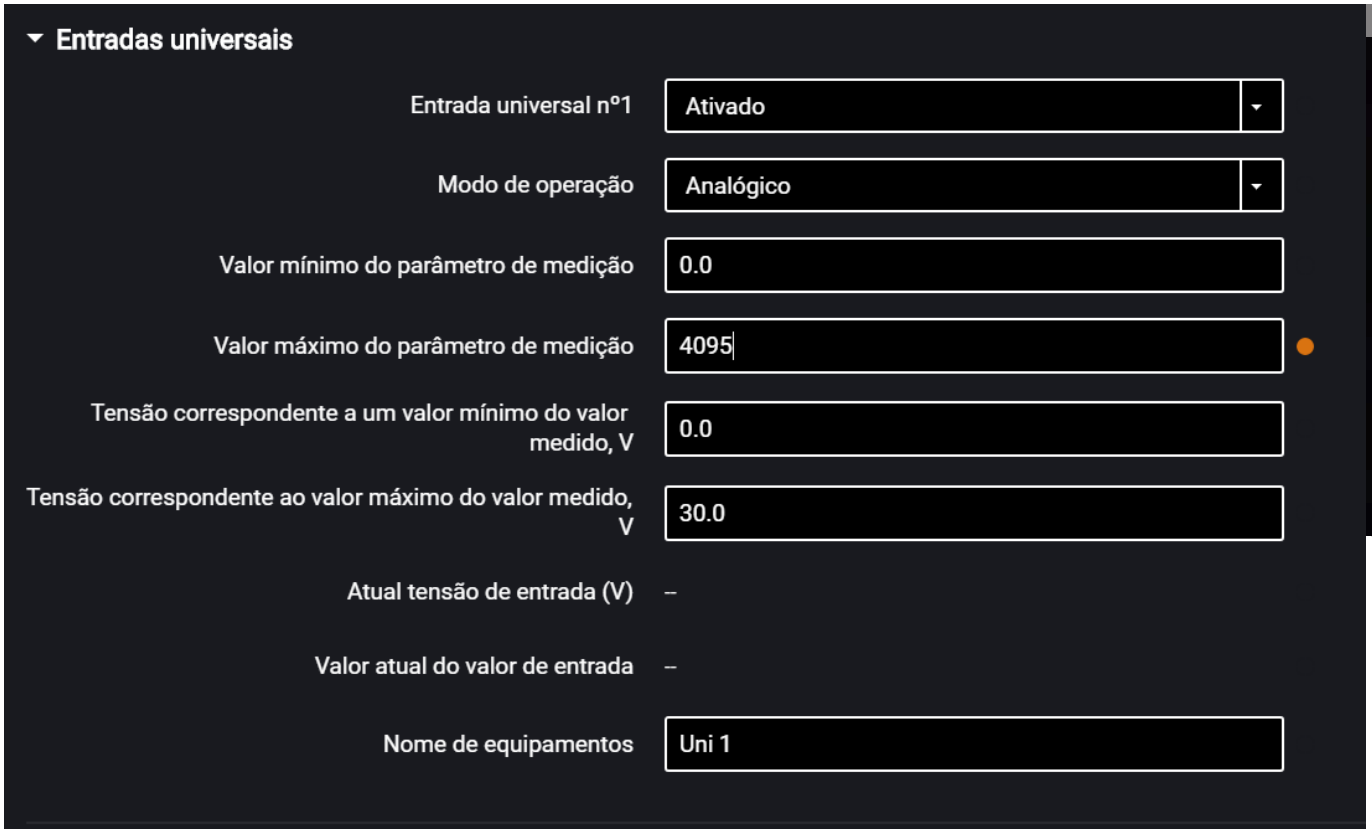
Conecte os sensores sem contato (capacitância, indutância, óptico ou magnético) e os sensores NPN com entrada do tipo «coletor aberto» de acordo com o diagrama abaixo:



Conecte o sensor de contato de acordo com o diagrama:



Com o sensor de contato é possível usar elementos padrão de controle de equipamentos (botões de ativação, interruptores de limite, sensores ativados por pressão ou temperatura excessiva, etc.) ou outro sensor instalado adicional. Recomendamos que se analise primeiro a possibilidade de conexão de um dispositivo padrão, instalando sensores adicionais apenas se não houver um dispositivo padrão adequado.



«Valor mínimo medido» – defina o valor mínimo a ser medido pelo sensor (nas unidades de medida deste valor).

«Tensão correspondente ao valor mínimo» – defina o valor de tensão correspondente ao valor mínimo medido.

«Valor máximo medido» – defina o valor máximo a ser medido pelo sensor (nas unidades de medida deste valor).

«Tensão correspondente ao valor máximo» – defina o valor de tensão correspondente ao valor máximo medido.

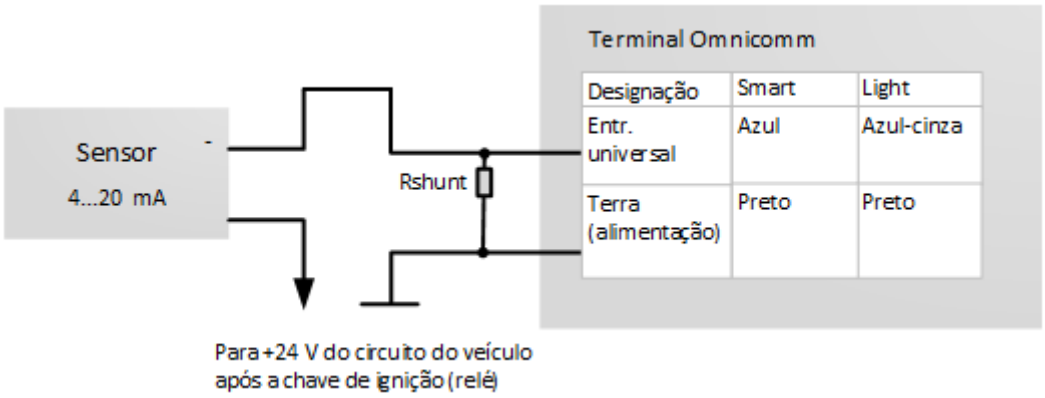
«Tensão atual na entrada universal» – valor de tensão na entrada universal do terminal.

«Valor atual do parâmetro medido» – valor atual medido.

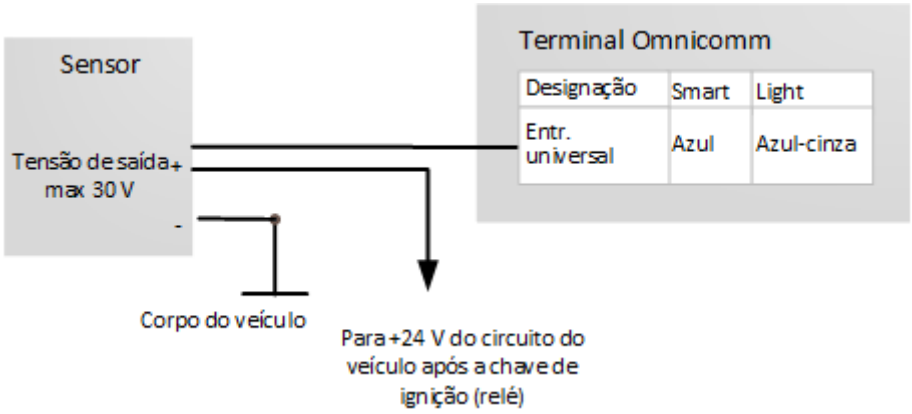
«Nome do equipamento» – digite o nome do parâmetro monitorado.

Tipos de sensores analógicos:

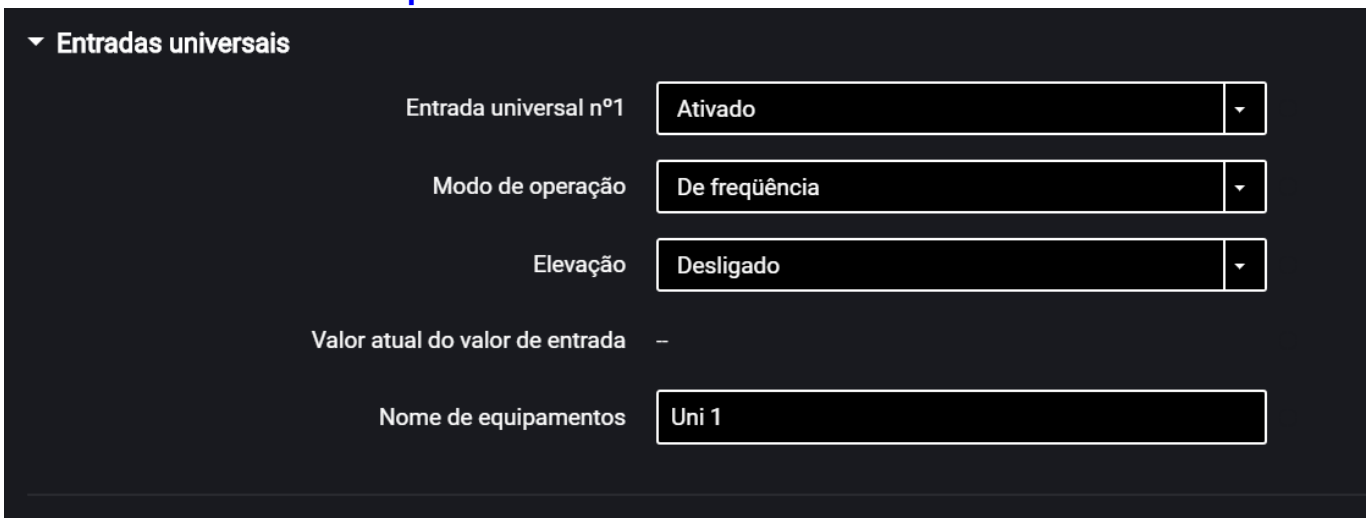
- Com saída de corrente:



- Com saída de tensão:



Sensores com saída de frequência



«Entrada universal» – selecione «Ativada».

«Modo de operação» – selecione «Frequência».

«Resistor Pull-up» – selecione «Ativado» ao trabalhar com sensores do tipo «coletor aberto».

«Valor atual do parâmetro medido» – valor atual medido.

«Nome do equipamento» – digite o nome do parâmetro monitorado.

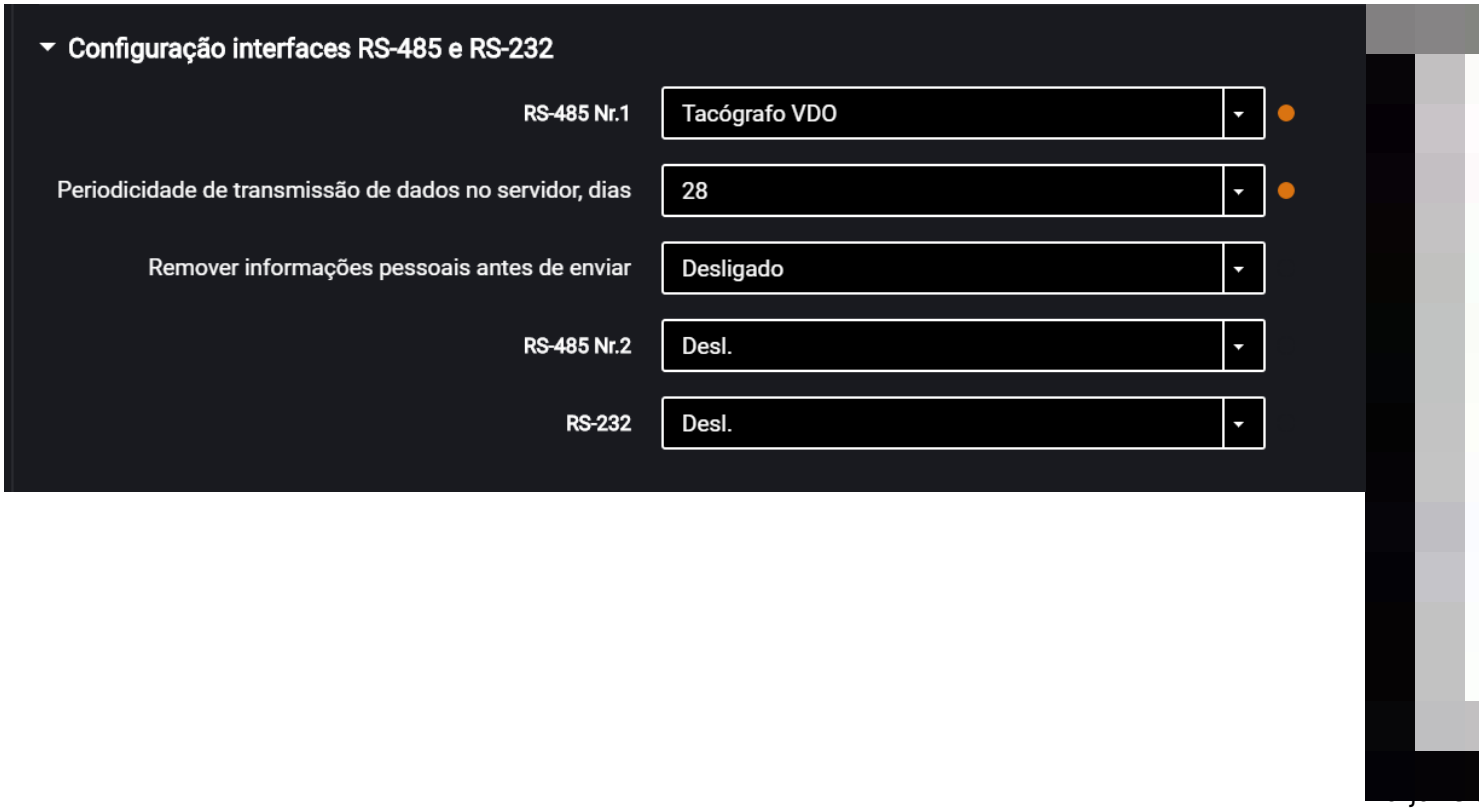
From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/input

Last update: **2026/11/16 13:41**

Interface RS-485

A conexão de equipamento auxiliar (CAN-Log, sensores de passageiros PP-01, tela do motorista DV-1, câmera JPEG, recepção de dados do barramento de dados J1708 do veículo, recepção e transmissão de dados de navegação de acordo com a norma NMEA) é feita através da interface RS-485. Quando for necessário, recomenda-se o uso do conversor de RS-232 para RS-485.



Para a interface RS-485 escolha a configuração:

- «Desativado» – a interface não está em uso
- «LLS / LLD / ICON» - usado para conectar os sensores de nível de combustível Omnicomm LLS, o indicador Omnicomm LLD e a tela Omnicomm ICON
- «Indicador de peso ALM» – uso para conexão ao dispositivo de monitoramento da carga por eixo
- «CAN-Log» (somente para o Light) – conexão a um dispositivo de registro CAN (CAN-LOG P protocolo V1, CAN-LOG B protocolo V2, CAN-LOG B protocolo V4)
- «J1708» (somente para o Light) – conexão ao barramento de dados J1708 do veículo
- «Recepção de NMEA» (somente para o Light) – uso dos dados de navegação de um dispositivo externo. Ao selecionar esta opção, é necessário especificar a taxa de bit da porta de dados. «Taxa de bit da porta RS para dados NMEA» – selecione a taxa de bit da porta de dados para recebimento dos dados de navegação de um dispositivo externo
- «Transmissão de NMEA» (somente para o Light) – uso dos dados de navegação do terminal no dispositivo externo
- «PP-01» (somente para o Light) – uso para conexão do sensor de passageiros
- «Camera» (somente para o Light) – uso para conexão de câmera digital
- «DV-01» (somente para o Light) – uso para conexão da tela do motorista

- «Tacógrafo VDO» (somente para o Light) – uso para conexão ao tacógrafo Continental

«Frequência da transmissão de dados para o servidor» – selecione o número de dias para a transmissão dos arquivos DDD para o servidor de comunicação. Valores possíveis: de 1 a 28 dias.

«Remoção dos dados pessoais antes da transmissão» – caso necessário, ative a exclusão dos dados pessoais do motorista antes do envio dos dados ao servidor.

- «iQFreeze» (somente para o Light) – uso para conexão ao dispositivo de controle de refrigeradores
- «Modbus (Struna +, PMP-201)» (somente para o Light) – uso para conexão ao indicador de nível PMP-201 ou ao sistema Struna +

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

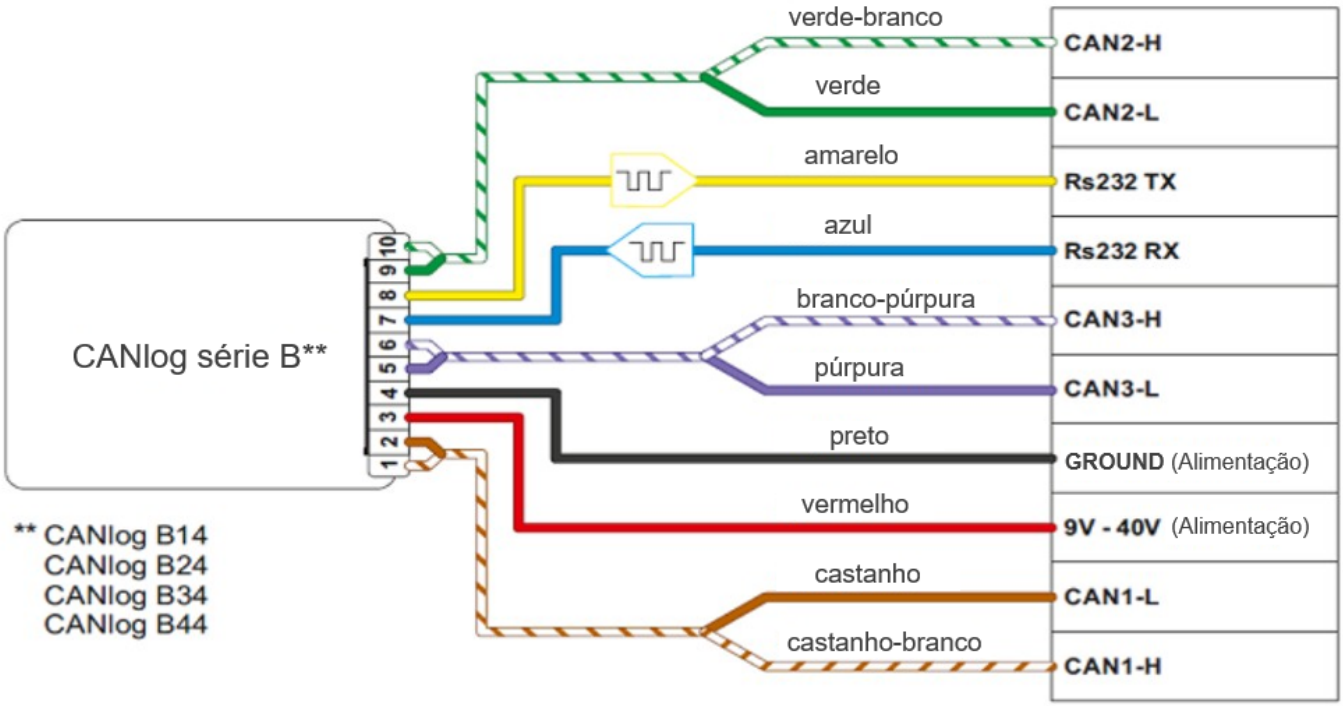
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/interface

Last update: **2026/11/16 13:41**

Controladores CAN-LOG

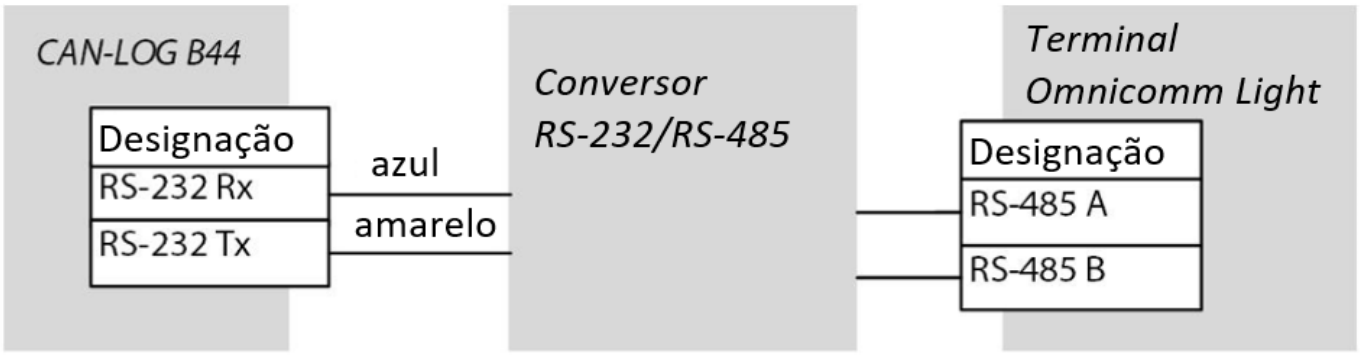
Os terminais Omnicomm Light suportam a ligação de controladores quando se utiliza o conversor RS-232/RS-485. Nos terminais Omnicomm Smart esta funcionalidade está disponível após o desbloqueio.

Conecte o CAN-LOG, série B14, B24, B34, B44, ao barramento CAN do veículo, conforme exibido no diagrama:

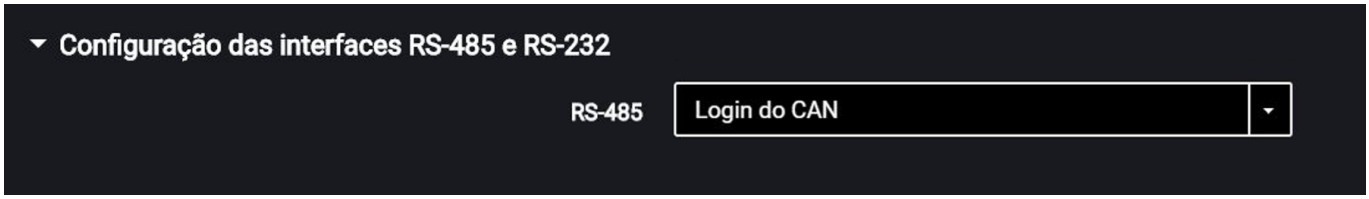


Siga as orientações fornecidas pelo fabricante do CAN-LOG durante a conexão.

Conecte o CAN-LOG ao terminal conforme exibido no diagrama:



No Omnicomm Configurator, janela «Configurações»/«Entradas», seção «Configuração da interface RS-485 e RS-232»:



«RS-485» - selecione CAN log.

Parâmetros CAN-LOG, exibidos na Omnicomm Online e no Omnicomm Configurator

SPN	Omnicomm Online	Configurator	CAN-LOG série B V4	CAN-LOG série B V2	CAN-LOG série P V1
70	Status do freio estac.	Status do freio de estacionamento	Sim	Sim	Sim
91	Pos. pedal aceler., %	Posição do pedal do acelerador (%)	Sim	Sim	Sim
96	Nível do combustível		Sim	Sim	Sim
110	Temp. líq. arrefec. motor, °C	Temperatura do líquido de arrefecimento do motor	Sim	Sim	Sim
175	Temp. óleo motor,°C	Temperatura do óleo do motor			Sim
182	Cons. diário comb., l	Consumo diário de combustível	Sim	Sim	
190	RPM motor, rpm	RPM do motor	Sim	Sim	Sim
244	Quilom. diária, km	Quilometragem diária	Sim	Sim	
245	Leitura odômetro, km	Quilometragem total	Sim	Sim	Sim
247	Leitura do medidor de horas do motor, hora:minuto	Tempo total de funcionamento do motor	Sim	Sim	Sim
250	Leitura do medidor de consumo de combustível, l	Consumo total de combustível	Sim	Sim	Sim
527	Status do piloto automático	Status do piloto automático	Sim	Sim	
582	Carga do eixo, kg	Carga do eixo	Sim	Sim	Sim
597	Status ped. freio serv.	Status do pedal do freio de serviço	Sim	Sim	Sim
598	Status ped. embreagem	Status do pedal de embreagem	Sim	Sim	
914	Quilometragem até manutenção, km	Quilometragem restante até a próxima manutenção	Sim	Sim	
916	Horas do motor até a manutenção, h	Tempo até a próxima manutenção	Sim	Sim	
1624	Velocidade inst., km/h	Velocidade instantânea	Sim	Sim	Sim

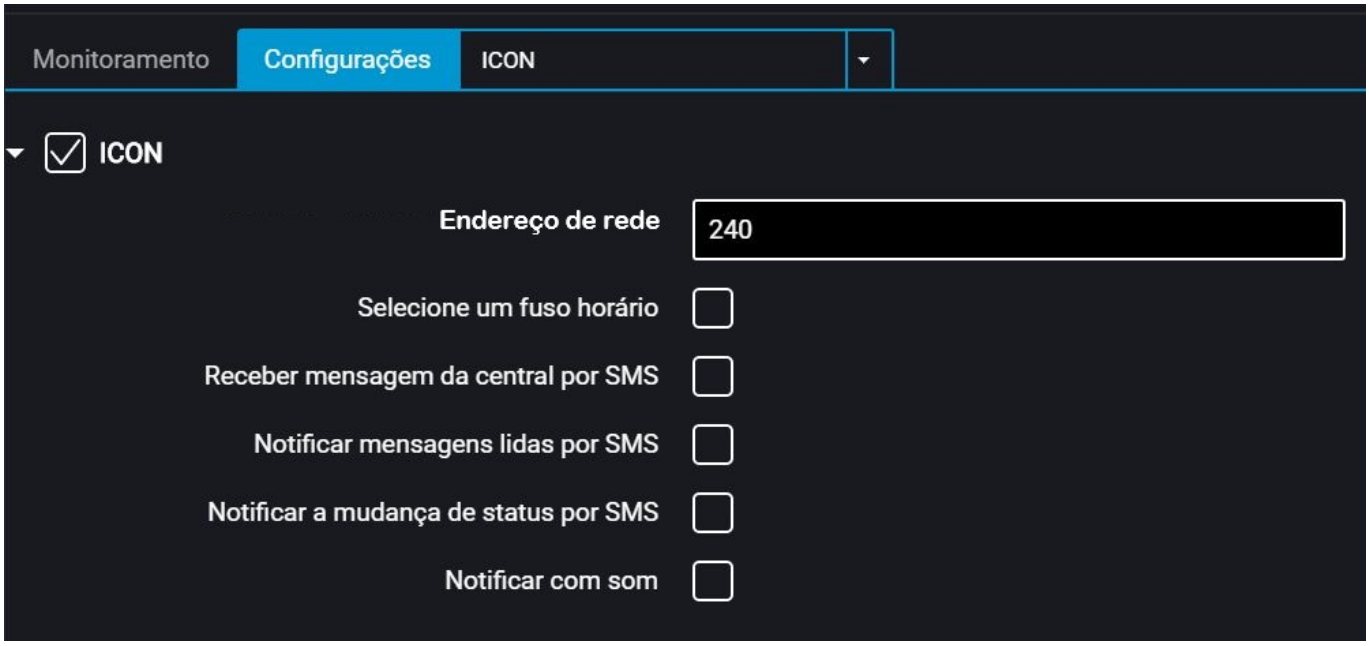
From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/interface/can_log

Last update: **2026/11/16 13:41**

Tela Omnicomm ICON

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«ICON»** da lista.



«ICON» – marque a caixa para exibir os dados do terminal na tela Omnicomm ICON

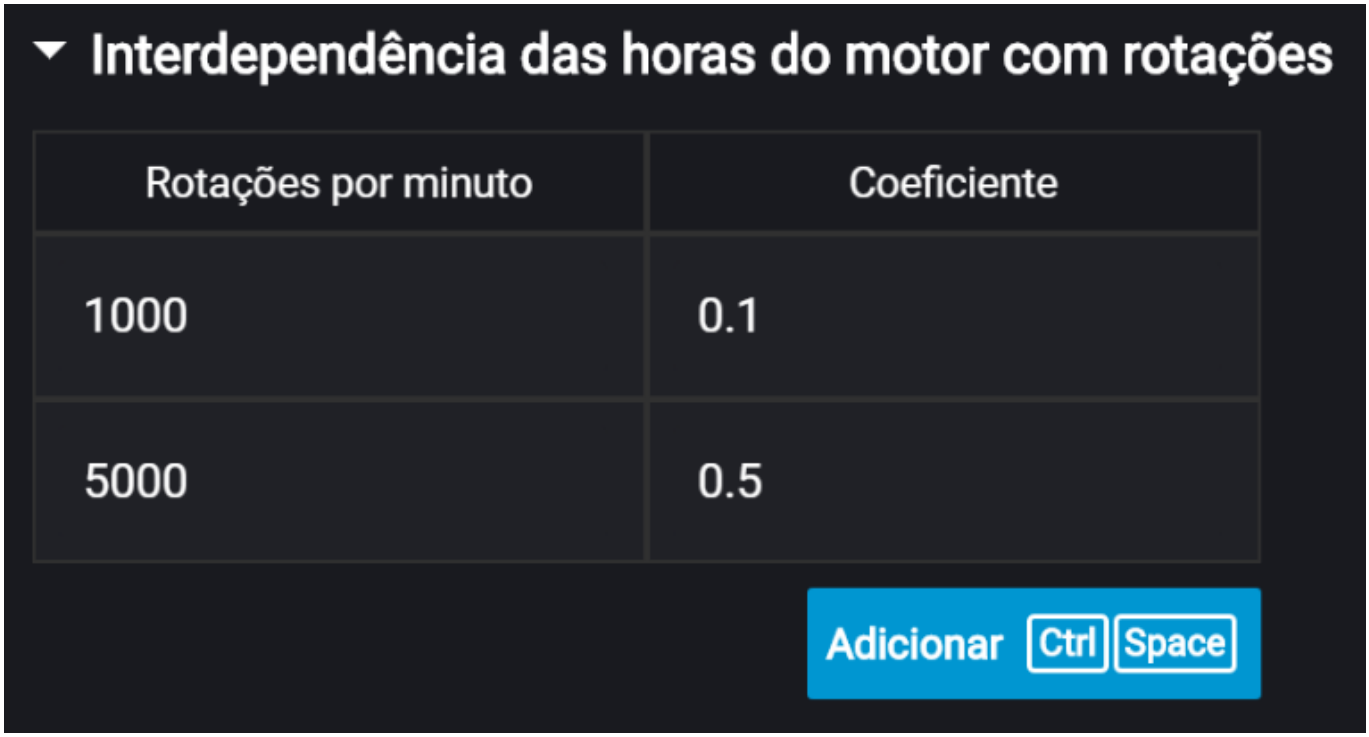
- «Endereço de rede» – selecione o endereço de rede da tela. Valores possíveis: de 7 a 254
- «Selecionar o fuso horário» – marque a caixa para selecionar o fuso horário relativo ao UTC. O valor de fuso horário é usado quando não é necessário o registro automático dos fusos horários

«Fuso horário» – selecione o fuso horário

- «Receber mensagens da central via SMS» – marque a caixa para exibir na tela as mensagens endereçadas ao número do chip SIM do terminal. Formato das mensagens de saída: Texto da central D2d. Comprimento máximo da mensagem: 128 caracteres.
- «Notificar via SMS quando uma mensagem tiver sido lida» - marque a caixa para enviar uma notificação quando a mensagem SMS tiver sido lida. As notificações serão enviadas ao número da central, indicado durante a configuração do terminal (ver Conexão com o servidor de comunicação)
- «Notificar via SMS a mudança de status» – marque a caixa para enviar uma notificação para o número da central sobre a mudança de status do motorista. A notificação incluirá o novo status do motorista.
- «Notificação sonora» - marque a caixa para habilitar notificações sonoras quando o terminal registrar um novo evento, conforme especificado durante a configuração do terminal

Na aba **“Configurações”**, selecione a seção **“Equipamento adicional”** da lista.

“Horas do motor por RPM”, informe o número de RPM na tabela de conversão para horas do motor:



Digite o valor em RPM no campo «Rotações por minuto», e no campo «Coeficiente» digite o valor de conversão para cálculo de horas do motor.

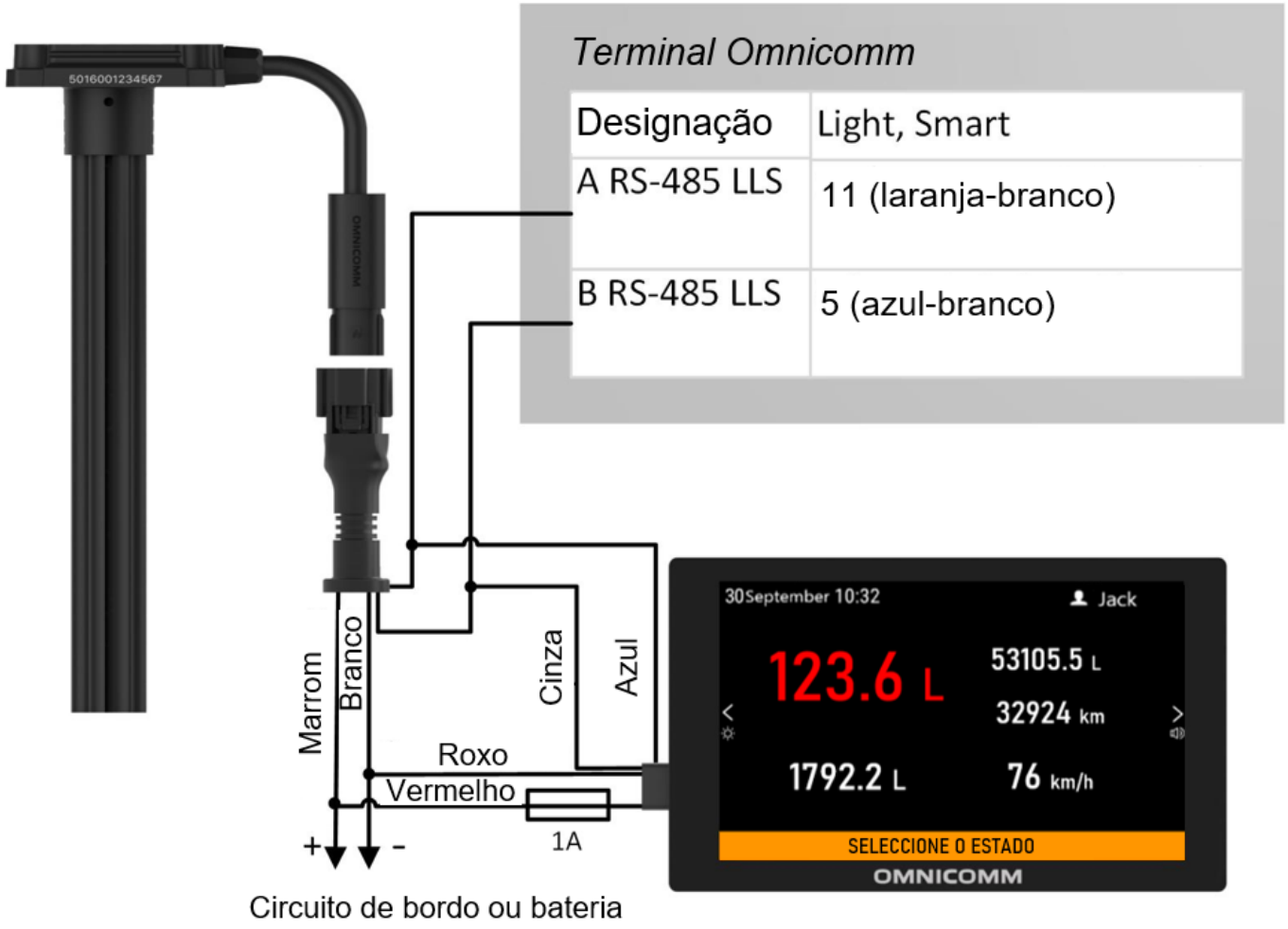
Os fatores de conversão são determinados com base nas condições operacionais do veículo.

Número máximo de linhas – 5.

As horas do motor são exibidas em horas com uma casa decimal (1.5 equivale a 1h30m) no formato HH.XX dentro da faixa até 100 horas do motor, e HHH.X entre 100.0 e 999.9 horas do motor. Se o número de horas do motor for superior a 1000, são exibidos os três últimos algarismos inteiros e um símbolo na casa decimal.

Todas as horas do motor são gravadas no terminal e enviadas para o SC como total acumulado.

Conecte os terminais Omnicomm Smart e Light à tela Omnicomm ICON conforme mostrado na figura:



From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

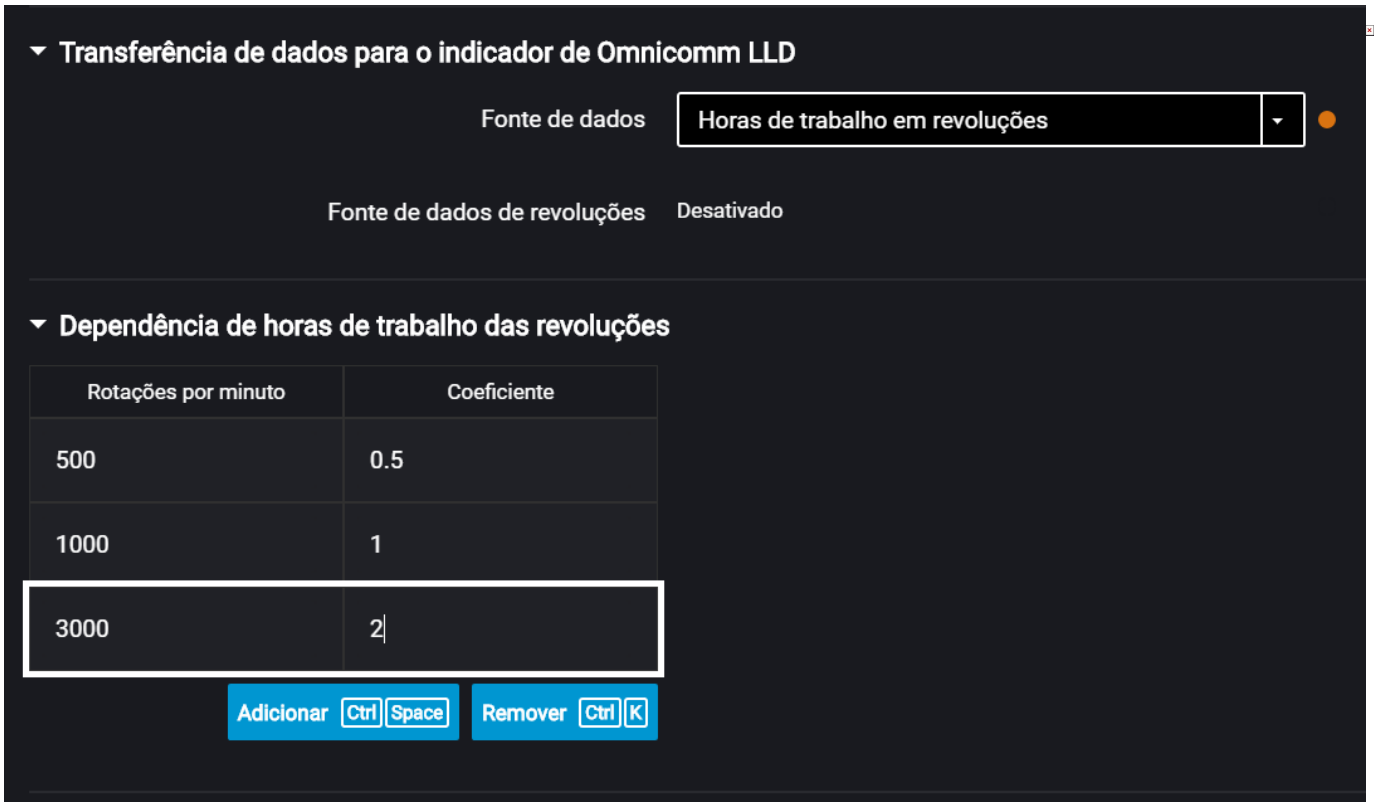
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/interface/icon

Last update: **2026/11/16 13:41**

Indicador Omnicomm LLD

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Equipamento auxiliar»** da lista.

Na seção **«Transmissão de dados para o indicador Omnicomm LLD»**



«Fonte dos dados» – selecione a fonte dos dados para exibir o valor do indicador Omnicomm LLD. Opções possíveis:

- «Velocidade via GPS» – exibe a velocidade do veículo
- «Entrada universal» – exibe o status ou os valores da entrada universal do terminal dependendo do equipamento auxiliar conectado
- «Horas do motor por RPM» – exibe as horas do motor do veículo

Ao selecionar «Horas do motor por RPM», preencha a tabela de conversão de RPM em horas do motor da seguinte forma:

No campo «Rotações por minuto» digite o valor em RPM, e no campo «Fator» digite o coeficiente de conversão para cálculo do valor em horas do motor.

Os fatores de conversão são determinados com base nas condições operacionais do veículo.

Número máximo de linhas – 5.

As horas do motor são exibidas no indicador LLD como valores de horas e frações de hora no formato HH.XX (1.50 significa 1 hora e 30 minutos) na escala até 100 horas do motor, e no formato HHH.XX na escala de 100.0 a 999.9 horas do motor. Se o número de horas do motor for superior a 1000, são exibidos três algarismos inteiros e uma fração decimal.

As horas do motor são gravadas por inteiro no terminal e enviadas para o servidor de comunicação de

forma contínua acumulada.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

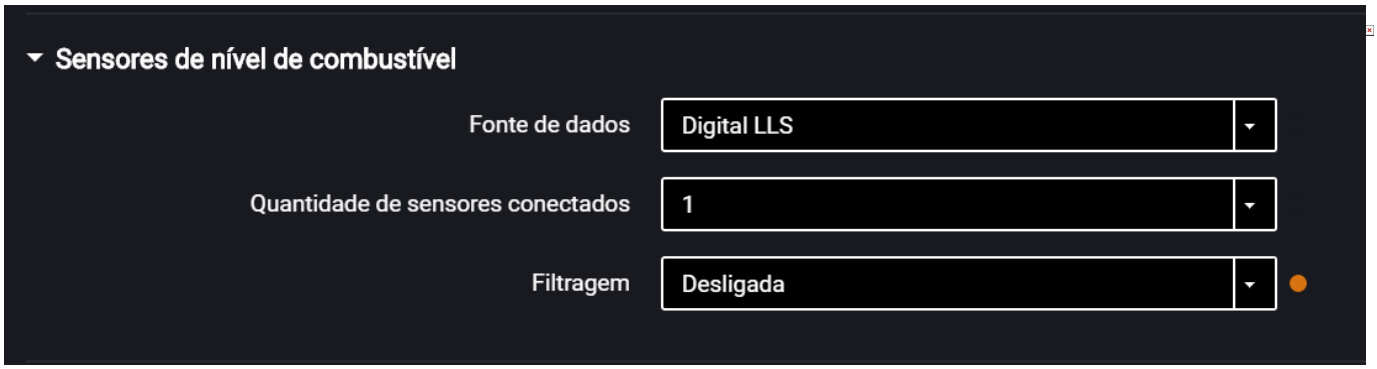
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/interface/lld

Last update: **2026/11/16 13:41**

Sensores de nível de combustível

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Entradas»** da lista.

Na seção **«Sensores do nível de combustível»**:



«Fonte dos dados» – selecione o tipo de sensores de nível de combustível. Opções possíveis:

- «LLS digital» – ao conectar sensores do nível de combustível Omnicomm LLS
- «LLS-AF de frequência» – ao conectar sensores de nível de combustível Omnicomm LLS-AF
- «Sensor do veículo» – ao conectar o sensor de nível de combustível padrão do veículo
- «Barramento CAN» – ao conectar ao barramento CAN
- «Struna +» (somente para o Light) – ao conectar ao sistema «Struna +»
- «PMP-201» (somente para o Light) – ao conectar o indicador de nível PMP-201
- «Desabilitado» – caso não seja necessário controlar o nível de combustível.

Quando estão conectados os sensores LLS e Omnicomm LLS-AF de nível de combustível:

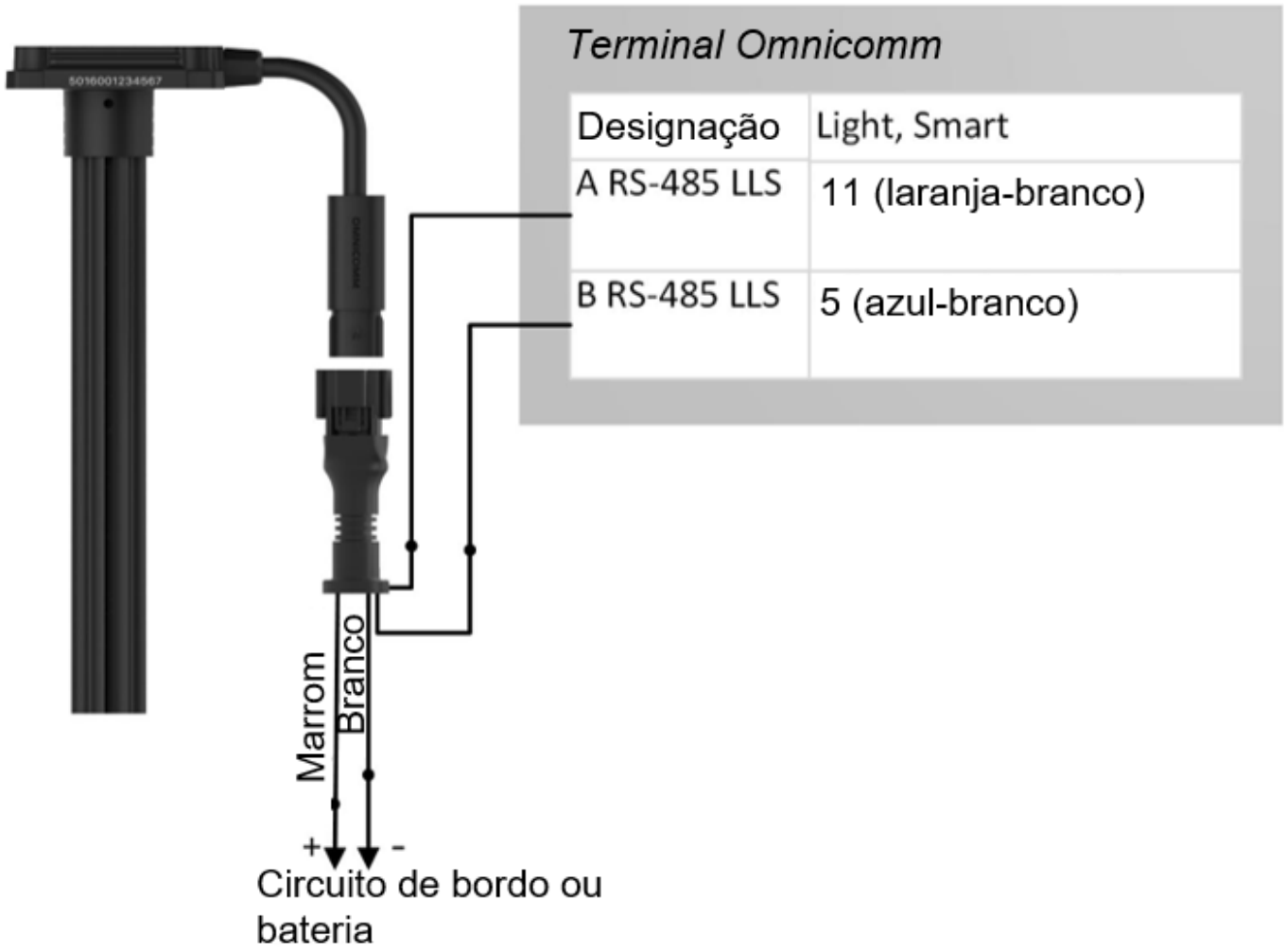
«Número de sensores conectados» – especifique o número de sensores conectados ao terminal.

Ao escolher os sensores de nível de combustível LLS conectados à entrada universal, torna-se necessário configurar a entrada universal. Para fazer a configuração automática da entrada universal no Omnicomm Configurator pressione o botão «Configurar a entrada universal».

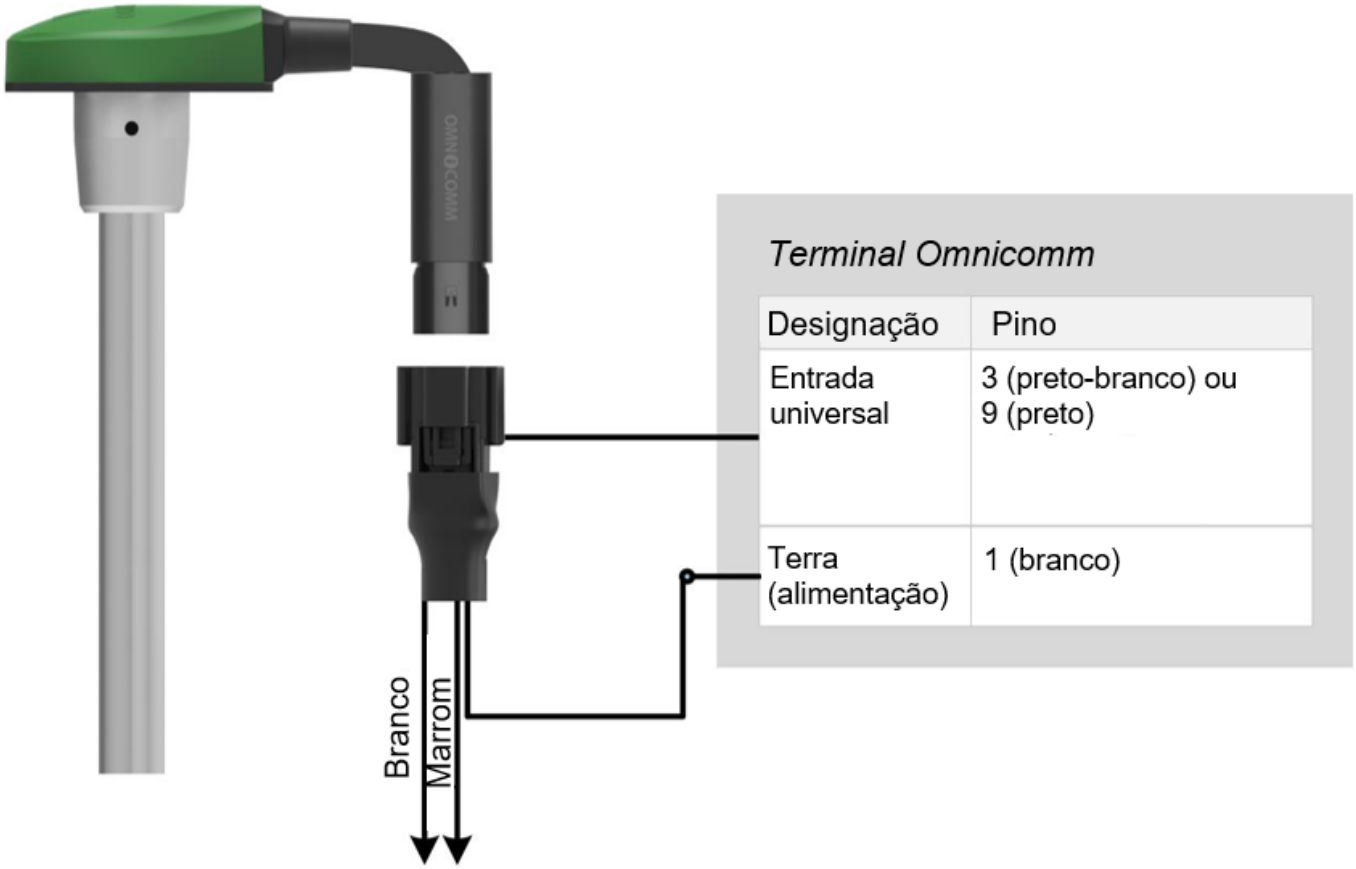
«Filtragem» – digite o tamanho do filtro interno. Opções de filtragem possíveis:

- «Nenhuma» – a filtragem é executada somente de acordo com as configurações no sensor Omnicomm LLS
- «Baixa» – usada na instalação do sensor em tanques de combustível estacionários e maquinário imóvel
- «Média» – usada para veículos que operam em condições normais da via
- «Forte» – usada para veículos que operam em condições normais a severas da via
- «Máxima» – esta filtragem é usada para veículos que operam em condições severas da via e ao conectar a um sensor de combustível padrão com saída analógica

Conecte o sensor de nível de combustível Omnicomm LLS de acordo com o diagrama:



Conecte o sensor de nível de combustível Omnicomm LLS-AF de acordo com o diagrama:



Conecte múltiplos sensores Omnicomm LLS-AF ao terminal Light um de cada vez, começando pela entrada universal 1.

O sensor Omnicomm LLS-AF deve estar configurado para emitir um sinal de frequência na faixa de 30 a 1053 Hz.

Ao conectar os terminais Omnicomm Light ao sistema «Struna +» ou ao sensor «PMP-201»:

- «Volume do tanque de combustível, L» – digite a capacidade do tanque de combustível. Valores possíveis: de 0 a 65,000
- «Volume de combustível atual, L» – exibe o volume atual de acordo com o sistema «Struna +» ou o sensor «PMP-201»

Conecte o sensor «PMP-201» e o sistema «Struna +» de acordo com a documentação desses dispositivos. É possível conectar somente um sistema «Struna +». O endereço de rede padrão é 80.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/additional-equipment/interface/lls

Last update: **2026/11/16 13:41**

Log com as alterações do firmware

Data	Versão de firmware	Alterações
26 de julho de 2018	FW 305	- Feito o upgrade da conexão com GPS (solucionada perda de satélite e falha de percurso) - A falha após recarregar a página foi corrigida - As falhas de percurso em caso de falha do SC foram eliminadas
14 de janeiro de 2019	FW 307	- Solucionado um problema de redefinição de fábrica ao limpar o arquivo de dados do terminal ou em caso de queda da tensão do circuito de bordo - Comunicação de GPS aperfeiçoada (eliminado o descarte periódico de coordenadas às 00-00 UTC) - Solucionado um problema de falta de comunicação com os terminais Profi Wi-Fi se houver um 0 no endereço IP (por exemplo, 192.168.0.1) - Retificado o congelamento dos valores do sensor do nível de combustível Omnicomm LLS-AF quando o terminal passa para o modo Coletar todos exceto GPS
20 de março de 2019	FW 308	- Implementada a função de coleta arbitrária de parâmetros CAN do veículo em operação de acordo com FMS, e exibição dos dados CAN na Omnicomm Online - Redefinição de fábrica do terminal eliminada - Solucionadas as falhas dos carimbos de hora do terminal, VID, PID - Adicionada proteção de perda de satélites motivada por QZSS (sistema de satélites Quase-Zênite japonês) - Implementada a função do terminal para retornar a chamada do mesmo número em caso de má conexão de voz
31 de outubro de 2019	FW 309	- Desenvolvido um novo algoritmo de filtragem ao selecionar o GPS como fonte de dados - Agora é possível transferir dados para 3 servidores de comunicação simultaneamente (exceto para Smart) - Agora, o menor intervalo para coleta de dados é de uma vez por segundo (exceto para Smart) - Agora é possível conectar até 2 sensores de nível de combustível LLS digitais aos terminais Smart, e até 4 sensores de nível de combustível LLS digitais aos terminais Light - Agora é exibido o nível de intensidade dos sinais de GSM - Há agora suporte ao sistema de monitoramento de pressão dos pneus ContiPressureCheck - O estado da calibração do acelerômetro é agora exibido no Servidor de Configuração Remota - Número de cercas eletrônicas aumentado para 60, e de pontos para 240

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/history

Last update: **2026/11/16 13:41**

Visão geral da configuração

Os Terminais Omnicomm podem ser configurados de duas maneiras:

1. No Omnicomm Configurator, quando o Terminal está ligado a um computador
2. No Servidor de Configuração Remota (RCS) - remotamente

A configuração inicial do terminal deve ser feita através do Omnicomm Configurator.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/information

Last update: **2026/11/16 13:41**

Servidor de configuração remota (RCS)

Para conectar ao servidor de configuração remota, abra o navegador e digite na barra de endereços http://config.omnicomm.ru:9911/#en. Uma janela se abrirá:



Para adicionar terminais:

1. No campo «Terminal ID» (ID do Terminal), digite o número de identificação do terminal
2. No campo de «Password» (Senha), digite a senha definida no terminal durante a sua configuração através do Omnicomm Configurator
3. Pressione o botão «+»

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

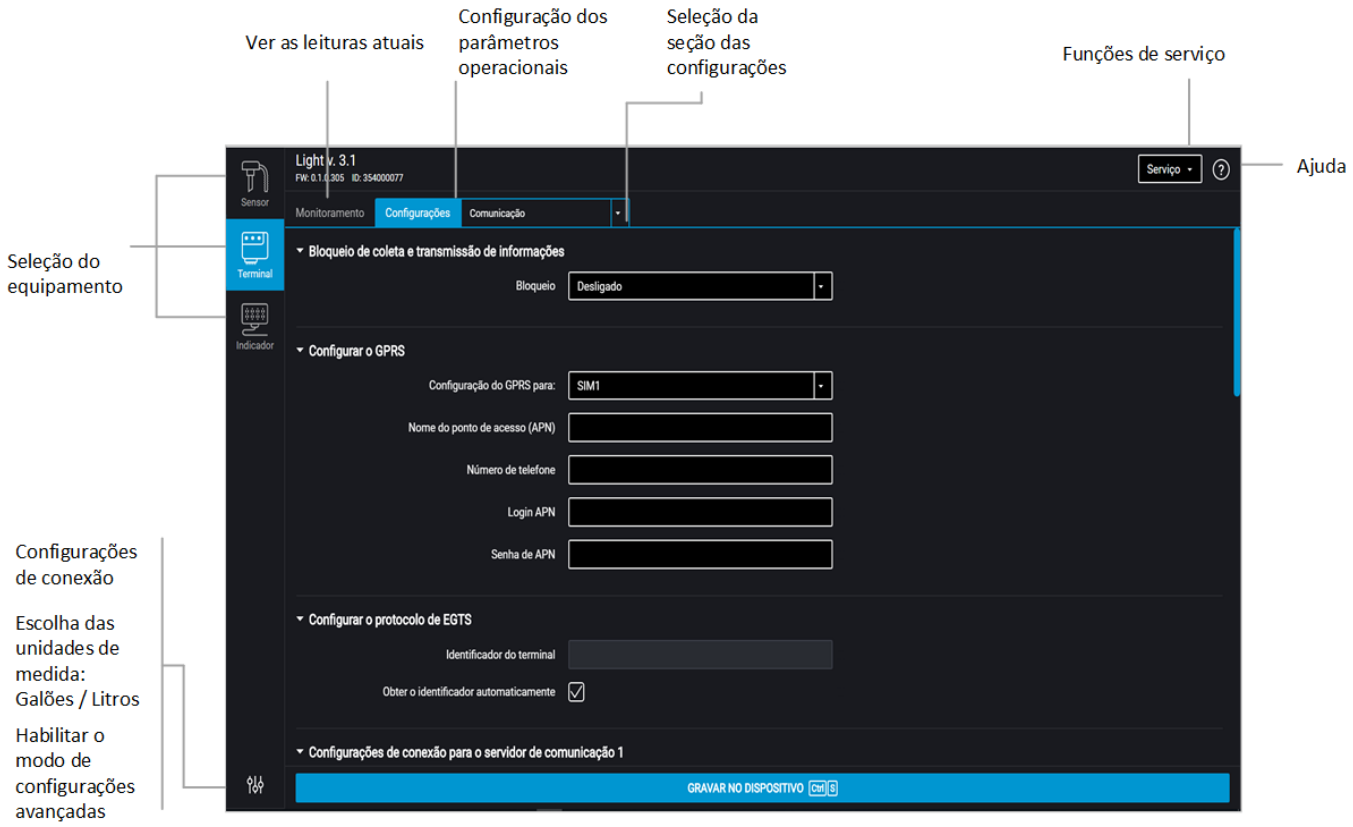
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/information/configuration-server

Last update: **2026/11/16 13:41**

Omnicomm Configurator

1. Conecte o terminal a um computador através do cabo USB

2. Instale e abra o Omnicomm Configurator. Uma janela se abrirá:



3. Selecione o equipamento – “Terminal”.

O modo avançado permite configurar todos os parâmetros disponíveis para o equipamento.

Lista dos parâmetros disponíveis apenas no modo avançado:

Na seção de «Comunicação»:

- Bloqueio de coleta e transmissão de dados
- Configurações do protocolo EGTS
- Configurações de conexão do Servidor de comunicação nº 2, nº 3 (Light, Smart depois de desbloqueado)
- Parâmetros da comunicação via GSM e SMS
- Parâmetros de conexão em Roaming
- Parâmetros de Roaming

Na seção «Configuração das interfaces RS-485 e RS-232»:

- «CAN-log» (Light, Smart depois de desbloqueado)
- «J1708»

- «Recepção de NMEA»
- «Transmissão de NMEA»
- «PP-01»
- «Câmera»
- «DV-01»
- «Tacógrafo VDO»
- «iQFreeze» (Light, Smart depois de desbloqueado)
- «TPMS Pressure Pro»
- «Indicador de peso ALM»
- «Carrier Reefer»

Na seção de «Equipamento auxiliar»:

- Parâmetros do botão de pânico
- Parâmetros do acelerômetro

Seções «Entradas universais», «CAN», «Identificação», «Cercas eletrônicas», «Saídas», «Controle da condução».

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/information/configurator

Last update: **2026/11/16 13:41**

Instalação

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/installation

Last update: **2026/11/16 13:41**

Atribuição dos pinos do conector

Terminais Omnicomm Light e Smart:

Conector X1:

Nº do pino	Sinal	Designação	Cor do fio
1	Terra (negativo) da fonte de alimentação	Terra (sinal)	Branco
2	Entrada da RPM	Tacômetro	Azul
3	Entrada universal 2	Entrada 2	Preto/branco
4	iButton+	iButton+	Rosa/vermelho
5	Linha B RS-485 LLS	B RS-485 LLS	Azul/branco
6	CAN L	CAN L	Roxo/branco
7	Tensão da fonte de alimentação do veículo	Alimentação	Vermelho
8	Chave de ignição	IGN	Amarelo
9	Entrada universal 1	Entrada 1	Azul
10	Saída 1 controlada	Saída 1	Amarelo/vermelho
11	Linha A RS-485 LLS	A RS-485 LLS	Laranja/branco
12	CAN H	CAN H	Roxo/laranja

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/installation/connector

Last update: **2026/11/16 13:41**

Posicionamento da tampa de proteção

A tampa de proteção é colocada depois de inserir os cartões SIM, configurar o terminal e antes de encaixar o conector dos cabos de montagem e das antenas.

1. Remova a película do adesivo da tampa de proteção

2. Instale cuidadosamente a tampa de proteção no corpo do terminal

Não é possível reinstalar a tampa de proteção posteriormente

3. Revista os pontos de saída dos fios do conector do cabo de montagem com vedação de silicone ou cola quente

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/installation/seal

Last update: **2026/11/16 13:41**

Inserção do chip SIM

Antes de inserir o chip SIM desabilite a solicitação de PIN durante a ativação. Para isso insira o chip em qualquer celular e desabilite a solicitação de PIN de acordo com as instruções de operação do celular.

1. Empurre a vedação do terminal para trás
2. Insira o chip SIM na abertura até ouvir um click
3. Retorne a vedação do terminal a posição original



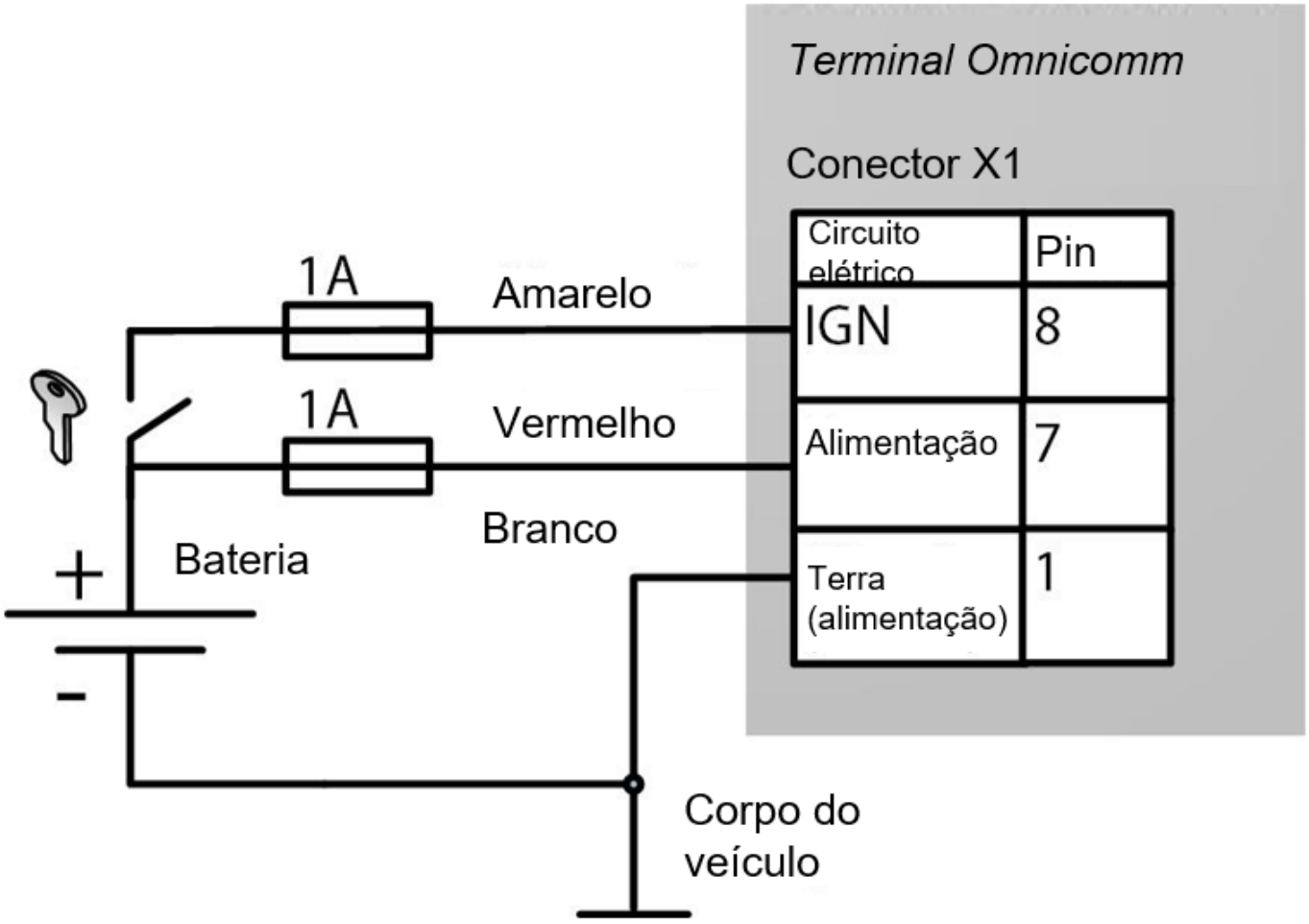
From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/installation/sim

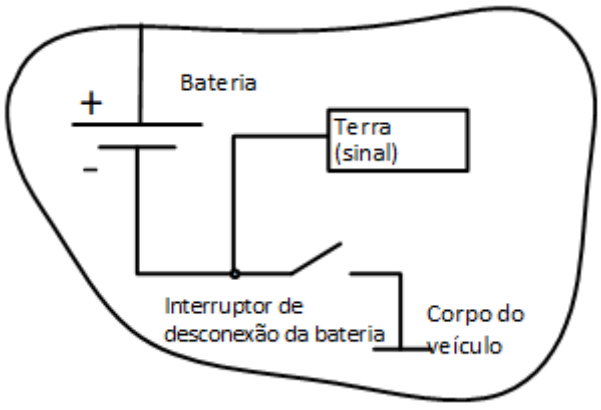
Last update: **2026/11/16 13:41**

Fonte de alimentação e chave de ignição

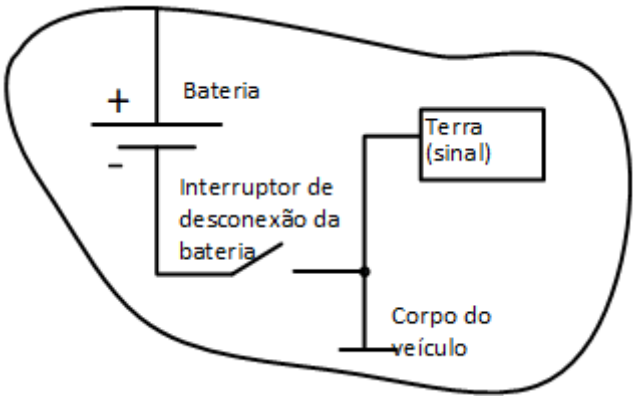
Conecte os Terminais Omnicomm Smart e Light com os diagramas: Sem interruptor de desconexão do aterramento de acordo



Antes do interruptor de desconexão da bateria:



Após o interruptor de desconexão da bateria:



From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/installation/supply

Last update: **2026/11/16 13:41**

Terminal

O terminal deve ser instalado dentro da cabine do veículo próximo ao para-brisa, vidro lateral ou traseiro da cabine do veículo. Pelo fato de o Terminal possuir antenas GSM e GLONASS/GPS embutidas, não deve ser instalado sob superfícies metálicas ou dentro de caixas metálicas, inclusive aquelas contendo equipamentos elétricos de veículos.

É possível ligar uma antena externa GLONASS/GPS, que é recomendada para ser instalada no teto do veículo. A antena externa GLONASS/GPS deve ser instalada sobre uma superfície metálica. Fixe o terminal à superfície com fita adesiva dupla face.

A antena externa GLONASS/GPS pode ser instalada no interior do veículo, em local com bom acesso ao sinal de rádio do céu. Dentro do veículo a antena deve ser instalada numa superfície horizontal, e é necessário verificar a qualidade de recepção dos satélites de GLONASS/GPS.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/installation/terminal

Last update: **2026/11/16 13:41**

Indicações do LED

Indicador	Modo de indicação	Valor
Alimentação Vermelho / laranja / verde	Desligado(a)	Alimentação: ausente Ou Passaram 2 minutos desde que a ignição foi ligada
	Pisca alternadamente vermelho e verde	Alimentação: principal Ignição: Desligado(a) Modo operacional: “Coletar todos os dados exceto GPS”
	Pisca em vermelho na frequência de 4 vezes por segundo	Alimentação: via USB (se a bateria de backup tiver carga)
	Aceso permanentemente em verde	Alimentação: principal Ignição: ligada Apaga-se dentro de 2 minutos com a ignição ligada
	Piscando na cor laranja	Dentro da área de abrangência da rede GSM, está disponível a troca de dados com o servidor de comunicação via o canal de GPRS
	Piscando na cor vermelha uma vez por 2 segundos	Alimentação: principal ou bateria de backup (quando presente) Ignição: Desligado(a) Modo operacional: «Suspenso»
GPS vermelho/verde	Desligado(a)	Fonte de alimentação do módulo desligada Ou Passaram 2 minutos desde que a ignição foi ligada
	Pisca alternadamente vermelho e verde	No caso de falha do módulo, o indicador «Acidente» acende
	Aceso permanentemente em verde	São recebidos dados válidos dos satélites
	Aceso permanentemente em vermelho	Sem recepção de dados dos satélites ou dados recebidos inválidos
GSM vermelho/verde	Desligado	Fonte de alimentação do módulo desligada
	Vermelho, sempre ligado	Fora da área de cobertura da rede GSM
	Verde, sempre ligado	Dentro da área de cobertura da rede GSM, mas sem envio de dados para o Servidor de Communicação via canal de GPRS
	Piscando na cor vermelha	Ativação do módulo. O module está entrando no modo de operação
	Piscando na cor verde	Sessão de GPRS ativa. Sem conexão com o Servidor de Communicação por meio do canal GPRS
	Piscando na cor laranja (indicadores vermelho e verde piscando simultaneamente)	Dentro da área de cobertura da rede GSM, com intercâmbio de dados válido com o Servidor de Communicação via canal de GPRS
	Piscando alternadamente nas cores vermelho e verde	Erro do módulo

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/notice

Last update: **2026/11/16 13:41**

SMS do terminal

Evento	Formato da mensagem	Exemplo
Desencadeamento do botão de pânico	Botão de pânico. Nome do veículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitude, Longitude; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Botão de pânico. E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7889,37.5887; 01/04/19; 09:25.
Detectada condução perigosa	Condução perigosa. a=xx.xx g no eixo X; nome do veículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitude, Longitude; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Condução perigosa. Impacto de suspensão>0,20 g, E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7887,37.5887; 01/04/19; 09:29. Condução perigosa. Curva fechada>0,20 g, E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7887,37.5887; 01/04/19; 09:29. Condução perigosa. Aceleração>0,20 g, E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7886,37.5887; 01/04/19; 09:33. Condução perigosa. Frenagem>0,20 g, Impacto de suspensão>0,20 g, E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7886,37.5889; 01/04/19; 09:40.
Foi detectado um acidente	Acidente. a=xx.xx g no eixo X; nome do veículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitude, Longitude; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Acidente. a>0,40 g; E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7887,37.5891; 01/04/19; 09:45.
Desencadeamento da entrada universal	Sensor. Nome do equipamento. Entrada universal. Nome do veículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitude, Longitude; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Sensor da entrada universal 1. E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7887,37.5888; 01/04/19; 09:29.
Violação da carcaça (excluindo Light, Smart)	Violação da carcaça. Nome do veículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitude, Longitude; dd/mm/aaaa; hh:ss.	Violação da carcaça. E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7886,37.5888; 01/04/19; 09:36.
Excesso de velocidade	Velocidade. Valor da Velocidade>Limiar de Velocidade; km/h; Nome do veículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitude, Longitude; dd/mm/aaaa; hh,ss	Speed. 88>60 km/h; E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7886,37.5888; 01/04/19; 09:36.
Excesso de RPM	RPM. Valor RPM>Limiar de Rpm, rpm; Nome do veículo; VID; http://google.com/maps?q=Latitude, Longitude; dd/mm/aaaa; hh:ss	RPM. 42000>20000 rpm; E777KX_97; ID336011133; http://google.com/maps?q=55.7886,37.5888; 01/04/19; 09:36.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/notify

Last update: **2026/11/16 13:41**

Funções de serviço

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/service

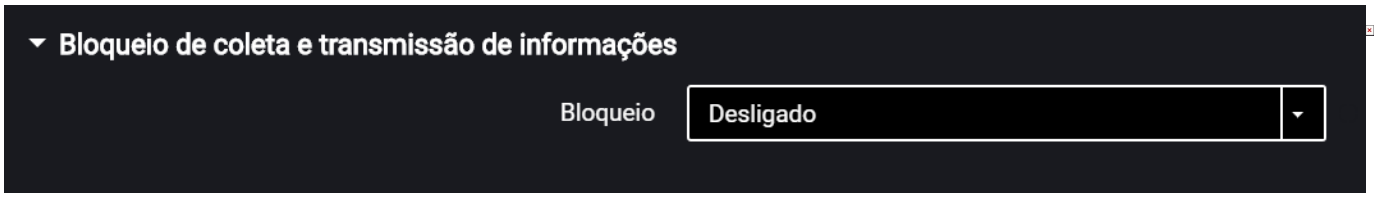
Last update: **2026/11/16 13:41**

Bloqueio de coleta e transmissão de dados

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Comunição»** da lista.

Na seção **«Bloqueio de coleta e transmissão de informações»**:

Para bloquear a coleta e transmissão de dados pelo terminal, selecione «Ativado» no campo «Bloquear»:



Para desbloquear a coleta e transmissão de dados use o Omnicomm Configurator ou envie o comando *UNBLOCK# por SMS para o chip SIM inserido no terminal.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/service/block

Last update: **2026/11/16 13:41**

Identificação do número do cartão SIM do Terminal

O número de telefone do chip SIM no terminal é exibido automaticamente no Servidor de configuração remota na segunda vez que for conectado.

O envio de SMS deve estar permitido para o chip SIM.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

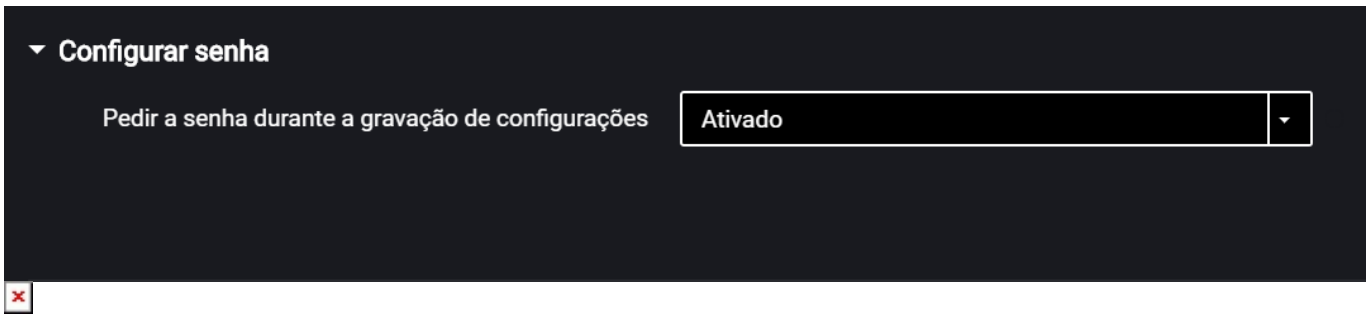
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/service/number

Last update: **2026/11/16 13:41**

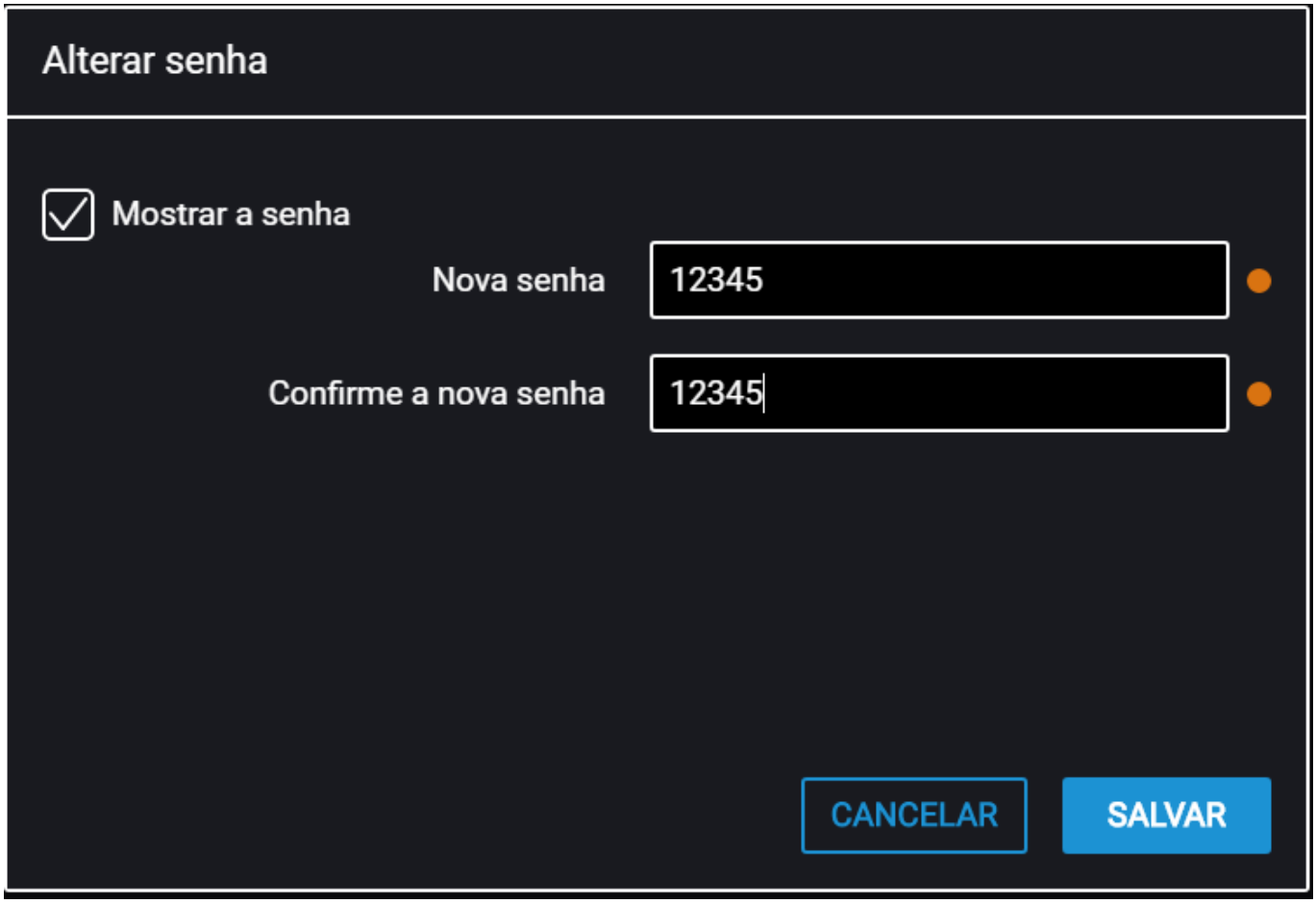
Definição de senha ao alterar a configuração

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Equipamento auxiliar»** da lista.

Na seção **«Configurar de senha»**:

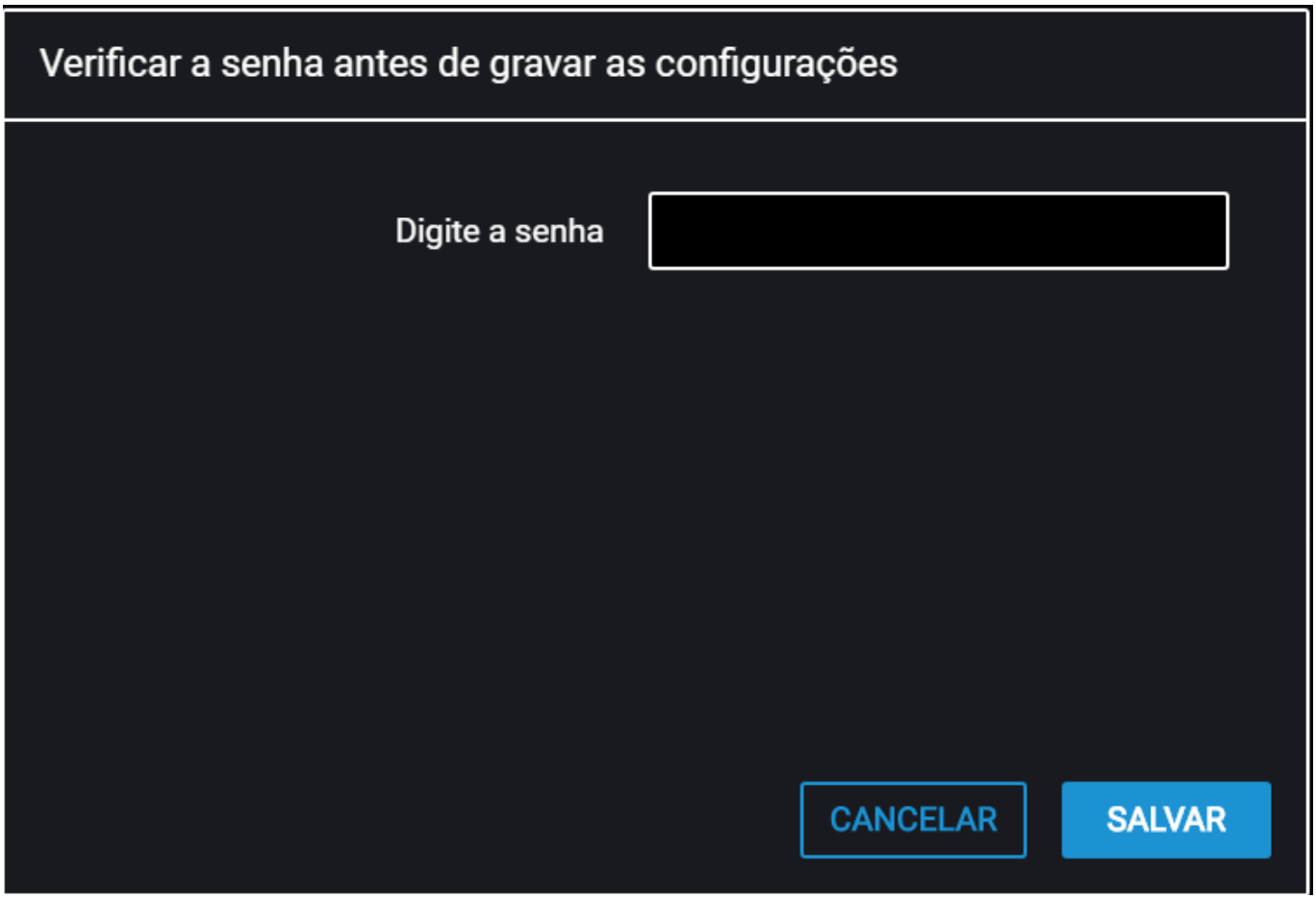


Se quiser exigir uma senha para salvar a modificação das configurações do terminal, selecione «Ativado» no campo «Pedir senha ao salvar as configurações». Pressione o botão «Alterar a senha». Uma janela se abrirá:



«Nova senha» e «Confirmar a nova senha» – digite uma nova senha que será utilizada para permitir a modificação das configurações. A senha deve ter no máximo 8 caracteres.

Pressione o botão «Salvar». Uma janela se abrirá:



Pressione o botão «Ok».

Pressione o botão «Gravar no dispositivo».

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/service/pass

Last update: **2026/11/16 13:41**

Reinício do terminal

No menu de «Serviço» selecione «Reiniciar o terminal».

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/service/reset

Last update: **2026/11/16 13:41**

Ajuste da operação do servidor de configuração remota

Defina a senha para a modificação das configurações do terminal de uma das seguintes formas:

- Ao configurar o terminal usando o Omnicomm Configurator, defina uma senha para modificação das configurações que seja diferente da senha padrão. Senha padrão - em branco
- Envie o comando por SMS para alterar a senha padrão: *SETPWDID 235009988 12345#

no qual: 235009988 – ID do terminal; 12345 – senha a definir. A senha pode conter 8 caracteres no máximo e incluir letras e números.

As senhas que já foram definidas não poderão ser alteradas por este meio.

Depois de 6 horas, o terminal será autorizado no Servidor de configuração remota e estará disponível para operação através deste.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

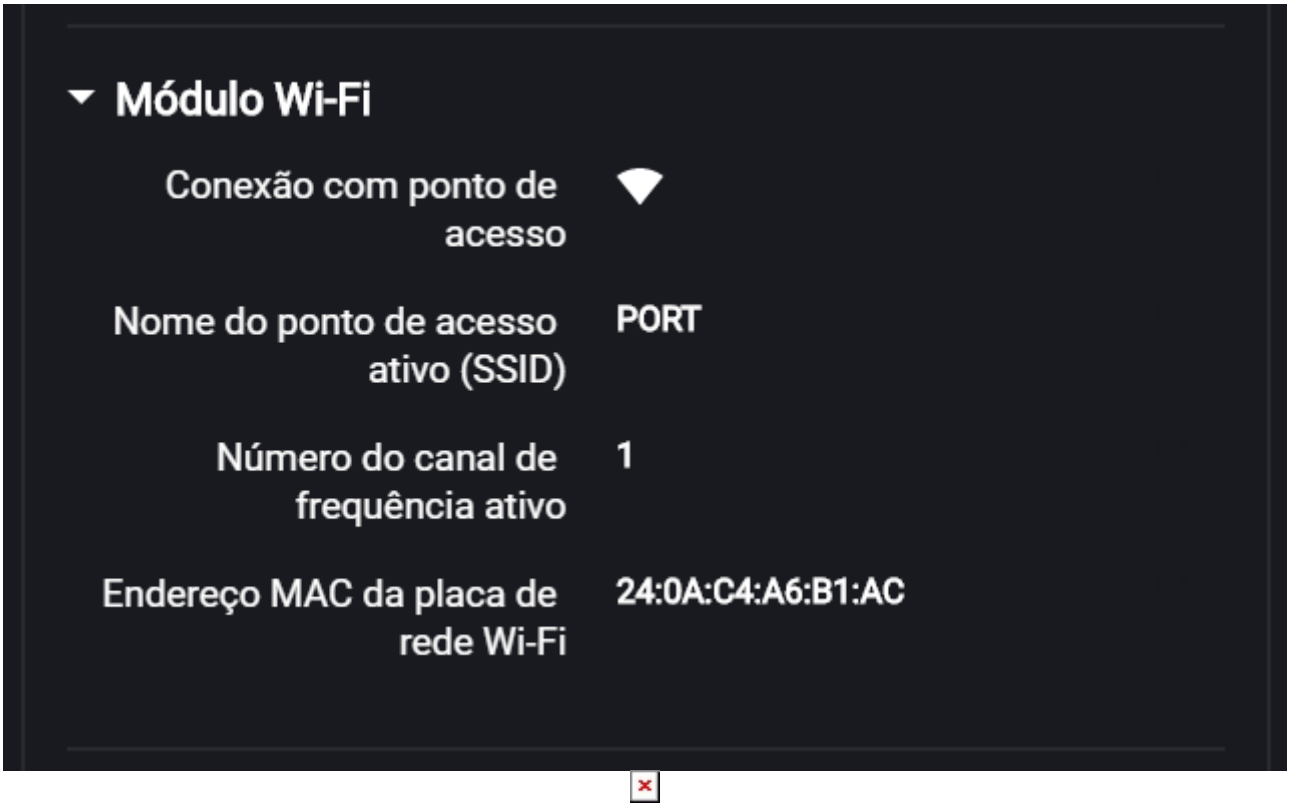
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/service/setting

Last update: **2026/11/16 13:41**

Determinando o endereço MAC de um terminal Profi Wi-Fi

O endereço MAC de um terminal Profi Wi-Fi é determinado e exibido automaticamente no Omnicomm Configurator e no Servidor de configuração remota.

No Omnicomm Configurator, aba **«Monitoramento»**, e seção «**Módulo Wi-Fi»**:



Se o endereço MAC ainda não foi determinado, conecte o terminal a um ponto de acesso WI-Fi para receber o endereço IP. O endereço MAC será determinado automaticamente.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/service/wifi

Last update: **2026/11/16 13:41**

Configuração dos parâmetros operacionais

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

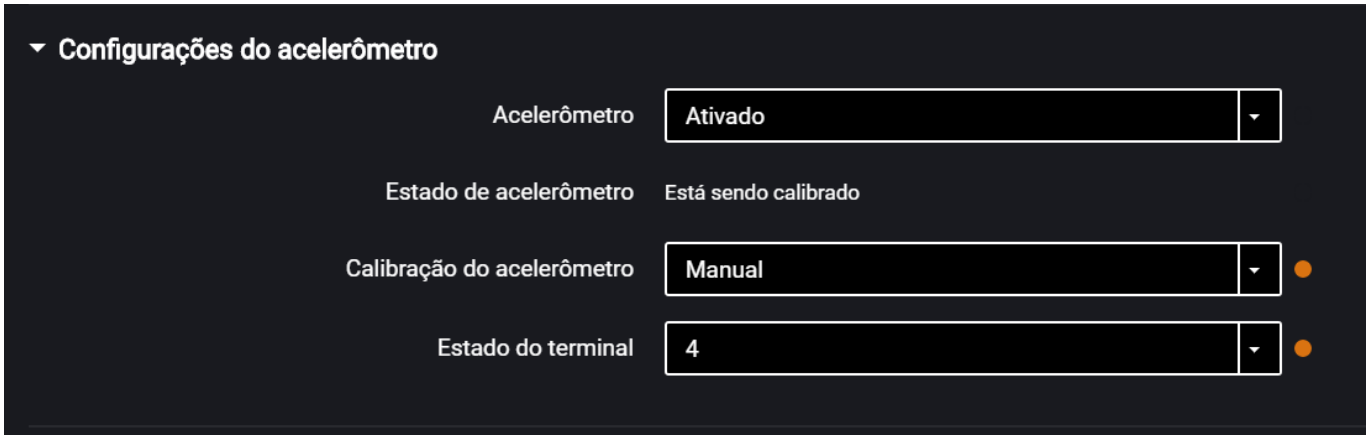
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings

Last update: **2026/11/16 13:41**

Controle da segurança da condução

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Equipamento adicional»** da lista.

Na seção **«Parâmetros do acelerômetro»**:



«Acelerômetro» – ativa/desativa o uso do acelerômetro para medição da aceleração do veículo.

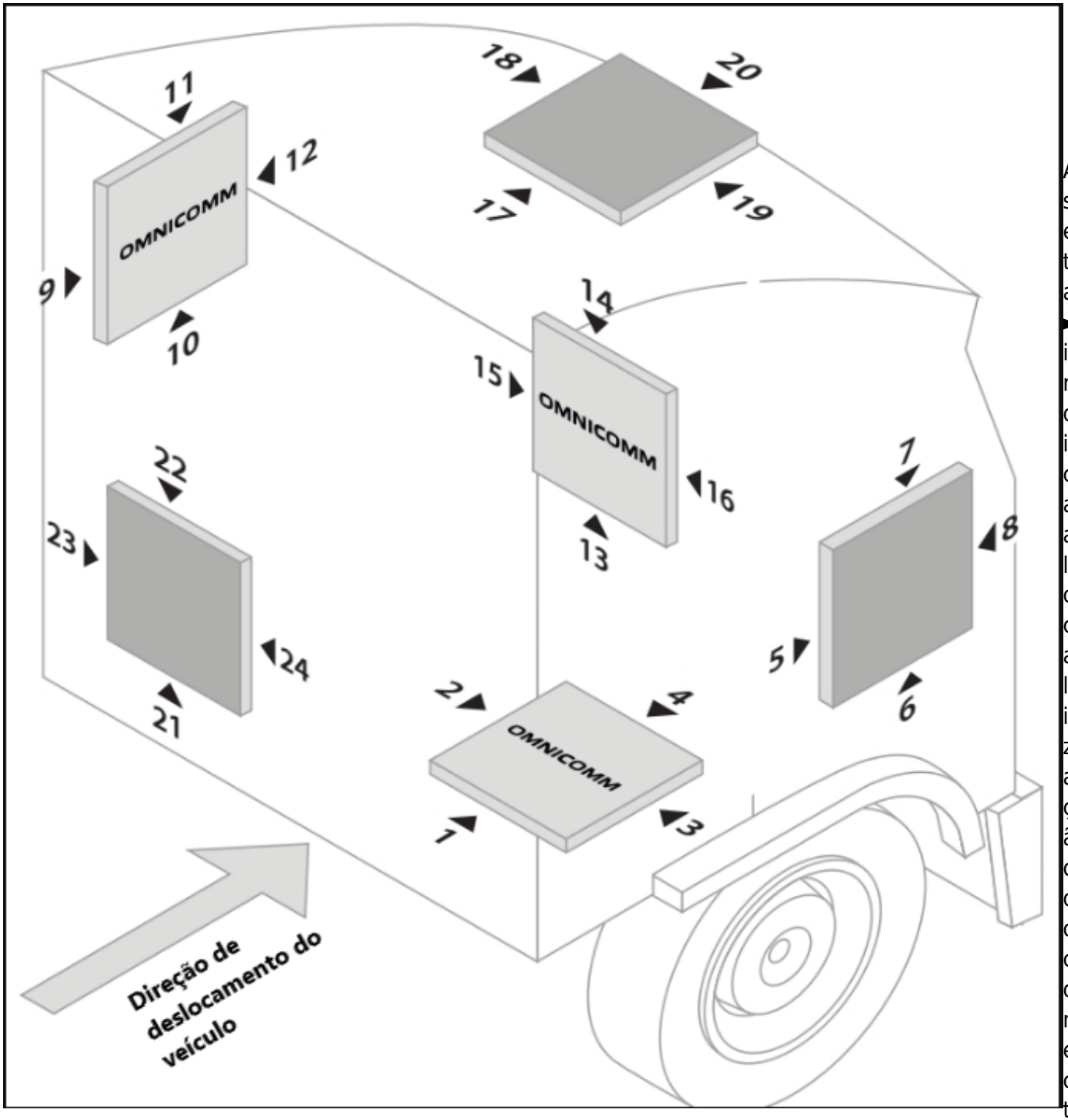
«Status do acelerômetro» – condição do acelerômetro. Opções possíveis: não usado, calibração, calibrado, erro de calibração.

«Calibração do acelerômetro» – selecione o modo de calibração do acelerômetro. Opções possíveis: calibração automática, calibração manual.

Antes de executar a calibração, prenda o terminal firmemente e não mude a sua posição durante a operação.

É recomendável fazer a calibração automática para veículos operados normalmente a velocidades superiores a 50 km/h. A calibração automática leva de 2 minutos a 24 horas, dependendo da frequência de acelerações e desacelerações em segmentos retos do trajeto.

Ao selecionar a calibração manual, selecione uma das 24 posições no campo «Posição do terminal», conforme mostrado na figura abaixo:



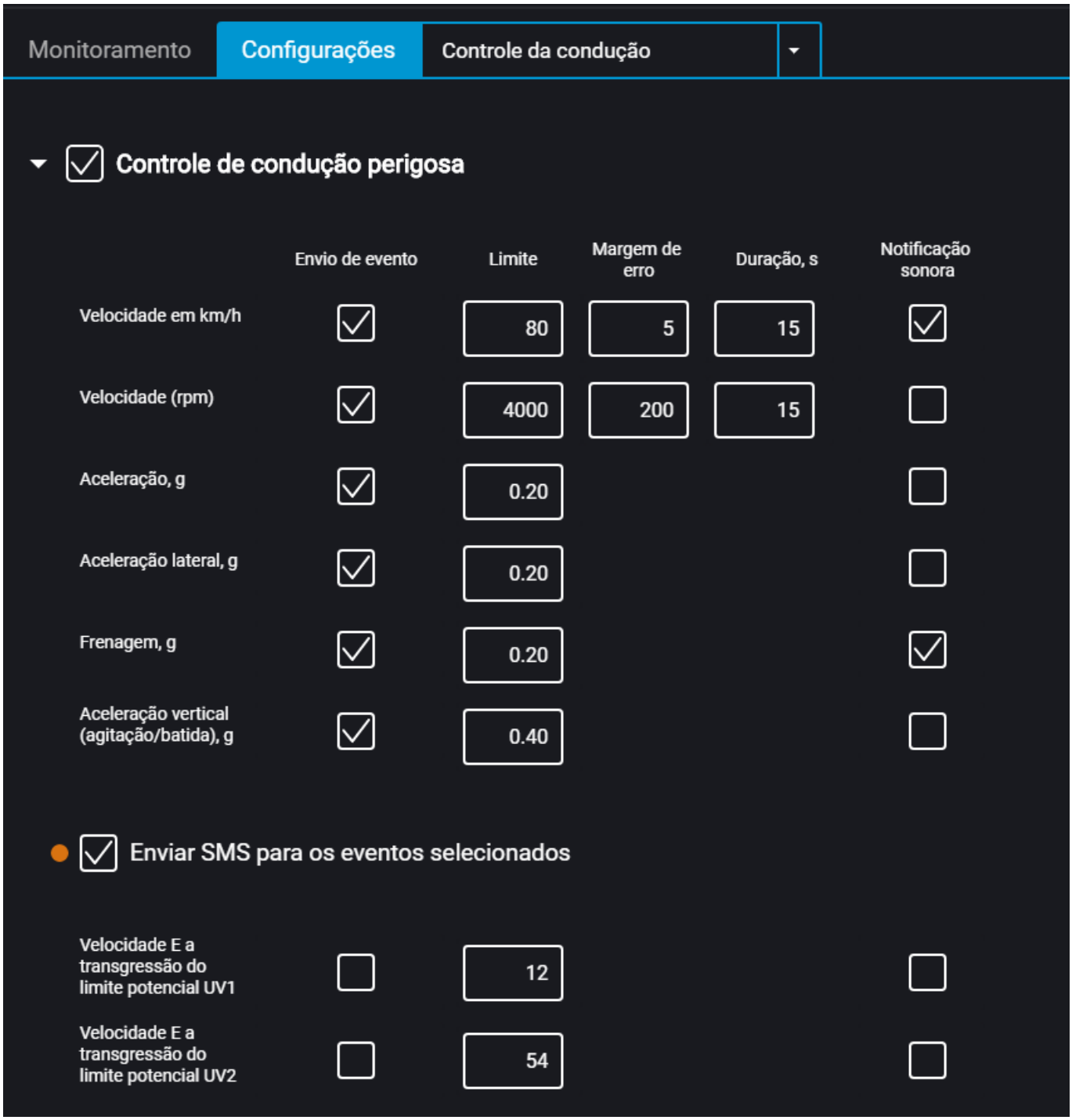
A seta ▶ indica a localização do conector do terminal.

A inscrição «Omnicomm» na figura corresponde à tampa superior do terminal.

O desvio do terminal dos eixos durante a calibração manual não deve ultrapassar 5 graus.

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Controle da condução»** da lista.

«Controle de condução perigosa» – ativa/desativa o registro de condução perigosa ao exceder os valores determinados dos parâmetros monitorados.



Selecione os parâmetros monitorados:

«Envio de eventos» – ativa/desativa o envio de eventos para a Omnicomm Online.

- «Velocidade» – controle da velocidade do veículo

Limite – digite a velocidade máxima permitida que, ao ser excedida, causará o registro de condução perigosa. Valores possíveis: de 0 a 150 km/h. Valor padrão: 80 km/h.

Desvio – digite o valor de velocidade que pode ser excedido além da velocidade máxima permitida sem acionar o registro de condução perigosa. Valores possíveis: de 0 a 50 km/h. Valor padrão: 5 km/h.

Duração – digite o período de tempo permitido para a excedência da velocidade máxima permitida do motor sem desencadear condução perigosa. Valores possíveis: de 0 a 300 s. Valor padrão: 15 s.

- «Velocidade do motor (RPM)» – monitoramento do RPM do motor

Limite – digite o RPM máximo permitido do motor que, ao ser excedido, causará o registro de condução perigosa. Valores possíveis: de 0 a 10.000 RPM. Valor padrão: 4.000 RPM.

Desvio – digite o valor de RPM que pode ser excedido além do RPM máximo permitido antes de registrar condução perigosa. Valores possíveis: de 0 a 1000 RPM. Valor padrão: 200 RPM.

Duração – digite o período de tempo permitido para a excedência do RPM máximo permitido do motor antes de registrar condução perigosa. Valores possíveis: de 0 a 300 s. Valor padrão: 15 s.

- «Aceleração» – controle de aceleração durante a aceleração do veículo

Limite – digite o valor de aceleração que, ao ser excedido, causará o registro de condução perigosa

- «Aceleração lateral» – controle da aceleração nas curvas

Limite – digite o valor de aceleração nas curvas que, ao ser excedido, causará o registro de condução perigosa

- «Desaceleração» – controle da desaceleração durante a frenagem do veículo

Limite – digite o valor de desaceleração que, ao ser excedido, causará o registro de condução perigosa

- «Aceleração vertical» (solavanco / impacto)« – controle da aceleração com movimentos bruscos do veículo

Limite – digite o valor de aceleração causada por movimentos bruscos que, ao ser excedido, causará o registro de condução perigosa

- «Velocidade e limite de excedência do potencial UI1»

Limite – digite o valor de velocidade que, ao ser excedido, causará o registro de condução perigosa se a entrada universal nº 1 estiver aberta/fechada.

- «Velocidade e limite de excedência do potencial UI2»

Limite – digite o valor de velocidade que, ao ser excedido, causará o registro de condução perigosa se a entrada universal nº 2 estiver aberta/fechada.

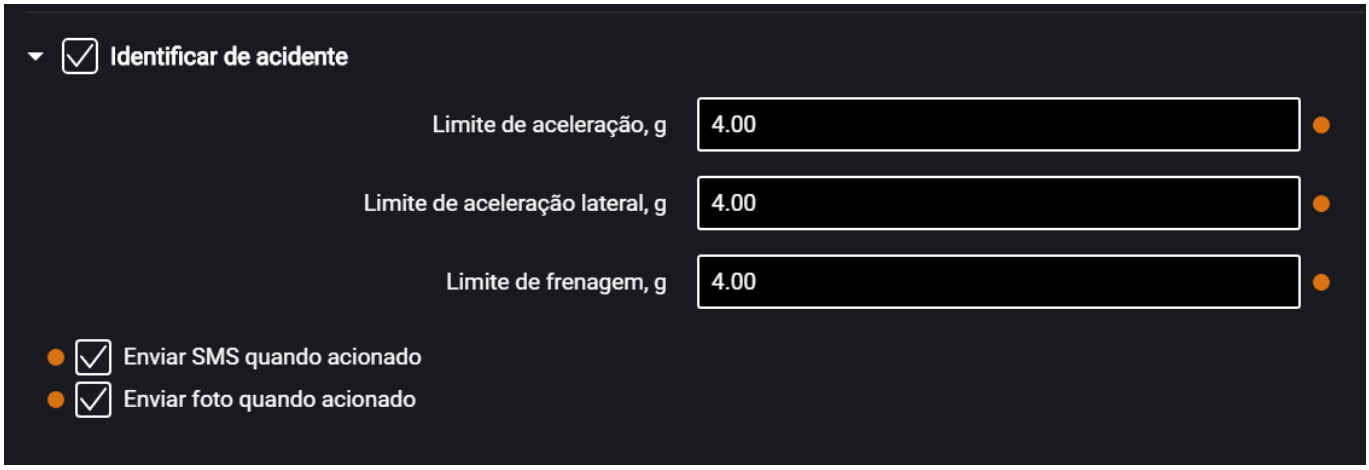
A notificação para o evento "Velocidade e excedência do limite da Entrada universal 1, Entrada universal 2 de potencial" é gerada apenas quando a fonte da velocidade selecionada for "GPS" (ver Seleção da fonte do sinal da velocidade).

- «Envio de SMS para os eventos selecionados» – ativa o envio de SMS ao ser registrada condução perigosa
- «Envio de fotos para os eventos selecionados» – ativa o envio de fotos de câmera digital ao ser

registrada condução perigosa

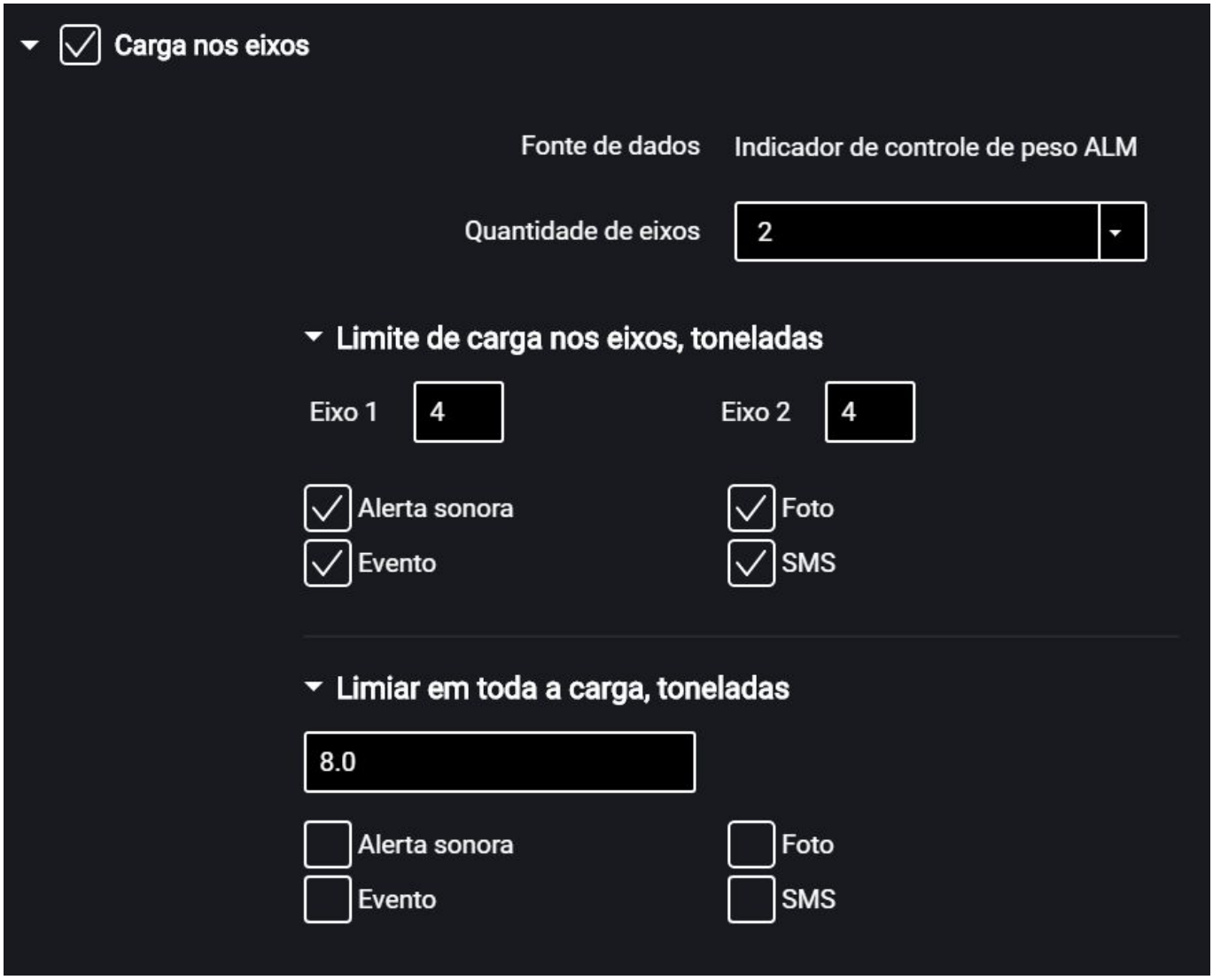
«Notificação sonora» – ativa/desativa a notificação sonora se os limites dos parâmetros monitorados forem excedidos. Para realizar notificações sonoras, conecte um emissor sonoro à saída controlada nº 1.

«Determinar colisões» – ativa/desativa o registro de colisões ao exceder os valores definidos para os parâmetros monitorados.



- «Limite da aceleração» – digite o valor de aceleração que, ao ser excedido, causará o registro de colisão
- «Limite da aceleração lateral» – digite o valor de aceleração em curva que, ao ser excedido, causará o registro de colisão
- «Limite da desaceleração» – digite o valor de desaceleração que, ao ser excedido, causará o registro de colisão
- «Envio de SMS com o acionamento» – ativa o envio de SMS ao ser registrada uma colisão
- «Envio de fotos com o acionamento» – ativa o envio de fotos de câmera digital ao ser registrada uma colisão

«Carga sobre os eixos» – ativa/desativa o controle de carga por eixo e de carga total do veículo.



A «Fonte dos dados» exibe a fonte dos dados para a carga sobre os eixos. Opções possíveis: Indicador de peso ALM e CAN.

Para escolher o indicador de peso ALM como fonte dos dados, escolha Indicador na configuração da interface RS-485 ou RS-232.

Para selecionar o barramento CAN como fonte de dados, ative SPN 582 e SPN 928 na aba das configurações CAN.

Se tanto o Indicador de peso ALM quanto o barramento CAN forem definidos como fonte dos dados, o Indicador de peso ALM será priorizado.

«Número de eixos» – defina o número de eixos do veículo. Valores possíveis: de 1 a 8. Valor máximo – 8 para o CAN, 6 para o ALM.

«Limite de carga por eixo, toneladas» – digite o valor de carga sobre cada eixo que, ao ser excedido, causará o registro de um evento.

- » Notificação sonora« – ativa/desativa a notificação sonora se os limites dos parâmetros monitorados forem excedidos
- «Eventos» – ativa/desativa o envio de eventos para a Omnicomm Online
- «Fotografia» – ativa o envio de fotos de câmera digital ao exceder a carga
- «SMS» – ativa o envio de SMS ao exceder a carga

«Limite de carga total», toneladas» – digite o valor de carga total que, ao ser excedido, causará o registro de um evento.

- « Notificação sonora» – ativa/desativa a notificação sonora se os limites dos parâmetros monitorados forem excedidos
- «Eventos» – ativa/desativa o envio de eventos para a Omnicomm Online
- «Fotografia» – ativa o envio de fotos de câmera digital ao exceder a carga total
- «SMS» – ativa o envio de SMS ao exceder a carga total

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/accelerometer

Last update: **2026/11/16 13:41**

Bateria interna

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Equipamento adicional»** da lista.

Na seção **«Parâmetros da bateria interna»**:



«Usar a bateria interna» – ativa/desativa o uso da bateria interna quando a fonte de alimentação principal estiver desligada e o terminal operar no modo «Coletar dados com solavancos”.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/battery

Last update: **2026/11/16 13:41**

Transmissão de dados para um servidor de comunicação

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Conexão»** da lista.

Na seção **«Parâmetros de saída para a conexão»**:



«Intervalo de envio dos dados para o servidor» – digite o número de minutos ao fim dos quais o terminal deve estabelecer conexão com o servidor de comunicação estando dentro da rede doméstica da operadora de redes móveis. Valor recomendado – 10 minutos.



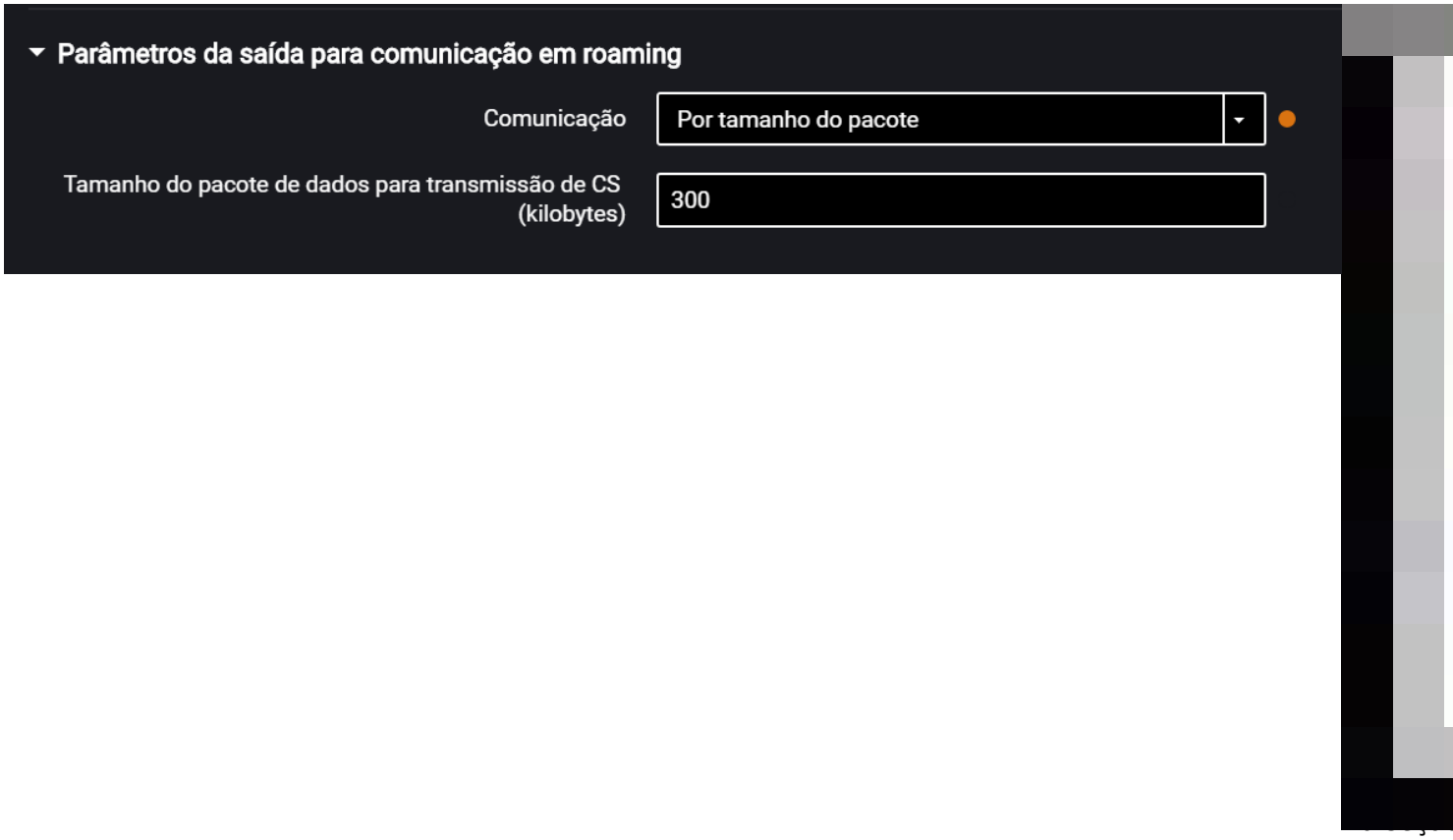
«SMS» – ativa/desativa o recebimento de comandos por SMS e o envio de mensagens de informação pelo Terminal. Quando o parâmetro «SMS» está ativado:

«Número de destino do SMS» – digite o número de telefone para o qual será enviado o SMS com informações sobre o status do Terminal e do veículo.

«Idioma do modelo de SMS» – selecione o idioma do modelo de SMS. Opções possíveis: Russo, Inglês,

Português, Espanhol.

«Nome do veículo» – digite o nome do veículo. O campo do «Nome do veículo» é obrigatório.



Selecione o critério para a conexão do terminal com o CS: «Por período de tempo» ou «Por tamanho do pacote».

«Intervalo de envio dos dados para o CS» – digite o número de minutos ao fim dos quais o terminal deve estabelecer conexão com o servidor de comunicação quando em Roaming. Valor recomendado – 180 minutos.

«Tamanho do pacote de dados a ser enviado para o CS» – digite o tamanho do pacote de dados que, ao ser atingido, fará com que o terminal estabeleça conexão com o servidor de comunicação quando em Roaming. Valor recomendado – 100 Kb.



Na seção **«Configurações em Roaming»**:

«Roaming» – selecione a opção para o chip SIM quando em Roaming. Opções possíveis: «Permitido», «Proibido», ou «Conforme a lista».

Para usar o chip SIM em Roaming «Conforme a lista», insira no Omnicomm Configurator a tabela MCC e MNC com as redes de celular autorizadas.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/connection-server

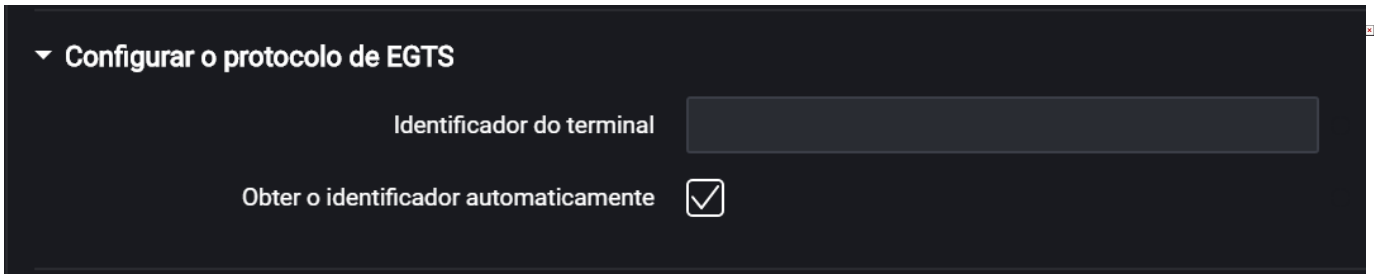
Last update: **2026/11/16 13:41**

Conexão aos servidores de comunicação

Os terminais suportam a transmissão de dados para dois Servidores de comunicação (CS) através dos protocolos Omnicomm e EGTS.

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Conexão»** da lista.

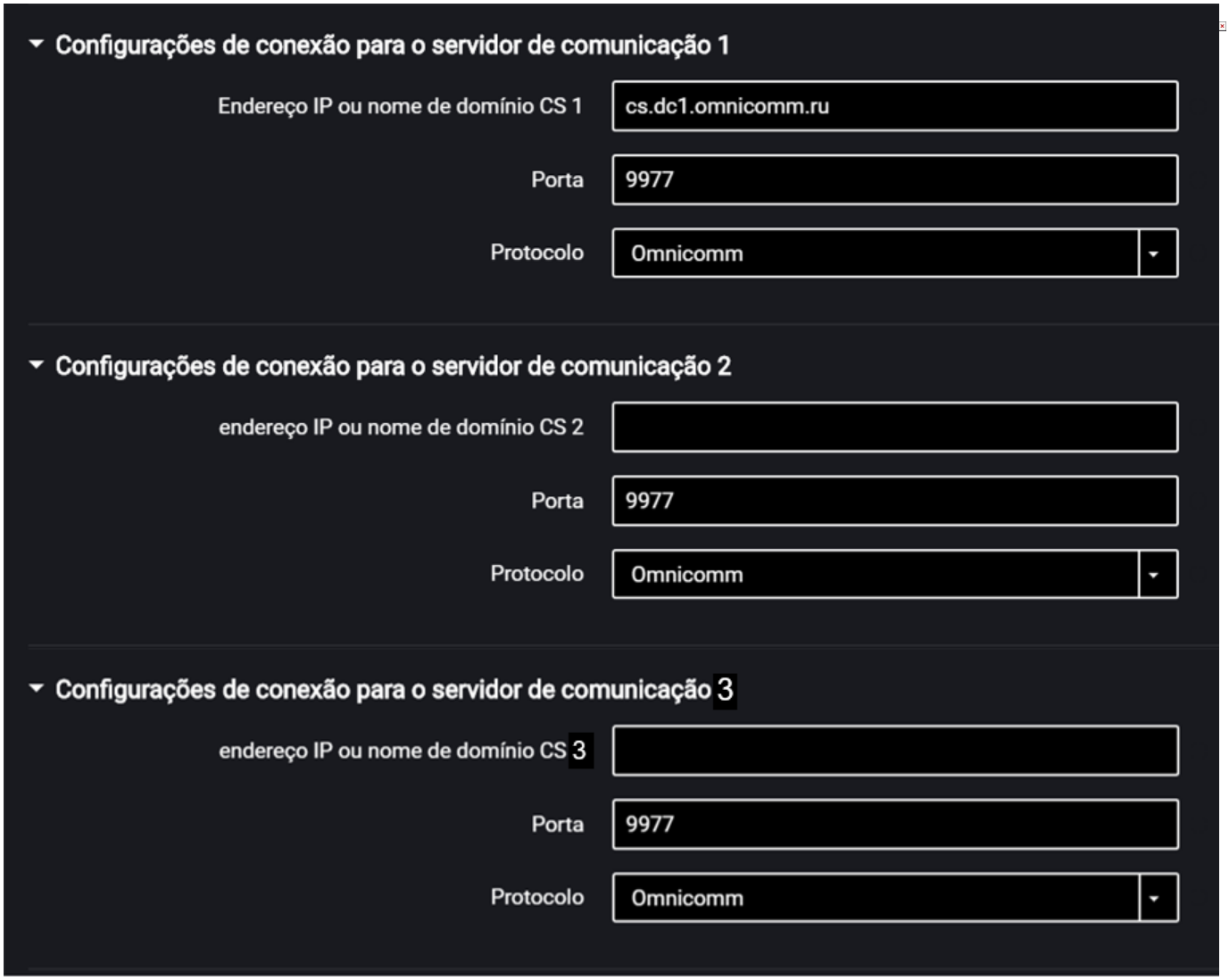
Na seção **«Configurações do protocolo EGTS»**:



Ao configurar a transmissão de dados EGTS, é necessário usar a identificação de terminal TID.

Se as configurações não estiverem definidas, ao fazer a transmissão de dados através do protocolo EGTS será usado o ID da Omnicomm para identificação do terminal.

Nas seções **«Configurações de conexão com o servidor de comunicação»**:



«Endereço IP ou nome de domínio do CS 1» – digite o endereço IP ou nome de domínio do servidor de comunicação: cs.dc1.omnicomm.ru.

«Porta» – digite a porta a ser usada pelo terminal para conectar ao servidor de comunicação: 9977

«Protocolo» – selecione o protocolo de transmissão de dados para o CS. Opções possíveis: Omnicomm ou EGTS.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

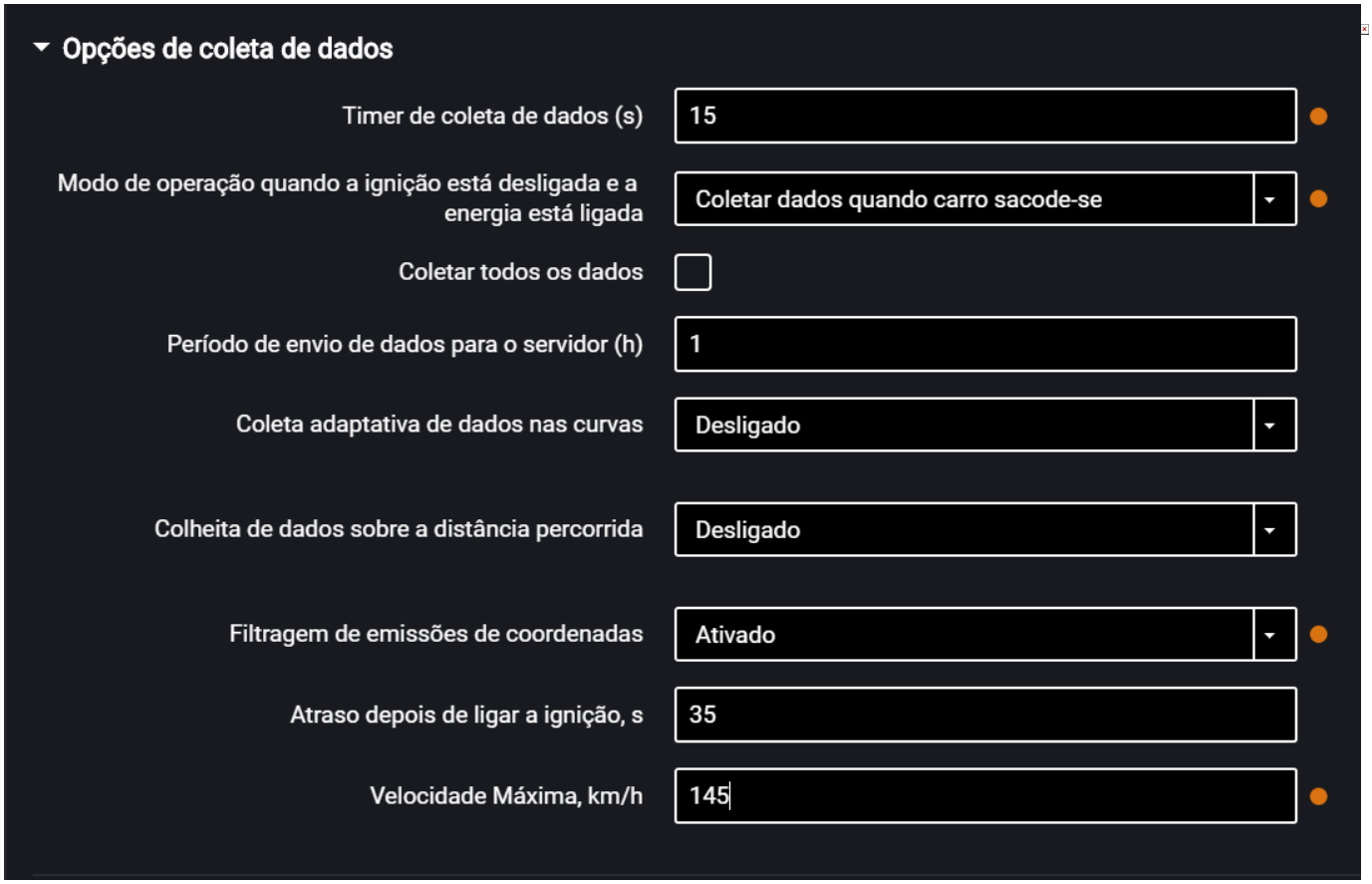
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/cs

Last update: **2026/11/16 13:41**

Coleta de dados

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Conexão»** da lista.

Na seção **«Parâmetros de coleta de dados»**:



«Temporizador de coleta de dados» – defina o valor do período dos módulos de solicitação do terminal e dispositivos externos conectados a ele. O intervalo de valores é de 15 a 240 segundos.

Quando o tempo de coleta estiver definido entre 5 e 1 segundo, o volume dos dados coletados aumentará significativamente. Considerando os limites da velocidade de transmissão dos dados em redes de segunda geração (2G), isto pode levar a atrasos na exibição de dados no Omnicomm Online e, quando a cobertura móvel estiver indisponível por um longo período, poderá ocorrer sobrescrição total ou parcial dos dados de memória do terminal, com a consequente perda de informações.

«Operação com a ignição desligada e a alimentação ligada» - selecione:

- «Coletar todos os dados» – coleta e transmissão de dados semelhantes às que ocorrem com a ignição ligada
- «Coletar todos exceto GPS» – coleta e transmissão de dados conforme definido durante a configuração do terminal, exceto para os dados do módulo de GPS
- «Coletar dados com solavancos» – monitorar o status do botão de pânico e do acelerômetro. Se as leituras do acelerômetro variarem mais de 0,2 g ou se o botão de pânico for pressionado, o terminal alterna para o modo «Coletar todos os dados» e efetua a transmissão de dados para o Servidor de comunicação dentro de 5 minutos

Ao selecionar «Coletar dados com solavancos», defina a seguinte configuração:

- «Coletar todos os dados» – quando este parâmetro está ativado, ao fim do tempo especificado em «Período de envio de dados para o servidor» o terminal alterna para o modo «Coletar todos os dados» e realiza a coleta de dados e a transmissão de dados para o servidor de comunicação. Após a transmissão dos dados, o terminal passa ao modo «Coletar dados com solavancos».
- «Período de envio de dados para o servidor» - intervalo de tempo entre as conexões do terminal ao CS. Valores possíveis: de 1 a 6 horas, a intervalos de 1 hora.

Dependendo do modo determinado, os dados são coletados dos módulos particulares e dos dispositivos externos.

«Coleta de dados adaptativa em curvas» – ativa/desativa a coleta de dados adaptativa em curvas, o que permite o aumento da precisão da representação das curvas no mapa por meio da coleta de dados do módulo de GPS com mais frequência do que a determinada no parâmetro «Temporizador de coleta de dados». Este modo está ativo somente quando o terminal registra que a ignição está ligada.

«Coleta de dados ao longo da distância percorrida» – permite aumentar a precisão da localização do veículo no mapa por meio da coleta adicional de dados do módulo de GPS ao longo da distância percorrida entre os eventos com coordenadas registradas.

«Distância percorrida» – informe a distância a ser percorrida desde o último evento registrado com coordenadas para fazer a coleta dos dados. Valores possíveis: de 10 a 1000 metros. Valor padrão – 100 metros.

«Filtragem de coordenadas irregulares» – ative para eliminar coordenadas desalinhadas ao gerar o relatório de «Percurso».

Ao habilitar «Filtragem de coordenadas irregulares», estão disponíveis as seguintes configurações:

- «Atraso após a ignição, segundos». Valor padrão – 35 s. Valores possíveis: de 0 a 900.
- «Velocidade máxima de deslocamento, km/h». Valor padrão – 180 km/h. Valores possíveis: de 5 a 360.

Os valores padrão permitem a eliminação de coordenadas irregulares na maior parte dos casos, não exigindo ajustes.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

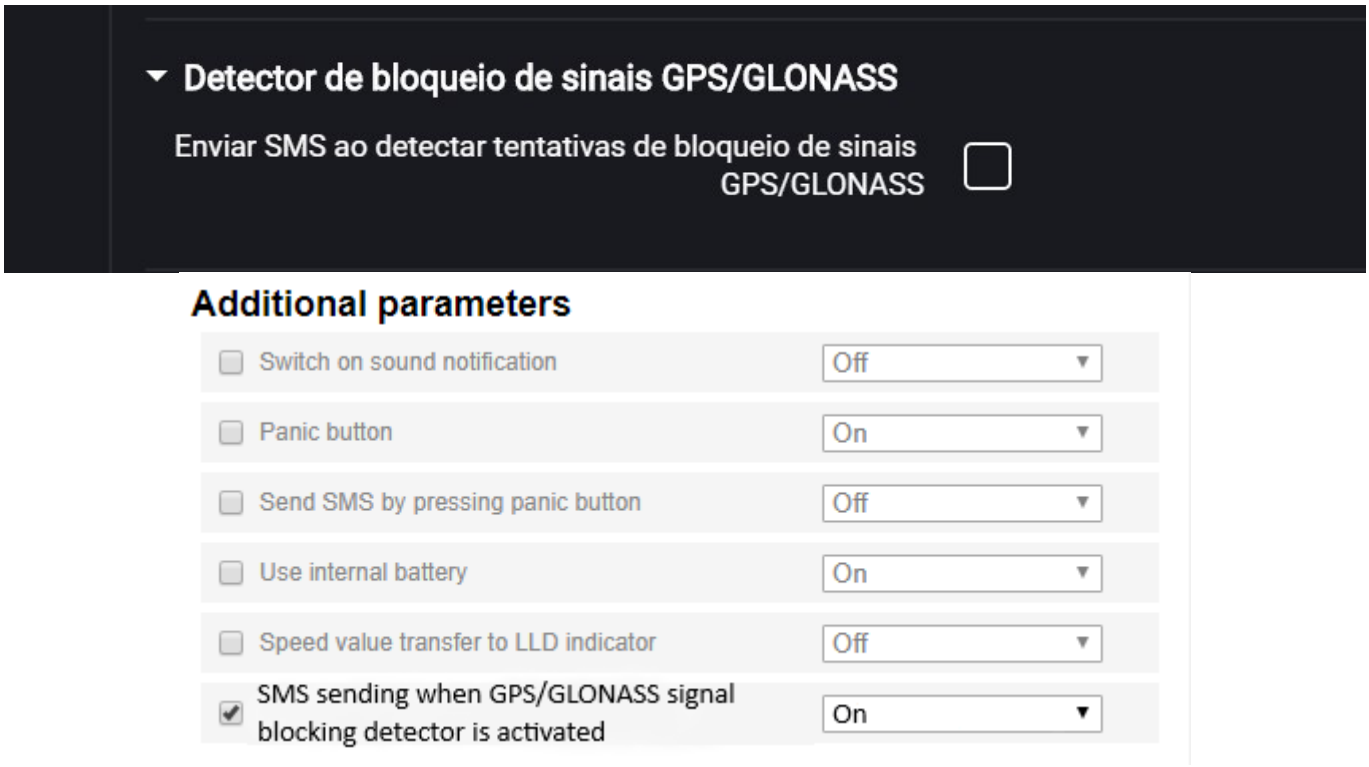
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/data-collection

Last update: **2026/11/16 13:41**

Detector de bloqueio de sinais de GPS / GLONASS para Light

Para os terminais Omnicomm Light, selecione na aba **«Configurações»** a seção **«Equipamento adicional»** da lista.

Na seção **«Detector de bloqueio de sinais de GPS / GLONASS»**:



«Envio de SMS ao detectar bloqueio de sinais de GPS / GLONASS» – marque a caixa para enviar SMS ao ser registrado o bloqueio de GPS / GLONASS.

O detector de bloqueio de sinais de GPS / GLONASS pode ser ativado quando a configuração por SMS estiver ativada (veja Parâmetros de GSM e SMS).

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

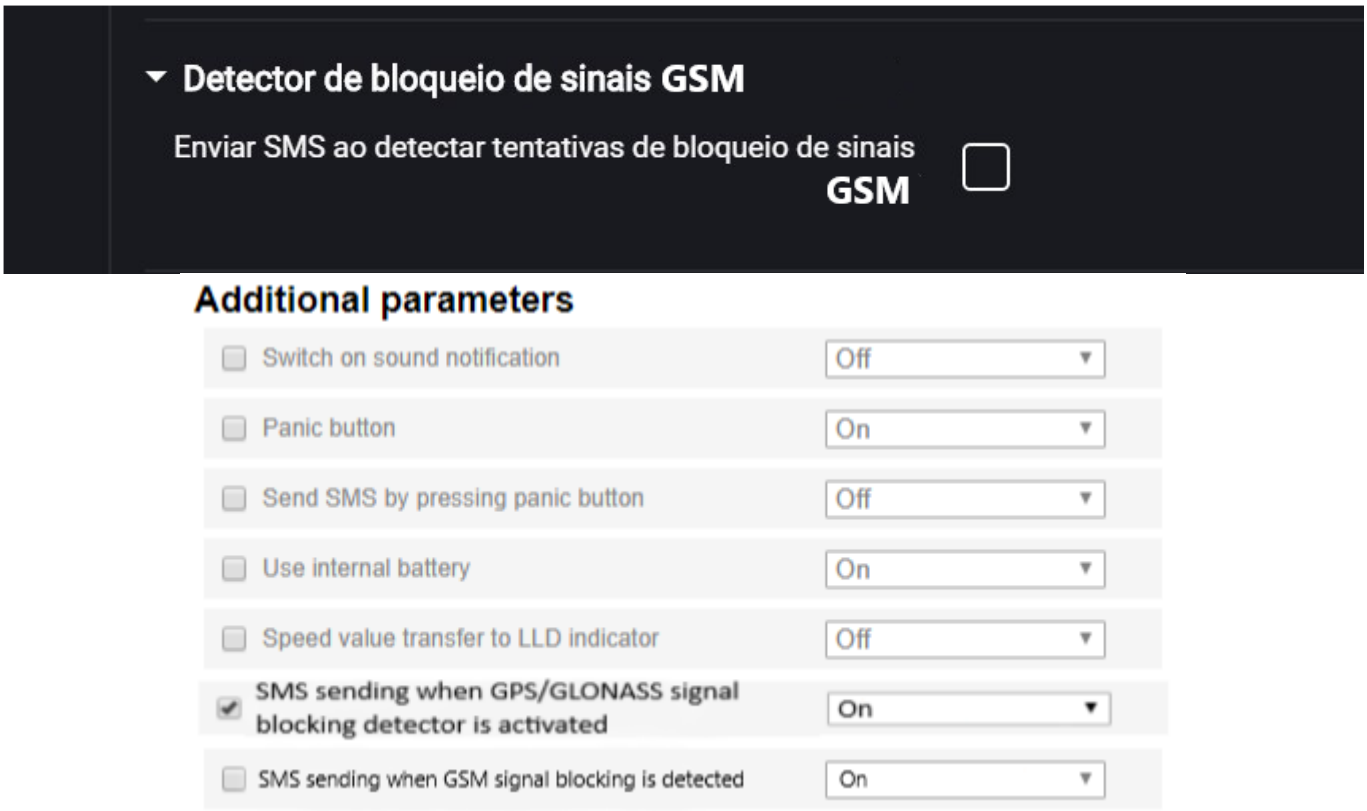
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/detector

Last update: **2026/11/16 13:41**

Detector de bloqueio de sinais de GSM para Light

Para os terminais Omnicomm Light, selecione na aba **«Configurações»** a seção **«Equipamento auxiliar»** da lista.

Na seção **«Detector de bloqueio de sinais de GSM»**:



O detector de bloqueio de sinais de GSM pode ser ativado quando a configuração por SMS estiver ativada (veja Parâmetros de GSM e SMS).

«Envio de SMS ao detectar bloqueio de sinais de GSM» – marque a caixa para enviar SMS ao ser registrada a obstrução de sinais da rede GSM.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/detector_gsm

Last update: **2026/11/16 13:41**

Controle de violação do corpo

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Equipamento auxiliar»** da lista.



«Envio de SMS ao ocorrer violação do corpo» – ativa/desativa o envio de SMS ao ser detectada pelo sensor a violação do corpo.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

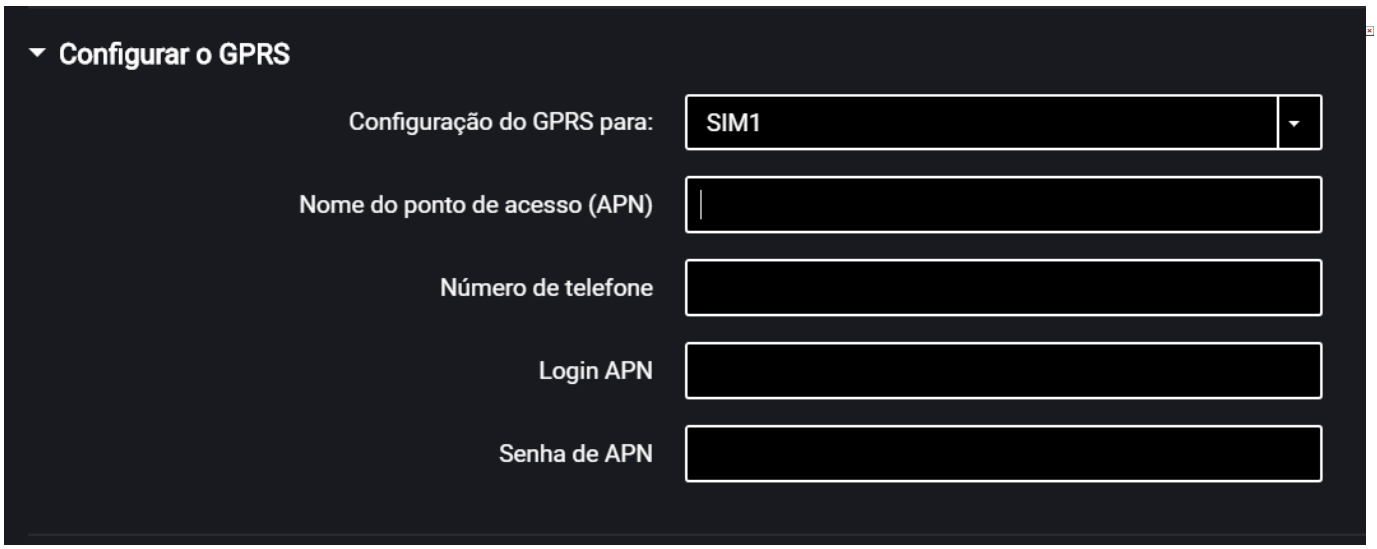
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/extraction

Last update: **2026/11/16 13:41**

Conexão via GPRS

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Conexão»** da lista.

Na seção **«Configuração de GPRS»**:



«Nome do ponto de acesso (APN)» – digite o nome do ponto de acesso GPRS:

- “VimpelCom” (Beeline) – internet.beeline.ru
- “MTS” – internet.mts.ru
- “MegaFon” – internet

Para obter os nomes dos pontos de acesso GPRS de outras operadoras, consulte a operadora da rede celular do chip SIM inserido no terminal.

«Número de telefone» – número do cartão SIM inserido no terminal.

«Login APN» e «Senha APN» – se necessário, informe o login e a senha para o ponto de acesso APN. O login e a senha são fornecidos junto com o cartão SIM para um número de operadoras de rede celular.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

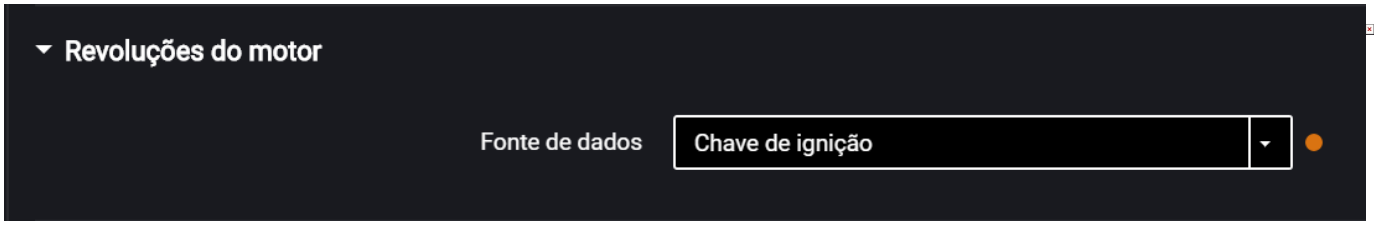
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/gprs

Last update: **2026/11/16 13:41**

RPM do motor

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Entradas»** da lista.

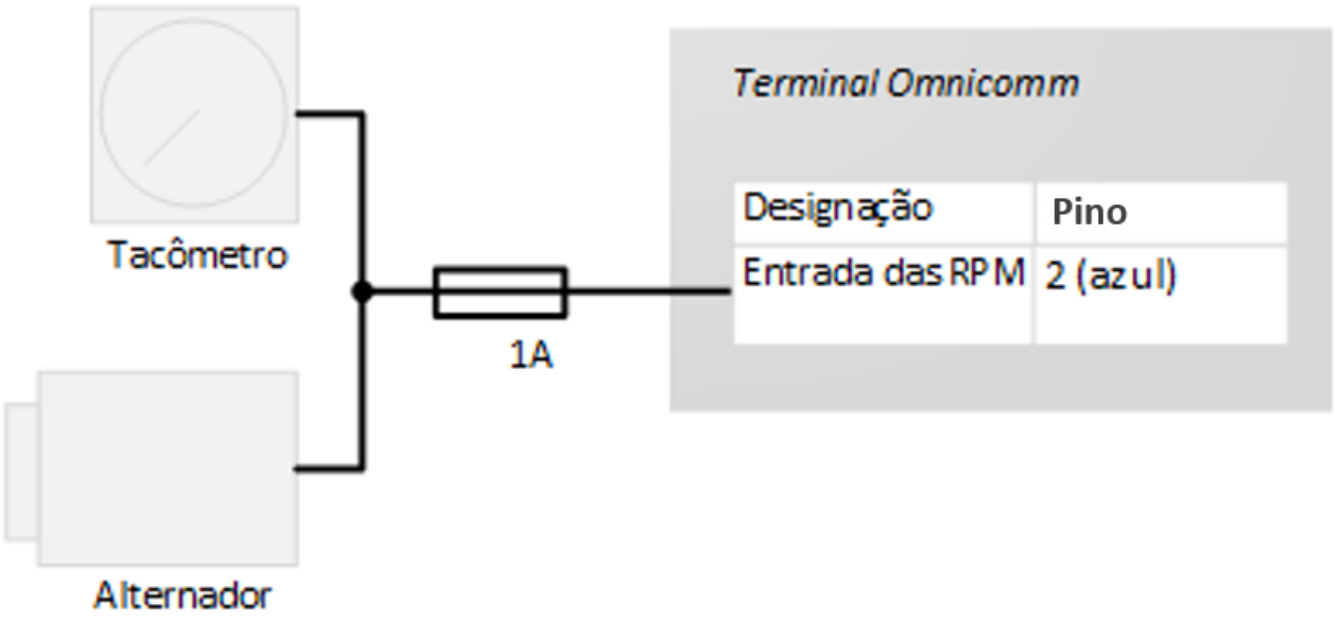
Na seção **«RPM do motor»**:



«Fonte de dados» – selecione o tipo de sinal. Valores possíveis:

- “Desativado”
- “Chave de ignição”
- “Barramento CAN”
- «Entrada do RPM»

Conecte o tacômetro aos Terminais Smart e Light de acordo com o seguinte diagrama:



O local de conexão com o tacômetro deve ser o ponto no circuito elétrico do veículo onde a frequência do sinal de pulso é proporcional às rotações do motor.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

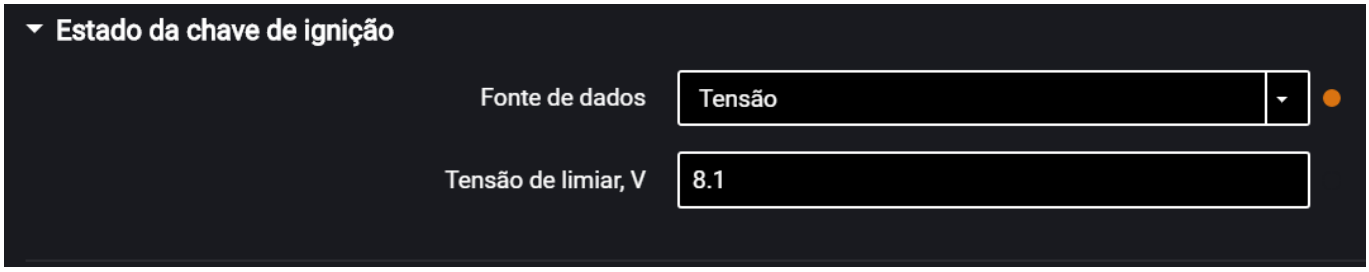
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/rpm

Last update: **2026/11/16 13:41**

Seleção da fonte do sinal da ignição

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Entradas»** da lista.

Na seção **«Status da chave de ignição»**:



«Fonte dos dados» – selecione os dados para o registro da ignição ligada/desligada. Opções possíveis:

«Chave de ignição» – a posição ligada/desligada da ignição é registrada de acordo com a posição da chave ao fazer o contato direto da chave de ignição.

«Tensão» – a posição ligada da ignição é registrada ao ser atingida a tensão limite da fonte de alimentação do circuito elétrico do veículo. Especifique o valor:

«Tensão limite, V” – valor de tensão da fonte de alimentação do circuito elétrico do veículo que, ao ser atingida, causará o registro da ignição. A posição desligada da ignição é registrada quando a tensão desce 0.5 V abaixo da tensão limite.

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

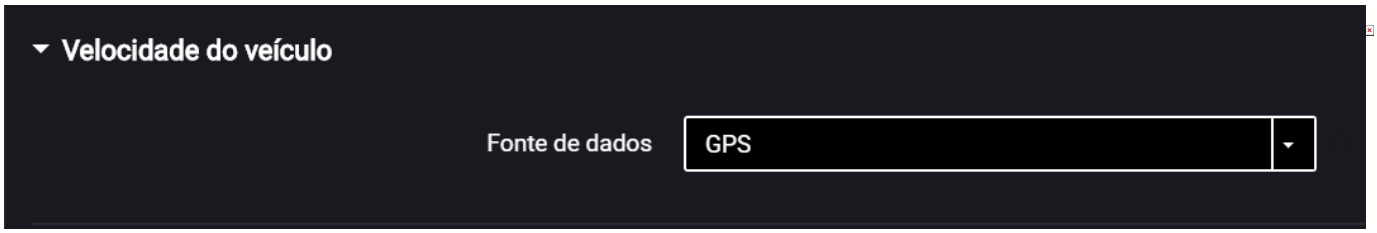
Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/source-ignition

Last update: **2026/11/16 13:41**

Seleção da fonte do sinal da velocidade

Na aba **«Configurações»**, selecione a seção **«Entradas»** da lista.

Na seção **«Velocidade do veículo»**:



«Fonte de dados» – selecione a fonte dos dados para o processamento dos valores de velocidade. Opções possíveis: «GPS» ou «Barramento CAN».

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/settings/source-speed

Last update: **2026/11/16 13:41**

Comandos por SMS

Comandos via SMS para o gerenciamento do terminal

Comando		**Designação**
Texto do comando via SMS	**Resposta a um comando via SMS**	
*SOUND 1#	SOUND ON	Solicitação para ligar a sirene
*SOUND 0#	SOUND OFF	Solicitação para desligar a sirene
*SETDOUT param# Param=0 Param=1 Param=0,1	SETDOUT Valores de parâmetros possíveis: param = OK se o comando for enviado para execução param = ER se o comando não for enviado para execução	Solicitação para ativar a saída digital
*GETIMG#	GETIMG param Valores de parâmetros possíveis: param = OK se o comando for enviado para execução param = ER se o comando não for enviado para execução	Solicitação para tirar uma foto (se houver uma câmera conectada)
*CLRDOUT param# Param=0 Param=1 Param=0,1	CRLDOUT param Valores de parâmetros possíveis: param = OK se o comando for enviado para execução param = ER se o comando não for enviado para execução	Solicitação para desativar a saída digital
*GETDOUT#	DOUT 0=1 1=0 explicação: número_saída=estado_saída	Solicitação do status da saída digital
*CONNECT#	CONNECT endereço_servidor_comunicação:porta	Solicitação para estabelecer a conexão do Terminal com o servidor de comunicação
*GETLINK#	LINK endereço_ip4_servidor_comunicação:porta data_e_hora	Solicitação do status da conexão com o servidor de comunicação
*GETINFO#	INFO DID=ID_dispositivo HW=versão_código_hardware BL= versão_bootloader FW=versão_firmware REC=número_registros_em_arquivo IMEI=identificador_internacional_equipamento_GSM	Solicitação do estado do terminal
*RESET#	RESET param Valores de parâmetros possíveis: param = OK se o comando for enviado para execução param = ER se o comando não for enviado para execução	Reinício do terminal

Comando		**Designação**
Texto do comando via SMS	**Resposta a um comando via SMS**	
*GETSTAT#	STAT data_e_hora_terminal GPS=posição_acordo_GPS SPD=velocidade IGN=estado_ignição L1=nível_combustível:estado_sensor ...L6=nível_combustível:estado_sensor Códigos dos estados dos sensores do nível de combustível LLS/LLS-AF: • 0 - desativado; • 1 - não está pronto; • 2 - pronto, frequência 20 - max Hz; • 3 - erro, frequência 0 - 19 Hz.	Solicitação do estado do veículo
*SETPWDID vid pwdid# vid - Identificação do terminal; pwdid - senha / identificação.	SETPWDID ERRID/ERRNulPWD/ERRAlrSet/PWD:pwdid OK	Parâmetro de configuração «Senha»
*CONNECTSC#	CONNECT SC	Solicitação para conexão do Terminal ao servidor de configuração remota
*SETAPN apn# apn - APN do operador	SETAPN apn ERR/OK	Configuração de APN
*GPSCOLD#	GPSCOLD ERR/OK	Início frio do receptor de GPS
*UNBLOCK#		Desbloqueio do terminal
*SGPSINFO#	Smooth position type: N, VID=xxxxxxxxxx N = 0/1/2 0 – suavização desativada 1 – suavização ativada, filtro 1 em uso 2 – suavização ativada, filtro 2 em uso VID – ID do terminal	Solicite informações sobre o status atual do algoritmo de filtragem de coordenadas
*SGPS0#	OFF smooth position, VID=xxxxxxxxxx	Desativar algoritmo de suavização
*SGPS1#	ON smooth position method 1, VID=xxxxxxxxxx	Ativar suavização (filtro 1)
*SGPS2#	ON smooth position method 2, VID=xxxxxxxxxx	Ativar suavização (filtro 2)
*GETCNTINFO#	GETCNTINFO LLS1: CNTmin1, CNTmax1, CNT_T LLS2: ....VID = 336xxxxxxx	Solicitar leituras CNT atuais

Comando		**Designação**
Texto do comando via SMS	**Resposta a um comando via SMS**	
*SETCNT pwd numlls CNTmin2 CNTmax2#	SETCNT OK – SMS funcionou corretamente SETCNT PWD ERR – errado ou nenhuma senha digitada (ver Limitações) SETCNT ERRVALUE – os valores CNT inseridos não estão de acordo com os limites SETCNT ERRPARAM – formato incorreto de SMS	Defina novos valores CNT_vazio / cheio (CNTmin2 e CNTmax2)
*SETCNTFULL pwd numlls koef_empty#	SETCNTFULL OK – SMS funcionou corretamente SETCNT PWD ERR – errado ou nenhuma senha digitada (veja Restrições) SETCNTFULL ERRVALUE – As condições descritas nas Limitações não foram atendidas SETCNT ERRPARAM – formato de SMS errado	Correção automática dos valores CNT_vazios/cheios

Para o comando Correção automática dos valores CNT_vazios/cheios:

Fórmula de recálculo:

CNTmin2 = CNTmin1 + koef_empty*(|CNTmax1-CNT_T|)

CNTmax2 = CNT_T

Se koef_empty = 0, então CNT_empty não muda (CNTmin2 = CNTmin1)

Se koef_empty = 1, então CNT_empty aumenta o mesmo Δ que CNT_full

CNT_full (CNTmax2) recebe o valor do nível CNT_T atual

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/sms

Last update: **2026/11/16 13:41**

Especificações técnicas

	Omnicomm Smart	Omnicomm Light
Comunicação		
Sistemas de navegação por satélite	GLONASS/GPS	GLONASS/GPS
Canal de transmissão de dados	GPRS	GPRS
Número de chips SIM	1	1
Fonte de alimentação		
Tensão da fonte de alimentação, V	8...47	8...47
Proteção contra sobretensão	Sim	Sim
Capacidade da bateria de backup, mAh	650	650
Fonte de alimentação para os sensores externos	Não	Não
Coleta e transmissão de dados		
Período de coleta dos dados, s	15...240	1...240
Capacidade da memória não volátil, eventos	150 000	150 000
Entradas e saídas		
Entrada da chave de ignição	Sim	Sim
Entrada do sensor de RPM	Sim	Sim
Número de entradas universais	1	2
Número de saídas universais	1	1
Interfaces		
Interface CAN	Sim	Sim
Interface RS-485	1	1
Interface USB	Sim	Sim
Interface 1-wire	-	Sim
Design		
Dimensões, mm	101,0 x 90,0 x 31,5	101,0 x 90,0 x 31,5
Faixa operacional de temperatura, °C	– 40...+85	– 40...+85
Sensor de violação do corpo	Sim	Sim
Acelerômetro embutido	Sim	Sim
Design da antena	Embutida (antenas GPS externas podem ser ligadas)	
Características		
Conexão dos sensores do nível de combustível	2	4
Detecção de bloqueio ativo de sinais GPS/GLONASS	-	Sim
Controle remoto via GPRS	Sim	Sim
Saída de dados via indicador externo	Sim	Sim
Notificações por SMS	Sim	Sim

From:
https://doc.omnicomm.ru/ - **OmniDoc**

Permanent link:
https://doc.omnicomm.ru/pt/omnicomm_terminals3_2-manual/specifications

Last update: **2026/11/16 13:41**